

Le problème de Yamabe avec singularités et la conjecture de Hebey-Vaugon.

Farid Madani

▶ **To cite this version:**

Farid Madani. Le problème de Yamabe avec singularités et la conjecture de Hebey-Vaugon.. Mathématiques [math]. Université Pierre et Marie Curie - Paris VI, 2009. Français. NNT : . tel-00422095

HAL Id: tel-00422095
https://theses.hal.science/tel-00422095

Submitted on 5 Oct 2009

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

Université Pierre et Marie Curie
École Doctorale de Sciences Mathématiques de Paris Centre

Thèse de doctorat

Discipline : Mathématiques

présentée par

Farid Madani

Le problème de Yamabe avec singularités et la conjecture de Hebey–Vaugon

---

dirigée par Thierry Aubin

Soutenue le 29 septembre 2009 devant le jury composé de :

M. Bernd Ammann	Universität Regensburg	Rapporteur
M. Emmanuel Hebey	Université de Cergy–Pontoise	
M. Frédéric Hélein	Université Paris-Diderot	
M. Emmanuel Humbert	Université Nancy I	Rapporteur
M. Michel Vaugon	Université Paris 6	Directeur de thèse

Institut de Mathématiques de Jussieu
175, rue du chevaleret
75013 Paris

École doctorale Paris centre Case 188
4 place Jussieu
75 252 Paris cedex 05

À la mémoire de Thierry Aubin.

Remerciements

Je tiens tout d'abord à exprimer ma profonde gratitude et reconnaissance envers mon directeur de thèse Thierry Aubin. J'ai eu la douleur de le perdre au début de cette année. Il m'a introduit à la recherche mathématique, et j'ai particulièrement apprécié son honnêteté mathématique et sa façon de raisonner.

J'aimerais aussi exprimer ma gratitude envers Michel Vaugon, qui a accepté de reprendre la direction de ma thèse. En très peu de temps il a lu ma thèse et fait beaucoup de précieux commentaires. Je le remercie pour sa disponibilité et sa sympathie.

Bernd Ammann et Emmanuel Humbert ont accepté d'être rapporteurs de ma thèse et de participer à mon jury. Je les remercie pour les remarques et suggestions qu'ils ont faites sur mon travail.

Je remercie Emmanuel Hebey et Frédéric Hélein pour avoir accepté d'être membres de mon jury. Un remerciement particulier pour Emmanuel Hebey pour ses commentaires et suggestions pertinentes.

Je tiens à remercier Tien-Cuong Dinh et Elisha Falbel pour leur soutien et leurs conseils au cours des ces trois années de thèse.

Durant ma thèse, j'ai partagé, avec les thésards du 7ème étage, pas mal de déjeuners (presque tous les jours). Je les remercie pour les pauses de détente que l'on a partagé à l'institut et même à l'extérieur. Je pense qu'ils se reconnaissent sans les citer un par un. Je les remercie aussi pour ces séminaires mathématiques, où l'on peut comprendre jusqu'à 100% du contenu. Un remerciement spécial pour Johan, Julien, Nicolas et pour mon "frère d'armes" Nabil.

Je salue chaleureusement tous mes amis qui sont toujours de mon coté. Enfin, je remercie profondément tous les membres de ma famille pour leur soutien constant durant toutes mes études. Ils occupent une place particulière au fond de moi.

Table des matières

Notations **3**

Introduction **5**

Introduction (English version) **13**

1 Théorèmes de régularité et généralités **19**
1.1 Les courbures 19
1.2 Le Laplacien 20
1.3 Les espaces de Sobolev 21
1.3.1 Théorèmes des espaces de Banach 23
1.4 Inégalité de la meilleure constante 23
1.5 L'inégalité de Hardy sur une variété compacte 23
1.6 La régularité des solutions de l'équation de type Yamabe 27

2 Étude d'équations de type Yamabe **33**
2.1 Existence de solutions sans présence de symétries 33
2.1.1 Application 37
2.2 Existence de solutions en présence de symétries 40
2.2.1 Le groupe d'isométries et le groupe conforme 40
2.2.2 Inégalité de la meilleure constante en présence de symétries 40

3 Le problème de Yamabe avec singularités **47**
3.1 Le problème de Yamabe 47
3.2 Choix de la métrique 49
3.3 Le Laplacien conforme 50
3.3.1 L'invariance conforme faible 50
3.4 L'invariant conforme de Yamabe 51
3.5 Fonction de Green 52
3.6 La métrique de Cao–Günther 56
3.7 Le théorème de la masse positive 56
3.8 Théorème d'existence de solutions sans présence de symétries 57
3.9 Unicité des solutions 59

3.10 Application 60
3.11 Le problème de Yamabe équivariant 61
3.11.1 Le problème de Hebey–Vaugon 61
3.11.2 L'invariant de Yamabe $G-$conforme 62
3.12 Théorème d'existence de solutions en présence de symétries 63

4 Calculs techniques sur la courbure scalaire **65**
4.1 Calculs sur l'intégrale de la courbure scalaire 66
4.2 Généralisation d'un théorème de T. Aubin 71

5 Autour de la conjecture de Hebey–Vaugon **77**
5.1 La conjecture de Hebey–Vaugon 77
5.2 Les travaux de Hebey–Vaugon 78
5.3 Preuve du théorème principal 81

A Détails des calculs (Chapitre 4) **85**

B Détails des calculs (Chapitre 5) **101**

Bibliographie **107**

Notations

$[q]$ la partie entière de q
$N = \frac{2n}{n-2}$
$[\![1, n]\!] = \{1, 2, \cdots, n\}$
S_n la sphère unité de dimension n
$S_n(r)$ la sphère de rayon r
g_{can} la métrique canonique sur S_n
$\mathcal{E}$ la métrique euclidienne
$\mathrm{d}\sigma$ l'élément de volume associé à (S_{n-1}, g_{can})
$\mathrm{d}\sigma_r$ l'élément de volume de $S_{n-1}(r)$
$vol(M)$ volume de la variété M
ω_n volume de la sphère S_n
Δ_g le Laplacien de la métrique g
$\Delta_{\mathcal{E}}$ le Laplacien de la métrique euclidienne $\mathcal{E}$
$|\beta| = k$ si $\beta \in \mathbb{N}^k$
$K(n, 2)^{-2} = \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$
$\nabla_i = \nabla_{\partial_i}$ la dérivée covariante
$\nabla_\beta = \nabla_{\beta_1} \cdots \nabla_{\beta_k}$
R_g la courbure scalaire associée à g
$L_g = \Delta_g + \frac{n-2}{4(n-1)}R_g$ le Laplacien conforme
G_P fonction de Green en P.
$T(M)$ l'espace tangent de M
T^*M l'espace cotangent de M
$\Gamma(M)$ l'espace des champs de vecteurs C^∞
$L^p(M)$ espace de Lebesgue sur M
$H_q^p(M)$ Espace de Sobolev
$H_{q,G}^p(M)$ Espace de Sobolev $G-$invariant
$H_1(M) = H_1^2(M)$, $H_{1,G}(M) = H_{1,G}^2(M)$
$\|\cdot\|_p$ norme sur L^p
$\|\cdot\|_{H_1}$ norme sur H_1
$(\cdot,\cdot)_{g,L^2} = (\cdot,\cdot)_{L^2}$ produit scalaire sur L^2 avec la métrique g
$(\cdot,\cdot)_{g,H_1} = (\cdot,\cdot)_{H_1}$ produit scalaire sur H_1 avec la métrique g
$\mu(g) = \mu_N(g)$ l'invariant conforme de Yamabe
$\mu_G(g) = \mu_{N,G}(g)$ l'invariant $G-$conforme de Yamabe
$E(\varphi)$ énergie de φ
I_g La fonctionnelle de Yamabe
$I(M, g)$ le groupe d'isométries de (M, g)
$C(M, g)$ le groupe conforme de (M, g)
G sous groupe de $I(M, g)$

Introduction

Le travail présenté dans cette thèse est séparé en deux parties. La première partie est consacrée à l'étude d'un certain type d'équations aux dérivées partielles non linéaires sur une variété compacte. Ensuite, on donne une signification géométrique de ces équations. La particularité ici est que l'un des coefficients de ces équations n'a pas la régularité habituellement supposée, ce qui permettra d'obtenir un "théorème de Yamabe" avec singularités. La seconde partie est consacrée à l'étude d'une conjecture de Hebey–Vaugon dans le cadre du problème de Yamabe équivariant.

Première partie

On considère une variété riemannienne (M, g) compacte de dimension $n \geq 3$. On note R_g la courbure scalaire de g. Le problème de Yamabe est le suivant :

Problème 0.1. *Existe-t-il une métrique conforme à g de courbure scalaire constante ?*

On pose $\tilde{g} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g$, où φ est une fonction C^∞ strictement positive. $\tilde{g}$ est une solution du problème de Yamabe si et seulement si φ est solution de l'équation suivante :

$$\frac{4(n-1)}{n-2}\Delta_g \varphi + R_g \varphi = R_{\tilde{g}} \varphi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{1}$$

où $\Delta_g = -\nabla^i \nabla_i$ est le Laplacien de g et $R_{\tilde{g}}$ est une constante qui joue le rôle de la courbure scalaire de $\tilde{g}$. T. Aubin a ramené la résolution de ce problème à la résolution de la conjecture suivante :

Conjecture 0.1 (T. Aubin [2])**.** *Si (M, g) est une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$ et non conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}) alors*

$$\mu(M, g) < \mu(S_n, g_{can}) \tag{2}$$

où $\mu(M, g) = \inf\left\{ \dfrac{\int_M |\nabla \psi|^2 + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g \psi^2 \mathrm{d}v}{\|\psi\|^2_{\frac{2n}{n-2}}},\ \psi \in H_1(M) - \{0\} \right\}$.

Il est bien connu que $\mu(S_n, g_{can}) = \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$. Les travaux de T. Aubin [2], R. Schoen [37] et H. Yamabe [46] ont montré que cette conjecture est toujours vraie, et le problème de Yamabe admet toujours des solutions. En d'autres termes, dans chaque classe conforme $[g]$, on peut toujours trouver une métrique à courbure scalaire constante.

On note par $I(M, g)$ et $C(M, g)$ le groupe d'isométries et le groupe conforme de (M, g) respectivement. Soit G un sous groupe de $I(M, g)$. E. Hebey et M. Vaugon [26] ont étudié le problème de Yamabe équivariant, qui généralise le problème de Yamabe, et que l'on peut exprimer de la manière suivante :

Problème 0.2. *Existe-t-il une métrique g_0, $G-$invariante qui minimise la fonctionnelle*

$$J(g') = \frac{\int_M R_{g'} \mathrm{d}v(g')}{(\int_M \mathrm{d}v(g'))^{\frac{n-2}{n}}}$$

où g' appartient à la classe $G-$conforme de g :

$$[g]^G := \{\tilde{g} = e^f g / f \in C^\infty(M),\ \sigma^* \tilde{g} = \tilde{g} \quad \forall \sigma \in G\}$$

E. Hebey et M. Vaugon ont montré que ce problème à toujours des solutions, ce qui a pour première conséquence l'existence d'une métrique g_0, $G-$invariante et conforme à g, telle que la courbure scalaire de g_0 est constante. La deuxième conséquence est que la conjecture suivante est démontrée.

Conjecture 0.2 (**Lichnerowicz [32]**). *Pour toute variété riemannienne (M, g), compacte C^∞, de dimension n et qui n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}), il existe une métrique $\tilde{g}$ conforme à g de courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ constante et pour laquelle $I(M, \tilde{g}) = C(M, g)$.*

Le travail présenté dans la première partie de la thèse est l'étude du problème de Yamabe 0.1 (sans et avec la présence de symétries), lorsque la métrique g n'est pas nécessairement C^∞. On suppose que la métrique g est dans H_2^p, où $p > n$, l'espace de Sobolev des métriques dont on donnera la définition plus loin. Grâce aux inclusions de Sobolev $H_2^p \subset C^{1,\beta}$ (l'espace de Hölder d'exposant $\beta \in]0, 1[$), les métriques sont donc de classe $C^{1,\beta}$. Les tenseurs de courbures de Riemann, de Ricci et la courbure scalaire sont dans L^p. Plus précisément, si on suppose que g satisfait l'hypothèse suivante :

Hypothèse (H) : *g est une métrique dans l'espace de Sobolev $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ avec $p > n$. Il existe un point $P_0 \in M$ et $\delta > 0$ tels que g est C^∞ sur la boule $B_{P_0}(\delta)$.*

Alors le problème que l'on résout est le suivant :

Problème 0.3. *Soit g une métrique qui satisfait l'hypothèse (H). Existe-t-il une métrique $\tilde{g}$ conforme à g pour laquelle la courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ est constante (même aux points où R_g n'est pas régulière) ?*

Avant de résoudre ce problème, on commence par étudier plus généralement les équations suivantes :

$$\Delta_g \varphi + h\varphi = \tilde{h}\varphi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{3}$$

où h est une fonction qui est supposée seulement être dans $L^p(M)$ (c'est là l'originalité de cette étude) et $\tilde{h} \in \mathbb{R}$. La métrique g est supposée C^∞ (la supposer C^2 donnerait les même résultats, ce n'est pas un point important). On appellera ces équations les équations de type Yamabe. Comme ces équations sont non linéaires et que h est dans L^p, les théorèmes de régularité standard ne s'appliquent pas directement. On établit le résultat suivant (adaptation d'un théorème de N. Trudinger [44] au cas où h n'est que dans L^p)

Théorème 0.1. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$, p et $\tilde{h}$ sont deux nombres réels, avec $p > n/2$. Si $\varphi \in H_1(M)$ est une solution faible positive non triviale de l'équation 3 alors $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ et φ est strictement positive.*

La régularité donnée par ce théorème est optimale.
En ce qui concerne l'existence des solutions, on démontre que la fonctionnelle I_g, définie pour tout $\psi \in H_1(M) - \{0\}$ par

$$I_g(\psi) = \frac{\int_M |\nabla\psi|^2 + h\psi^2 \mathrm{d}v}{\|\psi\|^2_{\frac{2n}{n-2}}}$$

atteint son minimum $\mu(g)$, si $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$ (où ω_n est le volume de la sphère standard S_n). On obtient alors le résultat suivant :

Théorème 0.2. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$ et $p > n/2$. Si*

$$\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$$

alors l'équation (3) admet une solution strictement positive $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$, qui minimise la fonctionnelle I_g, où $\beta \in]0, 1[$.

Si h est $G-$invariante, on définit

$$\mu_G(g) = \inf_{\psi \in H_{1,G}(M)-\{0\}} I_g(\psi)$$

où $H_{1,G}(M)$ est l'espace des fonctions dans $H_1(M)$, $G-$invariantes. On note par $O_G(Q)$ l'orbite du point $Q \in M$. On obtient le résultat suivant :

Théorème 0.3. *Si $0 < \mu_G(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}(\inf_{Q\in M} \mathrm{card} O_G(Q))^{2/n}$ alors l'équation (3) admet une solution $\varphi \in H_{2,G}^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ strictement positive, $G-$invariante et minimisante pour la fonctionnelle I_g.*

Ce théorème se démontre en utilisant la méthode variationnelle (comme dans les cas classiques où h est très régulière), les inclusions de Sobolev en présence de symétries, trouvées par E. Hebey et M. Vaugon [29] et l'inégalité de la meilleure constante en présence symétries calculée par Z. Faget [20].

Dans le chapitre 3, on étudie l'équation (3) lorsque $h = \frac{n-2}{4(n-1)}R_g$ et g est une métrique qui satisfait l'hypothèse (H). Ce cas a une signification géométrique, il permet de résoudre le problème 0.3 (le problème de Yamabe avec singularités). La courbure scalaire R_g est dans $L^p(M)$ et l'équation (3) devient l'équation de Yamabe (1). D'après le théorème 0.2, la résolution du problème 0.3 est ramenée à la preuve de l'inégalité $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$ (cette inégalité a déjà été démontrée lorsque g est C^∞). Dans le cas où g satisfait l'hypothèse (H), on commence par démontrer certaines propriétés (connues dans le cas C^∞) : l'invariance conforme de $\mu(g)$, l'invariance conforme faible du Laplacien conforme $L_g = \Delta_g + \frac{n-2}{4(n-1)}R_g$ et l'existence de la fonction de Green pour cet opérateur. Ensuite, on démontre le résultat suivant :

Théorème 0.4. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension n, g une métrique riemannienne qui satisfait l'hypothèse (H). Si (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à la sphère (S_n, g_{can}) alors $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$.*

Lorsque la métrique g est C^∞, ce théorème a résolu la conjecture 0.1. Les arguments utilisés pour le démontrer dans ce cas sont encore valables lorsque g satisfait l'hypothèse (H). En effet, il suffit de construire une certaine fonction test φ qui vérifie $I_g(\varphi) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$. Les fonctions test construites par T. Aubin [2] et R. Schoen [37], sont encore utilisables dans ce cas singulier.
Dans le cas équivariant (en présence de symétries), le résultat obtenu est le suivant :

Théorème 0.5. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$. g une métrique riemannienne qui appartient à $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ avec $p > n/2$. Si*

$$\mu_G(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}(\inf_{Q\in M} \text{card}O_G(Q))^{2/n} \tag{4}$$

alors l'équation (1) admet une solution strictement positive $\varphi \in H^p_{2,G}(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ $G-$invariante.

Les résultats sur l'unicité des solutions de l'équation de Yamabe (1), connus lorsque la métrique est C^∞, restent valables dans le cas singulier. On obtient le résultat suivant :

Théorème 0.6. *Soit g une métrique dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, avec $p > n$. Si $\mu(g) \leq 0$ alors les solutions de l'équation (1) sont uniques à une constante multiplicative près.*

Dans cette première partie, on a montré que la majorité des résultats connus sur le problème de Yamabe et certains dans le cas équivariant, lorsque la métrique est C^∞, restent

vrais lorsque la métrique satisfait l'hypothèse (H), définie ci-dessus. Une question naturelle que l'on peut se poser est de savoir s'il est possible de supprimer certaines conditions dans l'hypothèse (H). Par exemple, peut on considérer des métriques dans H_2^p, sans qu'elles soit C^∞ dans une boule ? La réponse semble difficile et le sujet ne sera pas abordé dans cette thèse (mais sera traité ultérieurement).

Deuxième partie

La deuxième partie de cette thèse est indépendante de la première (elles sont mathématiquement liées, mais aucun résultat de la première partie n'est utilisé dans la seconde partie).
On suppose que (M, g) est une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$. Le but principal des deux chapitres de cette partie est d'étudier la conjecture de Hebey–Vaugon qui s'énonce comme suit :

Conjecture 0.3 (E. Hebey et M. Vaugon [26])**.** *Soit G un sous groupe d'isométries de $I(M, g)$. Si (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}) ou bien si G n'a pas de point fixe, alors l'inégalité stricte suivante a toujours lieu*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') < n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \mathrm{card} O_G(Q))^{2/n} \tag{5}$$

Cette conjecture généralise la conjecture de T. Aubin 0.1 puisque :

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') = 4\frac{n-1}{(n-2)}\mu_G(g)$$

(si $G = \{\mathrm{id}\}$ les deux conjectures sont identiques).
On note par W_g le tenseur de Weyl associé à g. Pour tout $P \in M$, on définit $\omega(P)$ par

$$\omega(P) = \inf\{|\beta| \in \mathbb{N} / \|\nabla^\beta W_g(P)\| \neq 0\},\ \omega(P) = +\infty \text{ si } \forall \beta\ \ \|\nabla^\beta W_g(P)\| = 0$$

où β est un multi-indice de longueur $|\beta|$.
Pour prouver la conjecture, on doit construire une fonction test $G-$invariante ϕ telle que

$$I_g(\phi) < n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \mathrm{card} O_G(Q))^{2/n}$$

Toute la difficulté est dans la construction d'une telle fonction. Dans certains cas, on peut utiliser les fonctions test introduites par T. Aubin [2] et R. Schoen [37] pour démontrer la conjecture 0.1. De nombreux cas ont été traités ainsi par E. Hebey et M. Vaugon [26], par contre le cas numéro 3 présenté dans le théorème suivant utilise des fonctions test qui sont différentes de celles de T. Aubin et R. Schoen.

Théorème 0.7 (E. Hebey et M. Vaugon)**.** *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n et G un sous groupe d'isométries du groupe $I(M, g)$. On a toujours :*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') \leq n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \text{card} O_G(Q))^{2/n}$$

et l' inégalité stricte (5) *est au moins vérifiée dans chacun des cas suivants :*

1. *G opère librement sur M*
2. *$3 \leq \dim M \leq 11$*
3. *Il existe un point P d'orbite minimale (finie) sous G pour lequel soit $\omega(P) > (n-6)/2$, soit $\omega(P) \in \{0, 1, 2\}$.*

Les cas restant pour démontrer complètement la conjecture sont les cas où $n \geq 12$ et $\omega \in [\![3, [(n-6)/2]]\!]$. Dans le chapitre 5, on démontre les résultats suivants :

Théorème 0.8. *La conjecture 0.3 est vraie s'il existe un point P d'orbite minimale (finie) pour lequel $\omega(P) \leq 15$ ou si le degré de la partie principale de R_g, au voisinage de P est plus grand ou égal à $\omega(P) + 1$.*

Corollaire 0.1. *La conjecture 0.3 est vraie si M est de dimension $n \in [\![3, 37]\!]$.*

Ce théorème se démontre en effectuant des calculs longs et délicats (introduits par T. Aubin [7]). Les fonctions test φ_ε choisies sont définies comme suit : pour un point P quelconque de M, on pose pour tout $Q \in M$

$$\varphi_\varepsilon(Q) = (1 - r^{\omega+2} f(\xi)) u_\varepsilon(Q) \tag{6}$$

$$\text{avec } u_\varepsilon(Q) = \begin{cases} \left(\frac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} - \left(\frac{\varepsilon}{\delta^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{si } Q \in B_P(\delta) \\ 0 & \text{si } Q \in M - B_P(\delta) \end{cases} \tag{7}$$

où $r = d(Q, P)$ est la distance entre P et Q. (r, ξ^j) sont les coordonnées géodésiques de Q au voisinage de P et $B_P(\delta)$ est une boule géodésique de centre P, de rayon δ, fixé suffisamment petit. f est une fonction qui dépend seulement de ξ et telle que $\int_{S_{n-1}} f d\sigma = 0$. C'est la précision sur le choix de cette fonction f qui va permettre d'obtenir les résultats énoncés dans cette deuxième partie.

On obtient d'abord le théorème suivant :

Théorème 0.9. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n. Pour tout $P \in M$ tel que $\omega(P) \leq (n-6)/2$, il existe $f \in C^\infty(S_{n-1})$, d'intégrale nulle, telle que*

$$\mu(g) \leq I_g(\varphi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4} \omega_{n-1}^{2/n}$$

(Ce résultat généralise donc le théorème de T. Aubin [2], qui correspond à $\omega = 0$ et qui démontre la conjecture 0.1, dans certains cas). La fonction f de ce théorème est définie par

$$f = \sum_{k=1}^{q} c_k \nu_k \varphi_k$$

où φ_k sont des fonctions propres du Laplacien sphérique de la sphère S_{n-1}, ν_k sont les valeurs propres associées et $q \in [\![1, [\frac{\omega}{2}]]\!]$, les constantes c_k sont données explicitement. Si f était $G-$invariante, on pouvait construire, à l'aide des φ_k, des fonctions test $G-$invariantes qui permettraient de démontrer la conjecture 0.3 dans tous les cas. Malheureusement, f n'est $G-$invariante que pour un choix particulier des c_k, et ce choix particulier ne permet de montrer la conjecture que dans les cas énoncés dans le théorème 0.8.

Introduction (English version)

In the first part of this thesis, we study a certain kind of nonlinear partial differential equations on compact manifolds. Solutions of these PDEs have a geometric meaning. The particularity here is that one of the coefficients of this equations doesn't have the usual regularity, which allow us to obtain a Yamabe theorem with singularities.
The Second part is dedicated to the study of Hebey–Vaugon conjecture.

First part

Consider (M, g) a compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$. Denote by R_g the scalar curvature of g. The Yamabe problem is the following :

Problem 0.1. *Does there exists a constant scalar curvature metric conformal to g ?*

Let $\tilde{g} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g$ be a conformal metric, where φ is a smooth positive function. $\tilde{g}$ is a solution of the Yamabe problem if and only if φ satisfies the following equation :

$$\frac{4(n-1)}{n-2}\Delta_g \varphi + R_g \varphi = R_{\tilde{g}} \varphi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{8}$$

where $\Delta_g = -\nabla^i \nabla_i$ is the Laplacian of g and $R_{\tilde{g}}$ is a constant which plays the role of the scalar curvature of $\tilde{g}$. T. Aubin showed that it is sufficient to prove the following conjecture :

Conjecture 0.1 (T. Aubin [2])**.** *For every smooth compact Riemannian manifold (M, g) of dimension $n \geq 3$, non conformal to (S_n, g_{can}),*

$$\mu(M, g) < \mu(S_n, g_{can}) \tag{9}$$

where $\mu(M, g) = \inf\left\{ \dfrac{\int_M |\nabla \psi|^2 + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g \psi^2 \mathrm{d}v}{\|\psi\|^2_{\frac{2n}{n-2}}},\ \psi \in H_1(M) - \{0\} \right\}$

It is known that $\mu(S_n, g_{can}) = \frac{1}{4} n(n-2)\omega_n^{2/n}$. The works of T. Aubin [2], R. Schoen [37] and H. Yamabe [46] showed that this conjecture is always true, and the Yamabe problem

has a solution. Namely, in each conformal class $[g]$, there exists a constant scalar curvature metric.

Denote by $I(M,g)$ and $C(M,g)$ the isometry group and the conformal group respectively. Let G be a subgroup of $I(M,g)$. E. Hebey and M. Vaugon [26] studied the equivariant Yamabe problem, which generalizes the Yamabe problem, and which can be formulated in the following way :

Problem 0.2. *Is there some $G-$invariant metric g_0 which minimizes the functional*

$$J(g') = \frac{\int_M R_{g'} \mathrm{d}v(g')}{(\int_M \mathrm{d}v(g'))^{\frac{n-2}{n}}}$$

where g' belongs to the $G-$conformal class of g :

$$[g]^G := \{\tilde{g} = e^f g / f \in C^\infty(M),\ \sigma^* \tilde{g} = \tilde{g} \quad \forall \sigma \in G\}$$

E. Hebey and M. Vaugon proved that this problem has always solutions. The positive answer would have two consequences. The first is that there exists a $I(M,g)-$invariant metric g_0 conformal to g such that the scalar curvature R_{g_0} is constant. The second is that the following conjecture is true.

Lichnerowicz conjecture *For every compact Riemannian manifold (M,g) which is not conformal to the unit sphere S_n endowed with its standard metric, there exists a metric $\tilde{g}$ conformal to g for which $I(M,\tilde{g}) = C(M,g)$, and the scalar curvature $R_{\tilde{g}}$ is constant.*

In this part, we study the Yamabe problem 0.1 (without and in presence of the isometry group), when the metric g is not necessarily smooth. We suppose that the metric is in the Sobolev space H_2^p, where $p > n$. Riemann curvature tensor, Ricci tensor and the scalar curvature are in L^p. More precisely, we make the following assumption on g :

Assumption (H) : *g is a metric which belongs to the Sobolev space $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ with $p > n$. There exists a point $P_0 \in M$ and $\delta > 0$ such that g is smooth in the ball $B_{P_0}(\delta)$.*

The problem that we solve is the following :

Problem 0.3. *Let g be a metric satisfying the assumption (H). Does there exists a constant scalar curvature metric $\tilde{g}$ conformal to g ?*

Before solving this problem, we start by studying these equations :

$$\Delta_g \varphi + h\varphi = \tilde{h} \varphi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{10}$$

where h is a function in $L^p(M)$ (which makes this work original) and $\tilde{h} \in \mathbb{R}$. The metric g is assumed to be smooth. The smoothness of g is not an important point. Indeed,

if g is C^2, we will obtain the same results. This kind of equations are called "Yamabe type equations". We can not apply for these equations the standard regularity theorems because of the nonlinearity and the fact that $h \in L^p(M)$. Thus, we establish the following result (it is an adaptation of Trudinger's theorem when h is more regular).

Theorem 0.1. *Let (M, g) be a smooth compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$, p and $\tilde{h}$ are two reel numbers such that $p > n/2$. If $\varphi \in H_1(M)$ is nontrivial, nonnegative, weak solution of (10), then φ is positive and belongs to $H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$.*

For the existence of solutions of (10), we prove that the functional I_g, defined for all $\psi \in H_1(M) - \{0\}$ by

$$I_g(\psi) = \frac{\int_M |\nabla\psi|^2 + h\psi^2 \mathrm{d}v}{\|\psi\|^2_{\frac{2n}{n-2}}}$$

has a minimum $\mu(g)$ if $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$ (where ω_n is the volume of the unit sphere S_n). Therefore, we obtain the following :

Theorem 0.2. *Let (M, g) be a smooth compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$ and $p > n/2$. If*

$$\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$$

then equation (10) admits a positive solution $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$, which minimizes the functional I_g, where $\beta \in (0, 1)$.

If h is $G-$invariant, we define

$$\mu_G(g) = \inf_{\psi \in H_{1,G}(M)-\{0\}} I_g(\psi)$$

where $H_{1,G}(M)$ is the space of $G-$invariant functions in $H_1(M)$. We denote by $O_G(Q)$ the orbit of $Q \in M$. Then,

Theorem 0.3. *If $0 < \mu_G(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}(\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q))^{2/n}$ then equation (10) admits a positive $G-$invariant solution $\varphi \in H_{2,G}^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$, which minimizes the functional I_g.*

We prove this theorem by using the variational method (known in the classical case when h is smooth), Sobolev embedding in the presence of symmetries, proven by E. Hebey and M. Vaugon [29] and the best constant inequality, computed by Z. Faget [20].

In chapter 3, we consider the particular case when $h = \frac{n-2}{4(n-1)}R_g$ and the metric g satisfies the assumption (H). This case has a geometric meaning. It allows us to solve the problem 0.3 (Yamabe problem with singularities). The scalar curvature R_g is in $L^p(M)$ and equation (10) becomes the Yamabe equation (8). Using theorem 0.2 to solve problem 0.3, it is sufficient to prove the inequality $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$ (this inequality has been proven

when g is smooth). When g satisfies the assumption (H), we establish some properties (known in the smooth case) : conformal invariance of $\mu(g)$, weak conformal invariance of the conformal Laplacian $L_g = \Delta_g + \frac{n-2}{4(n-1)}R_g$ and the existence of the Green function for this operator. We show afterwards the following theorem :

Theorem 0.4. *Let M be a smooth compact manifold of dimension $n \geq 3$ and g be a Riemannian metric satisfying the assumption (H). If (M, g) is not conformal to (S_n, g_{can}), then $\mu(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$.*

When the metric g is smooth, this theorem solves the conjecture 0.1. The arguments used to prove it are still valid when the metric g satisfies the assumption (H). In fact, it is sufficient to construct a test function φ which satisfies $I_g(\varphi) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}$. Test functions, constructed by T. Aubin [2] and R. Schoen [37], are still useful in the singular case.

In the equivariant case (in the presence of the isometry group), the result obtained is the following :

Theorem 0.5. *Let M be a smooth compact manifold of dimension $n \geq 3$ and $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ be a Riemannian metric with $p > n/2$. If*

$$\mu_G(g) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n}(\inf_{Q\in M} \text{card}O_G(Q))^{2/n} \tag{11}$$

then equation (8) has a positive $G-$invariant solution $\varphi \in H_{2,G}^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$.

The known result about uniqueness of solutions of the Yamabe equation (8), for smooth metrics, is valid in the singular case. Therefore, we have the following result :

Theorem 0.6. *Let g be a metric in $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, with $p > n$. If $\mu(g) \leq 0$ then the solutions of (8) are proportional.*

In this part, we showed that almost all of the results and properties known about the Yamabe problem, and some properties in the equivariant case, holds in the singular case (when the metric satisfies the assumption (H) defined above). A question that naturally arises is the possibility of deleting some conditions in the assumption (H). For example, can we consider metrics in H_2^p without the smoothness condition in a ball ? The answer seems difficult and this question will not be treated in this thesis.

Second part

The second part is independent from the first (they are mathematically linked, but the results of the first part are not used in the second).
Suppose that (M, g) is a smooth compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$. The principal goal of the two last chapters of this part is to study Hebey–Vaugon conjecture that can be stated in the following way :

Conjecture 0.2 (E. Hebey and M. Vaugon [26]). *Let G be a subgroup of $I(M,g)$. If (M,g) is not conformal to (S_n, g_{can}) or if the action of G has no fixed point, then the following inequality holds*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') < n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \text{card} O_G(Q))^{2/n} \tag{12}$$

This conjecture generalizes naturally T. Aubin's conjecture 0.1. In fact

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') = 4\frac{n-1}{(n-2)}\mu_G(g)$$

(if $G = \{\text{id}\}$ then the two conjectures are the same).
Denote by W_g the Weyl tensor associated to g. For all $P \in M$, we define $\omega(P)$ by

$$\omega(P) = \inf\{|\beta| \in \mathbb{N} / \|\nabla^\beta W_g(P)\| \neq 0\},\ \omega(P) = +\infty \text{ if } \forall \beta\ \ \|\nabla^\beta W_g(P)\| = 0$$

To prove the conjecture, we need to construct a $G-$invariant test function ϕ such that

$$I_g(\phi) < n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \text{card} O_G(Q))^{2/n}$$

Thus, all of the difficulties are in the construction of a such function. For some cases, we can use the test functions constructed by T. Aubin [2] and R. Schoen [37] to prove the conjecture 0.1. They have been already proven by E. Hebey and M. Vaugon [26]. But the item 3, presented in the following theorem, uses test functions different than T. Aubin and R. Schoen ones.

Theorem 0.7 (E. Hebey and M. Vaugon). *Let (M,g) be a smooth compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$ and G be a subgroup of $I(M,g)$. We always have :*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') \leq n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \text{card} O_G(Q))^{2/n}$$

and inequality (12) *holds if one of the following items is satisfied.*

1. *The action of G on M is free*
2. $3 \leq \dim M \leq 11$
3. *There exists a point P with minimal orbit (finite) under G such that $\omega(P) > (n-6)/2$ or $\omega(P) \in \{0,1,2\}$.*

The remaining case of the conjecture, is the case when $n \geq 12$ and $\omega \in [\![3, [(n-6)/2]]\!]$. In chapter 5, we prove the following result :

Theorem 0.8. *The conjecture 0.2 holds if there exists a point $P \in M$ with minimal orbit (finite) for which $\omega(P) \leq 15$ or if the degree of the leading part of R_g is greater or equal to $\omega(P)+1$, in the neighborhood of this point P.*

Corollary 0.1. *The conjecture 0.2 holds for every smooth compact Riemannian manifold (M, g) of dimension $n \in [3, 37]$.*

We prove this theorem using long and subtle computations (introduced by T. Aubin [7]). We use the test function φ_ε, defined in the following way : for an arbitrary fixed point P in M, for any $Q \in M$

$$\varphi_\varepsilon(Q) = (1 - r^{\omega+2} f(\xi)) u_\varepsilon(Q) \tag{13}$$

$$\text{with } u_\varepsilon(Q) = \begin{cases} \left(\frac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} - \left(\frac{\varepsilon}{\delta^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{if } Q \in B_P(\delta) \\ 0 & \text{if } Q \in M - B_P(\delta) \end{cases} \tag{14}$$

where $r = d(Q, P)$ is the distance between P and Q. (r, ξ^j) is a geodesic coordinates system of Q, defined in the neighborhood of P, and $B_P(\delta)$ is a geodesic ball of center P and of radius δ, fixed sufficiently small, and f is a function depending only on ξ such that $\int_{S_{n-1}} f d\sigma = 0$. The choice of the this function f allow us to prove the results of this part.

We obtain also the following theorem :

Theorem 0.9. *Let (M, g) be a compact Riemannian manifold of dimension $n \geq 3$. For any $P \in M$ such that $\omega(P) \leq (n-6)/2$, there exists $f \in C^\infty(S_{n-1})$ with vanishing mean integral, such that*

$$\mu(g) \leq I_g(\varphi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4} \omega_{n-1}^{2/n}$$

This result generalizes T. Aubin's [2] theorem (which corresponds to $\omega = 0$ and proves conjecture 0.1). For the above theorem, the function f is defined as

$$f = \sum_{k=1}^{q} c_k \nu_k \varphi_k$$

where φ_k are the eigenfunctions of the Laplacian on the sphere S_{n-1}, ν_k are the associated eigenvalues, and $q \in [\![1, [\frac{\omega}{2}]]\!]$. The constants c_k are given explicitly. If f is $G-$invariant, then we would construct, using φ_k, a $G-$invariant test function, which would prove the conjecture 0.2, in all the remaining cases. Unfortunately, f is only $G-$invariant for a special choice of c_k, and this particular choice allows us to prove the conjecture only in the cases stated in theorem 0.8.

Chapitre 1

Théorèmes de régularité et généralités

Tout au long de cette thèse, on utilise la convention d'Einstein pour les indices. M sera toujours une variété compacte, sans bord, C^∞ de dimension $n \geq 3$, sauf mention contraire. On commence par rappeler les définitions des courbures de Riemann, Ricci, scalaire et de Weyl.

1.1 Les courbures

Définition 1.1. *Soient (M, g) une variété riemannienne C^∞ et ∇_g (ou simplement ∇) la connexion riemannienne associée (i.e. la connexion sans torsion pour laquelle g est à dérivée covariante nulle). On note par $\Gamma(M)$ l'ensemble des champs de vecteurs C^∞ définis sur M.*

1. *X, Y, Z et T étant quatre champs de vecteurs dans $\Gamma(M)$. La courbure de Riemann R est l'application bilinéaire antisymétrique de $\Gamma(M)\times\Gamma(M)$ dans $Hom(\Gamma(M), \Gamma(M))$, définie par*

$$R(X,Y)Z = \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{[X,Y]} Z$$

On appelle tenseur de courbure de Riemann de g le champ de tenseur C^∞ quatre fois covariants défini par

$$R(X,Y,Z,T) = g(X, R(Z,T)Y) = R_{ijkl} X^i Y^j Z^k T^l$$

dans une carte locale ; R_{ijkl} sont les composantes du tenseur de courbure.

2. *La courbure de Ricci de g est le champ de tenseur C^∞, deux fois covariants, obtenu en contractant par g le tenseur de courbure de Riemann de g de la manière suivante*

$$Ric_{ij} = g^{kl} R_{kilj}$$

où g^{kl} sont les composantes de g^{-1}.

3. *La courbure scalaire de g est la trace du tenseur de Ricci, notée R_g. Dans une carte locale $R_g = g^{ij} Ric_{ij}$*

Propriétés 1.1. *Soient X un champ de vecteurs et ω une $1-$forme. Dans un système de coordonnées locales, $(\nabla_{\partial_i} X)^k$ est notée $\nabla_i X^k$ et $(\nabla_{\partial_i}\omega)_k$ est notée $\nabla_i \omega_k$. Rappelons les formules de permutation des dérivées covariantes suivantes*

$$\nabla_{ij} X^l - \nabla_{ji} X^l = R^l_{kij} X^k, \qquad \nabla_{ij}\omega_l - \nabla_{ji}\omega_l = -R^k_{lij}\omega_k$$

où $R^l_{kij} = g^{lm} R_{mkij}$.
Pour tout champ de tenseur C^2 deux fois covariants T :

$$\nabla_{ij} T_{kl} - \nabla_{ji} T_{kl} = -R^m_{kij} T_{ml} - R^m_{lij} T_{km}$$

On aura l'occasion d'utiliser ces propriétés dans le chapitre 4 et l'appendice.

Définition 1.2. *La courbure de Weyl W de la variété riemannienne (M, g), de dimension $n \geq 3$ est définie par le champ de tenseurs quatre fois covariants dont les composantes sont*

$$W_{ijkl} = R_{ijkl} - \frac{1}{n-2}(R_{ik}g_{jl} - R_{il}g_{jk} + R_{jl}g_{ik} - R_{jk}g_{il}) + \frac{R_g}{(n-1)(n-2)}(g_{ik}g_{jl} - g_{il}g_{jk})$$

Le tenseur de Weyl est obtenu à partir du tenseur de courbure de Riemann, en recherchant un tenseur invariant par transformation conforme de la variété : si $\tilde{g} = e^f g$ est une métrique conforme à g alors $W_{\tilde{g}} = e^f W_g$.

Définition 1.3. *Une variété riemannienne (M, g) est dite conformément plate si pour tout $Q \in M$, il existe un voisinage ouvert Ω de Q et une métrique $\tilde{g}$ conforme à g, tels que le tenseur de courbure de Riemann associé à la métrique $\tilde{g}$ est identiquement nul sur Ω.*

Le tenseur de Weyl est identiquement nul si la variété est de dimension 3 ou si elle est conformément plate.

1.2 Le Laplacien

Définition 1.4. *Sur (M, g) une variété riemannienne C^∞, le Laplacien $\Delta_g f$ d'une fonction $f \in C^2(M)$ est l'opposé de la trace de la hessienne de f, donné par*

$$\Delta_g f = -\nabla_i \nabla^i f = -g^{ij}\nabla_i \nabla_j f = -g^{ij}(\partial_{ij} f - \Gamma^k_{ij}\partial_k f)$$

Dans un système de coordonnées polaires (r, ξ^i) (i.e. $g_{rr} = 1$, $g_{r\xi^i} = 0$) si $f(r)$ est une fonction radiale alors le Laplacien de f s'écrit

$$\Delta_g f(r) = -f''(r) - \frac{n-1}{r} f'(r) - f'(r)\partial_r \log\sqrt{\det g}$$

Remarques. Tout au long de cette thèse, on utilise le Laplacien géométrique défini ci-dessus, avec des valeurs propres positives.
On définit le Laplacien $\Delta_g f$ d'une fonction $f \in H_1(M)$ (voir plus bas pour la définition de $H_1(M)$) par : pour tout $\psi \in H_1(M)$

$$(\Delta_g f, \psi)_{g,L^2} = (\nabla f, \nabla \psi)_{g,L^2}$$

où $(\cdot,\cdot)_{g,L^2}$ est le produit scalaire standard dans $L^2(M)$ muni de la métrique g, dont on omettra la lettre g lorsque il n y a pas d'ambiguïté.

1.3 Les espaces de Sobolev

Définition 1.5. *Soit (M,g) une variété riemannienne C^∞ de dimension n, $p \geq 1$ un nombre réel, k et r sont deux entiers naturels*

1. *L'espace de Sobolev $H_k^p(M)$ est le complété de l'espace $\{f \in C^\infty(M),\ |\nabla^l f| \in L^p(M) \quad \forall\, 0 \leq l \leq k\}$ pour la norme*

$$\|f\|_{p,k} = \sum_{l=0}^{k} \|\nabla^l f\|_p$$

2. *$C^{r,\beta}(M)$ est l'espace de Hölder des fonctions C^r dont la r-ème dérivée appartient à*

$$C^\beta(M) = \{f \in C^0(M),\ \|f\|_{C^\beta} := \|f\|_\infty + \sup_{P \neq Q} \frac{|f(P) - f(Q)|}{d(P,Q)^\beta} < +\infty\}$$

avec $\beta \in [0,1[$.
$C^{0,1}(M)$ est l'ensemble des fonctions lipschitzienne.

L'espace $H_k^2(M)$ est un espace de Hilbert pour le produit scalaire suivant

$$(f,h)_{H_k} = \sum_{l=0}^{k} (\nabla^l f, \nabla^l h)_{L^2}$$

Dans la suite, $H_k^2(M)$ est noté $H_k(M)$.

La norme correspondante au produit scalaire sur $H_k(M)$ est équivalente à la norme $\|\cdot\|_{2,k}$.

Définition 1.6. *Soit (M,g_0) une variété riemannienne compacte de dimension n. On note par $T^*(M)$ le fibré cotangent de M. L'espace $H_k^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ est l'ensemble des sections g (des tenseurs 2 fois covariants) telles que dans toute carte exponentielle, les composantes g_{ij} de g sont dans H_k^p.*

L'espace $H_k^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ ne dépend pas de la métrique g_0. On peut aussi définir cet espace, en utilisant le théorème du plongement isométrique de Nash. Les deux théorèmes qui suivent sont encore valables pour cet espace $H_k^p(M, T^*M \otimes T^*M)$.

Théorème 1.1 (Théorème d'inclusions de Sobolev)**.** *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n.*

(i) Si k et l deux entiers ($k > l \geq 0$), p et q deux réels ($p > q \geq 1$) qui vérifient $1/p = 1/q - (k-l)/n$ alors $H_k^q(M)$ est inclus dans $H_l^p(M)$ et l'inclusion $H_k^q(M) \subset H_l^p(M)$ est continue.

(ii) Si $r \in \mathbb{N}$ et $(k-r)/n > 1/q$ alors l'inclusion $H_k^q(M) \subset C^r(M)$ est continue

(iii) Si $(k-r-\beta)/n \geq 1/q$ alors l'inclusion $H_k^q(M) \subset C^{r,\beta}(M)$ est continue avec $\beta \in]0,1[$

dans tous les cas $H_k^q(M)$ ne dépend pas de la métrique g

Une preuve détaillée du théorème est donnée dans le livre de T. Aubin [3], chapitre 2, celui de Adams [1] ou de E. Hebey [25]. On utilisera souvent l'espace de Hilbert $H_1(M)$ muni de la norme

$$\|\varphi\|_{H_1}^2 = \|\varphi\|_2^2 + \|\nabla\varphi\|_2^2$$

pour minimiser des fonctionnelles. Cet espace est inclus continûment dans $L^q(M)$, pour tout $q \in [1, 2n/(n-2)]$.

Kondrakov a montré que les inclusions de Sobolev sont compactes dans les cas suivants :

Théorème 1.2 (Kondrakov)**.** *Soit (M_n, g) une variété riemannienne compacte. k un entier naturel, p et q deux nombres réels qui vérifient $1 \geq 1/p > 1/q - k/n > 0$ alors*

(i) *l'inclusion $H_k^q(M) \subset L^p(M)$ est compacte*

(ii) *l'inclusion $H_k^q(M) \subset C^\alpha(M)$ est compacte si $k - \alpha > n/q$ avec $0 \leq \alpha < 1$*

Grâce aux inclusions de Sobolev, on montre le résultat suivant :

Proposition 1.1. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n. Si $p > n/2$ alors $H_2^p(M)$ est une algèbre.*

Preuve. Il suffit de montrer que si φ et ψ sont dans $H_2^p(M)$ alors $\psi\varphi \in H_2^p(M)$. Par les inclusions de Sobolev (théorème 1.1), $H_2^p(M) \subset C^\beta(M)$ donc φ et ψ sont continues. Par la compacité de M et la continuité de φ et ψ :

$$\nabla(\psi\varphi) = \psi\nabla\varphi + \varphi\nabla\psi \in L^p(M)$$

D'autre part

$$\nabla^2(\psi\varphi) = \psi\nabla^2\varphi + \varphi\nabla^2\psi + \nabla\varphi \otimes \nabla\psi + \nabla\psi \otimes \nabla\varphi \in L^p(M)$$

En effet, $|\psi\nabla^2\varphi| + |\varphi\nabla^2\psi| \in L^p(M)$ par le même argument que précédemment, et comme

$$\||\nabla\varphi||\nabla\psi|\|_p \leq \|\nabla\varphi\|_{2p}\|\nabla\psi\|_{2p}$$

est borné (cf. théorème 1.1) alors $|\nabla\varphi||\nabla\psi| \in L^p(M)$. D'où $\varphi\psi \in H_2^p(M)$ □

1.3.1 Théorèmes des espaces de Banach

Théorème 1.3. *Un espace de Banach $\mathcal{B}$ est réflexif si et seulement si sa boule unité fermée est faiblement compact.*

Puisque les espaces de Sobolev sont réflexifs, on utilisera ce théorème comme suit : si on a une certaine suite de fonctions $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ bornée dans $H_k(M)$ alors il existe une sous-suite $(\varphi_{q_i})_{i\in\mathbb{N}}$ qui converge vers $\varphi \in H_k(M)$ et $\liminf_{i\to+\infty} \|\varphi_{q_i}\|_{H_k} \geq \|\varphi\|_{H_k}$

Théorème 1.4. *Soit $p \in]1,+\infty[$ et $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ une suite bornée dans $L^p(\mathcal{B})$, qui converge presque partout vers φ, alors $\varphi \in L^p(\mathcal{B})$ et (φ_i) converge faiblement vers φ dans $L^p(\mathcal{B})$.*

1.4 Inégalité de la meilleure constante

Théorème 1.5 (Aubin–Talenti)**.** *Soit (M,g) une variété riemannienne compacte de dimension n. Pour tout $\varepsilon > 0$ il existe $A(\varepsilon) > 0$ tel que*

$$\forall \varphi \in H_1^p(M) \quad \|\varphi\|_{p^*} \leq (K(n,p)+\varepsilon)\|\nabla\varphi\|_p + A(\varepsilon)\|\varphi\|_p$$

$$p^* = \frac{np}{n-p} \text{ et } K(n,p) = \frac{p-1}{n-p}\left(\frac{n-p}{n(p-1)}\right)^{1/p}\left[\frac{\Gamma(n+1)}{\Gamma(n/p)\Gamma(n+1-n/p)\omega_{n-1}}\right]^{1/n}$$

$$K(n,1) = \frac{1}{n}\left[\frac{n}{\omega_{n-1}}\right]^{1/n}$$

$K(n,p)$ est la meilleure constante au sens où pour toute constante plus petite qui remplace $K(n,p)$, l'inégalité ci-dessus devient fausse pour une certaine fonction $\varphi \in H_1^p(M)$. La preuve détaillée du théorème de T. Aubin est reprise dans le livre [3]. Beaucoup de travaux ont été faits depuis sur la validité de cette inégalité (sur les puissances dans cette inégalité aussi) lorsque $\varepsilon = 0$. Des résultats ont été obtenus par T. Aubin et Y.Y. Li [9], R.J. Biezuner [14], O. Druet [18, 19], E. Hebey et M. Vaugon [27, 28]...
Dans le chapitre suivant (cf. théorème 1.7), on généralisera cette inégalité par l'inégalité de Hardy.

1.5 L'inégalité de Hardy sur une variété compacte

Définition 1.7. *Soit P un point d'une variété riemannienne (M,g). ρ_P est la fonction définie par :*

$$\rho_P(Q) = \begin{cases} d(P,Q) \text{ si } d(P,Q) < \delta(M) \\ \delta(M) \text{ si } d(P,Q) \geq \delta(M) \end{cases} \tag{1.1}$$

avec $\delta(M)$ le rayon d'injectivité de la variété M

La fonction ρ dépend évidemment du point $P \in M$ que l'on omettra parfois dans les notations.

Définition 1.8. *Sur une variété riemannienne (M, g), on définit $L^p(M, \rho^\gamma)$ comme étant l'espace des fonctions u telles que $\rho^\gamma |u|^p$ soit intégrable. On le munit de la norme*

$$\|u\|^p_{p,\rho^\gamma} := \int_M \rho^\gamma |u|^p \mathrm{d}v$$

où $p \geq 1$ et ρ est la fonction introduite dans la définition précédente.

Proposition 1.2. *Pour tout $p \geq 1$, $L^p(M, \rho^\gamma)$ muni de la norme $\|\cdot\|_{p,\rho^\gamma}$ est un espace de Banach*

Preuve. La complétude de l'espace $L^p(M, \rho^\gamma)$ pour la norme $\|\cdot\|_{p,\rho^\gamma}$ découle du fait que $L^p(M)$ est un espace complet et que $\|u\|_{p,\rho^\gamma} = \|\rho^{\gamma/p} u\|_p$ pour tout $u \in L^p(M, \rho^\gamma)$ □

Théorème 1.6 (**Inégalité de Hardy**). *Pour toute fonction $u \in C^\infty_o(\mathbb{R}^n)$, il existe une constante $c > 0$ telle que*

$$\||x|^\gamma u\|_p \leq c \||x|^\beta \nabla_l u\|_q$$

où $1 \leq q \leq p \leq qn/(n - lq)$, $\gamma = \beta - l + n(1/q - 1/p) > -n/p$ et $n > lq$

Ce type d'inégalité à une dimension a été introduite par Hardy, puis généralisée pour toute dimension, le livre de V.G. Maz'ja [34] est une bonne référence où on trouvera la preuve de ce théorème. Dans notre étude, on s'intéresse à cette inégalité dans le cas où $\beta = 0$ et $l = 1$. Dans ce cas précis, la constante $c = K(n, q, \gamma)$ est la meilleure constante dans l'inégalité ci-dessus. Si $p\gamma > -q$, cette constante est atteinte pour la fonction

$$x \mapsto (1 + |x|^{(q+p\gamma)/(q-1)})^{(q-n)/(q+p\gamma)}$$

et $K(n, q, -q) = q/(n - q)$. (cf. [17], [33])

Théorème 1.7. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n et p, q et γ des nombres réels qui satisfont $(\gamma + n)/p = -1 + n/q > 0$ et $1 \leq q \leq p \leq qn/(n - q)$. Pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $A(\varepsilon, q, \gamma)$ tel que*

$$\forall u \in H^q_1(M) \quad \|u\|_{p,\rho^\gamma} \leq (K(n, q, \gamma) + \varepsilon)\|\nabla u\|_q + A(\varepsilon, q, \gamma)\|u\|_q \tag{1.2}$$

en particulier $K(n, q, 0) = K(n, q)$ la meilleure constante dans l'inégalité de Sobolev

Preuve. La preuve de ce théorème est quasiment identique à celle de T. Aubin (voir [3], chapitre 2) dans le cas des inclusions de Sobolev sur les variétés riemanniennes complètes à courbure bornée.

On commence par montrer le lemme suivant :

Lemme 1.1. *Pour tout $f \in H^q_1(M)$ à support dans $B_P(\delta)$*

$$\|f\|_{p,\rho^\gamma} \leq K_\delta(n, q, \gamma)\|\nabla f\|_q$$

avec $B_P(\delta)$ une boule de centre P et de rayon $\delta < \delta(M)$. Lorsque $\delta \to 0$, $K_\delta(n, q, \gamma) \to K(n, q, \gamma)$

Preuve du lemme. On se place dans un système de coordonnées géodésiques $\{r, \theta^i\}$, centré en P. Soit $\varepsilon > 0$ donné, si δ est choisi suffisamment petit, on a les estimées de la métrique suivantes (Aubin [3], p. 20) :

$$1 - \varepsilon \leq \sqrt{g_{\theta^i\theta^i}(r,\theta)} \leq 1 + \varepsilon \text{ et } (1-\varepsilon)^{n-1} \leq \sqrt{\det g(r,\theta)} \leq (1+\varepsilon)^{n-1}$$

où $g = dr^2 + r^2 g_{\theta^i\theta^j} d\theta^i d\theta^j$.
Si on pose $\tilde{f}(x) = f(\exp_P x)$, on obtient une fonction bien définie sur $\mathbb{R}^n$ à support dans $\{x \in \mathbb{R}^n;\ |x| < 1\}$ qui vérifie, d'après le théorème 1.6 :

$$\left(\int_{\mathbb{R}^n} |x|^\gamma |\tilde{f}|^p dx\right)^{1/p} \leq K(n,q,\gamma)\left(\int_{\mathbb{R}^n} |\nabla \tilde{f}|^q dx\right)^{1/q}$$

de plus si $Q = \exp_P x \in B_P(\delta)$ alors

$$|x| = d(P,Q) = \rho(Q) \text{ et } (1-\varepsilon)|\nabla \tilde{f}|_{\mathcal{E}}(x) \leq |\nabla f|_g(\exp_P x)$$

On déduit que

$$\|f\|_{p,\gamma} \leq (1+\varepsilon)^{(n-1)/p} \|\tilde{f}\|_{p,\gamma} \text{ et } \|\nabla f\|_q \geq (1-\varepsilon)^{1+(n-1)/q} \|\nabla \tilde{f}\|_q$$

Finalement

$$\|f\|_{p,\rho^\gamma} \leq K_\delta(n,q,\gamma) \|\nabla f\|_q$$

avec $K_\delta(n,q,\gamma) = (1-\varepsilon)^{-1+(1-n)/q}(1+\varepsilon)^{(n-1)/p} K(n,q,\gamma)$. Ce qui achève la preuve du lemme.

Pour terminer la preuve du théorème, on considère un recouvrement fini $\{B_{P_i}(\delta)\}_{1\leq i\leq m}$ de M qui existe puisque la variété est compacte. Soit $\{h_i\}_{1\leq i\leq m}$ une partition de l'unité associée à ce recouvrement. On pose

$$\eta_i = \frac{h_i^{[q]+1}}{\sum_{k=1}^m h_k^{[q]+1}}$$

où $[q]$ est la partie entière de q. $\{B_{P_i}(\delta), \eta_i\}_{1\leq i\leq m}$ est aussi une partition de l'unité de M et $\eta_i^{1/q} \in C^1(M)$, donc il existe $H > 0$ tel que, pour tout $i \leq m$: $|\nabla \eta_i^{1/q}| \leq H$
Pour tout $u \in H_1^q(M)$, on a

$$\|u\|_{p,\rho^\gamma}^q = \|u^q\|_{p/q,\rho^\gamma} = \|\sum_{i=1}^m \eta_i u^q\|_{p/q,\rho^\gamma} \leq \sum_{i=1}^m \|\eta_i u^q\|_{p/q,\rho^\gamma} \leq \sum_{i=1}^m \|\eta_i^{1/q} u\|_{p,\rho^\gamma}^q$$

Or d'après le lemme 1.1, on a pour tout $i \leq m$

$$\|\eta_i^{1/q} u\|_{p,\rho^\gamma}^q \leq K_\delta^q(n,q,\gamma) \|\nabla(\eta_i^{1/q} u)\|_q^q$$

donc

$$\begin{aligned}\|u\|^q_{p,\rho^\gamma} &\leq K^q_\delta(n,q,\gamma)\sum_{i=1}^m\int_M(|\nabla\eta_i^{1/q}||u|+\eta_i^{1/q}|\nabla u|)^q\mathrm{d}v\\ &\leq K^q_\delta(n,q,\gamma)\sum_{i=1}^m\int_M\eta_i|\nabla u|^q+\mu|\nabla u|^{q-1}|\nabla\eta_i^{1/q}|\eta_i^{(q-1)/q}|u|+\nu|\nabla\eta_i^{1/q}|^q|u|^q\mathrm{d}v\\ &\leq K^q_\delta(n,q,\gamma)(\|\nabla u\|^q_q+\mu mH\|\nabla u\|^{q-1}_q\|u\|_q+\nu mH^q\|u\|^q_q)\end{aligned}$$

car il existe $\mu,\ \nu\in\mathbb{R}_+$ tel que pour tout $t\geq 0,\quad (1+t)^q\leq 1+\mu t+\nu t^q$
On a aussi pour tout $z,\ y,\ \lambda\in\mathbb{R}^*_+\qquad qz^{q-1}y\leq\lambda(q-1)z^q+\lambda^{1-q}y^q$
Si on pose $z=\|\nabla u\|_q$, $y=\|u\|_q$ et $\lambda=q\varepsilon_0/(\mu mH(q-1))$ avec $\varepsilon_0>0$ petit, on obtient

$$\|u\|^q_{p,\rho^\gamma}\leq K^q_\delta(n,q,\gamma)[(1+\varepsilon_0)\|\nabla u\|^q_q+A(\varepsilon_0)\|u\|^q_q]$$

On peut choisir δ et ε_0 suffisamment petits de sorte que $K_\delta(n,q,\gamma)(1+\varepsilon_0)^{1/q}\leq K(n,q,\gamma)+\varepsilon$ et si on pose $A(\varepsilon,q,\gamma)=(K(n,q,\gamma)+\varepsilon)A(\varepsilon_0)^{1/q}$ alors l'inégalité (1.2) est établie □

Théorème 1.8. *Soit (M,g) une variété riemannienne compacte de dimension n.*

1. *Si $(\gamma+n)/p=-1+n/q>0$ et $1\leq q\leq p$ alors l'inclusion $H^q_1(M)\subset L^p(M,\rho^\gamma)$ est continue.*
2. *Si $(\gamma+n)/p>-1+n/q>0$, $\gamma\leq 0$ et $q\leq p$ alors cette inclusion est compacte.*

Preuve. La preuve de la première partie de ce théorème est évidente compte tenu de l'inégalité démontrée dans le théorème 1.7. La seconde partie du théorème est établie si on montre que $H^q_1(M)\subset L^r(M)\subset L^p(M,\rho^\gamma)$ continûment, où la première inclusion est compacte pour un certain $r\geq 1$ que l'on déterminera.
D'après l'inégalité de Hölder, on a pour tout $u\in H^q_1(M)$

$$\|u\|^p_{p,\rho^\gamma}=\int_M\rho^\gamma|u|^p\mathrm{d}v\leq\left(\int_M\rho^{\gamma r'}\mathrm{d}v\right)^{1/r'}\|u\|^p_r$$

où $r'=r/(r-p)$. Pour que le second membre de cette inégalité soit fini, il suffit que $\gamma r/(r-p)>-n$, pour le premier facteur, et $1/r>1/q-1/n$, pour le second facteur. De plus le théorème de Kondrakov 1.2 assure que si $r\geq 1$ satisfait la deuxième inégalité alors l'inclusion $H^q_1(M)\subset L^r(M)$ est compacte. On en déduit que l'on doit avoir

$$\frac{n}{r}<\frac{\gamma+n}{p}\text{ et }\frac{n}{r}>-1+\frac{n}{q}$$

Puisque $(\gamma+n)/p>-1+n/q$ par hypothèse alors, pour que $u\in L^p(M,\rho^\gamma)$ et que l'inclusion soit compacte, il suffit de poser

$$\frac{n}{r}=\frac{1}{2}(\frac{\gamma+n}{p}-1+\frac{n}{q})$$

Comme $\gamma\leq 0$ on a $n/r<(\gamma+n)/p\leq n/p$ donc $r>p\geq 1$. □

Remarque. Puisque la fonction ρ (cf. définition 1.7) dépend de $P \in M$, l'espace $L^p(M, \rho_P^\gamma)$ dépend aussi du point P choisi, et si $P \neq P'$, il n'y a pas en général d'inclusions entre $L^p(M, \rho_P^\gamma)$ et $L^p(M, \rho_{P'}^\gamma)$. Cependant les inclusions et les inégalités qu'on a déjà montrées dans les théorèmes 1.7 et 1.8 sont valables pour tout point $P \in M$.

1.6 La régularité des solutions de l'équation de type Yamabe

Lorsque on cherche des solutions d'équations aux dérivées partielles, la première étape donne fréquemment des solutions faibles (dans notre cas, elles seront dans $H_1(M)$). Dans la plupart des cas on trouve la régularité des solutions en appliquant le théorème de régularité pour les opérateurs elliptiques à coefficients continus suivant :

Théorème 1.9. *Soient Ω un ouvert de $\mathbb{R}^n$ et L un opérateur linéaire d'ordre 2 uniformément elliptique qui s'écrit sous la forme*

$$L(u) = a^{ij}\partial_{ij}u + b^i\partial_i u + hu \tag{1.3}$$

où a^{ij}, b^i et h sont des fonctions bornées dans C^k, $k \in \mathbb{N}$.
Soit u une solution de l'équation $Lu = f$ au sens des distributions.

(i) Si $f \in C^{k,\alpha}(\Omega)$ alors $u \in C^{k+2,\alpha}(\Omega)$

(ii) Si $f \in H_k^p(\Omega)$ alors $u \in H_{k+2}^p(\Omega)$

Ce théorème est standard, on peut en trouver une preuve dans le livre de D. Gilbarg et N. Trudinger [22].
Les deux théorèmes suivants permettent de trouver la meilleure régularité des solutions d'un certains type d'équations. Ils sont fondamentaux pour la suite, associés aux théorèmes de régularité habituels pour les opérateurs elliptiques ci-dessus. N. Trudinger [44] avait montré que les solutions faibles de l'équation de Yamabe (3.1) (voir chapitre 3) sont toujours C^∞ grâce à ces deux théorèmes. Le premier théorème a été utilisé implicitement par H. Yamabe [46] et on peut en trouver une preuve dans l'article de J. Serrin [41]. Le deuxième théorème est plus spécifique car il s'applique à des équations de type Yamabe qu'on étudiera dans le prochain chapitre.

Théorème 1.10. *Sur une variété riemannienne compacte (M, g), si $u \geq 0$ est une solution faible dans $H_1(M)$, non triviale, de l'équation $\Delta u + hu = 0$, c'est à dire si*

$$\forall v \in H_1(M) \qquad (\nabla u, \nabla v)_{L^2} + (hu, v)_{L^2} = 0$$

avec $h \in L^p(M)$ et $p > n/2$, alors $u \in C^{1-[n/p],\beta}(M)$ et est strictement positive bornée. $[n/p]$ est la partie entière de n/p et $\beta \in]0, 1[$.

Observons que si u est une fonction qui satisfait les hypothèses de ce théorème alors $\Delta u \in L^p(M)$. Par le théorème de régularité 1.9, $u \in H_2^p(M)$ et par les inclusions de Sobolev, $u \in C^{1-[n/p],\beta}(M)$
Le théorème 1.10 permet de montrer le théorème suivant :

Théorème 1.11. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension n. p et $\tilde{h}$ sont deux nombres réels, avec $p > n/2$. Si $\varphi \in H_1(M)$ une solution faible positive non triviale de l'équation*

$$\Delta_g \psi + h\psi = \tilde{h}\psi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{1.4}$$

alors $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ et φ est strictement positive.

Preuve. Pour montrer ce théorème, il suffit de montrer qu'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $\varphi \in L^{(\varepsilon+2n)/(n-2)}(M)$. En effet si φ satisfait aux hypothèses du théorème et qu'elle est dans $L^{(\varepsilon+2n)/(n-2)}(M)$, alors elle est solution de l'équation

$$\Delta_g u + (h - \tilde{h}\varphi^{\frac{4}{n-2}})u = 0$$

avec $h - \tilde{h}\varphi^{\frac{4}{n-2}} \in L^r(M)$ et $r = \min(p, \frac{2n+\varepsilon}{4}) > n/2$. Par le théorème 1.10, on en déduit que φ est strictement positive bornée. Par le théorème de régularité 1.9 et les inclusions de Sobolev, on montre que φ appartient à $H_2^p(M)$ avec $p > n/2$.
Soient l un nombre réel strictement positif et H, F deux fonctions réelles continues sur $\mathbb{R}_+$ définies par :

$$H(t) = \begin{cases} t^\gamma & \text{si } 0 \le t \le l \\ l^{q-1}(ql^{q-1}t - (q-1)l^q) & \text{si } t > l \end{cases}$$

$$F(t) = \begin{cases} t^q & \text{si } 0 \le t \le l \\ ql^{q-1}t - (q-1)l^q & \text{si } t > l \end{cases}$$

$$\text{où } \gamma = 2q - 1, \text{ et } 1 < q < \frac{n(p-1)}{p(n-2)}$$

Comme φ est une fonction positive appartenant à $H_1(M)$, $H \circ \varphi$ et $F \circ \varphi$ sont également dans $H_1(M)$. Notons que pour tout $t \in \mathbb{R}_+ - \{l\}$

$$qH(t) = F(t)F'(t),\ (F'(t))^2 \le qH'(t) \text{ et } F^2(t) \ge tH(t) \tag{1.5}$$

Si φ est une solution faible de l'équation (1.4) alors

$$\forall \psi \in H_1(M) \quad \int_M \nabla\varphi \cdot \nabla\psi \mathrm{d}v + \int_M h\varphi\psi \mathrm{d}v = \tilde{h}\int_M \varphi^{N-1}\psi \mathrm{d}v \tag{1.6}$$

où $N = 2n/(n-2)$.
On choisit $\psi = \eta^2 H \circ \varphi$, où η est une fonction de classe C^1 à support dans la boule $B_P(2\delta)$

de rayon 2δ suffisamment petit telle que $\eta = 1$ sur $B_P(\delta)$. Si on substitue dans (1.6), on obtient

$$\int_M \eta^2 H' \circ \varphi |\nabla\varphi|^2 \mathrm{d}v + 2\int_M \eta H \circ \varphi \nabla\varphi \cdot \nabla\eta \mathrm{d}v = \tilde{h}\int_M \varphi^{N-1}\eta^2 H \circ \varphi \mathrm{d}v - \int_M h\varphi\eta^2 H \circ \varphi \mathrm{d}v \tag{1.7}$$

On pose $f = F \circ \varphi$. On estimera les quatre intégrales ci-dessus, en utilisant la fonction f et les relations (1.5). On a $\nabla f = F' \circ \varphi \nabla\varphi$ donc, en utilisant la deuxième relation de (1.5)

$$|\nabla f|^2 = (F' \circ \varphi)^2 |\nabla\varphi|^2 \leq qH' \circ \varphi |\nabla\varphi|^2$$

On en déduit que la première intégrale de l'égalité (1.7) est minorée par

$$\frac{1}{q}\|\eta\nabla f\|_2^2 \leq \int_M \eta^2 H' \circ \varphi |\nabla\varphi|^2 \mathrm{d}v$$

La première relation de (1.5) et l'inégalité de Cauchy–Schwarz impliquent que la deuxième intégrale de (1.7) est minorée par :

$$2\int_M \eta H \circ \varphi \nabla\varphi \cdot \nabla\eta \mathrm{d}v = \frac{2}{q}\int_M \eta f \nabla f \nabla\eta \mathrm{d}v \geq \frac{-2}{q}\|f\nabla\eta\|_2 \|\eta\nabla f\|_2$$

Grâce à la dernière relation de (1.5), on a $\varphi H \circ \varphi \leq f^2$. Les deux intégrales de droite dans (1.7) sont donc majorées par :

$$\left|\tilde{h}\int_M \varphi^{N-1}\eta^2 H \circ \varphi \mathrm{d}v - \int_M h\varphi\eta^2 H \circ \varphi \mathrm{d}v\right| \leq |\tilde{h}| \|\varphi\|_{N,2\delta}^{4/(n-2)} \|\eta f\|_N^2 + \|h\|_p \|\eta f\|_{2p/(p-1)}^2$$

où $\|\varphi\|_{N,r}^N = \int_{B_P(r)} \varphi^N \mathrm{d}v$. Si on regroupe ces estimées, l'égalité (1.7) devient :

$$\|\eta\nabla f\|_2^2 - 2\|f\nabla\eta\|_2 \|\eta\nabla f\|_2 \leq q(|\tilde{h}| \|\varphi\|_{N,2\delta}^{4/(n-2)} \|\eta f\|_N^2 + \|h\|_p \|\eta f\|_{2p/(p-1)}^2) \tag{1.8}$$

Remarquons que pour tout nombre réel positif $a,\ b,\ c$ et d, si $a^2 - 2ab \leq c^2 + d^2$ alors $a \leq c + d + 2b$. En utilisant cette remarque, l'inégalité (1.8) devient :

$$\|\eta\nabla f\|_2 \leq \sqrt{q|\tilde{h}|} \|\varphi\|_{N,2\delta}^{2/(n-2)} \|\eta f\|_N + \sqrt{q\|h\|_p} \|\eta f\|_{2p/(p-1)} + 2\|f\nabla\eta\|_2 \tag{1.9}$$

Par les inclusions de Sobolev (cf. théoème 1.1) on sait qu'il existe une constante $c > 0$ qui dépend seulement de n telle que

$$\|\eta f\|_N \leq c(\|\eta\nabla f\|_2 + \|f\nabla\eta\|_2 + \|\eta f\|_2)$$

Le choix de q ($q < N$) et l'inégalité (1.9) permettent d'écrire

$$(1 - c\sqrt{N|\tilde{h}|} \|\varphi\|_{N,2\delta}^{2/(n-2)}) \|\eta f\|_N \leq c\big(\sqrt{N\|h\|_p} \|\eta f\|_{2p/(p-1)} + 3\|f\nabla\eta\|_2 + \|\eta f\|_2\big)$$

On choisit δ suffisamment petit pour que

$$\|\varphi\|_{N,2\delta}^{2/(n-2)} \leq 1/(2c\sqrt{N|\tilde{h}|})$$

ensuite on fait tendre l vers $+\infty$, on en déduit qu'il existe une constante $C > 0$ qui dépend de $n,\ \delta, \|\eta\|_\infty,\ \|\nabla\eta\|_\infty,\ \|h\|_p$ et $|\tilde{h}|$ telle que

$$\|\varphi^q\|_{N,2\delta} \leq C(\|\varphi^q\|_2 + \|\varphi^q\|_{2p/(p-1)})$$

Comme $\frac{2p}{p-1}q < N$ et que φ est bornée dans L^N on a

$$\|\varphi\|_{qN,2\delta} \leq C$$

Si $(\eta_i)_{i\in I}$ est une partition de l'unité subordonnée au recouvrement $\{B_{P_i}(\delta)\}_{i\in J}$ de la variété M alors

$$\|\varphi\|_{qN}^{qN} = \sum_{i\in I} \|\eta_i\varphi\|_{qN,\delta_i}^{qN} \leq C$$

on en déduit que $\varphi \in L^{qN}$ avec $qN > N$. En tenant compte de ce qui a été dit au début de la preuve, le théorème est démontré. □

Proposition 1.3. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte, si u est une solution faible dans $H_1(M)$ de l'équation $\Delta u + hu = f$, où h et f sont deux fonctions telles que $h \in L^p(M)$ et $f \in L^q(M)$, $p > n/2$ et $q \geq 1$, alors $u \in H_2^{\min(p,q)}(M)$*

Preuve. Distinguons les deux cas $q \geq p$ et $q < p$.

(*i*) Si $q \geq p$. Supposons que $u \in L^{s_i}(M)$ et satisfait les hypothèses de la proposition. Alors $hu \in L^{\frac{ps_i}{p+s_i}}(M)$, donc $\Delta u \in L^{\frac{ps_i}{p+s_i}}(M)$ car $ps_i/(p + s_i) < q$. Le théorème de régularité 1.9 assure que $u \in H_2^{\frac{ps_i}{p+s_i}}(M)$. Ensuite, les inclusions de Sobolev $H_2^r(M) \subset L^s(M)$ si $r \leq n/2$ avec $s = nr/(n - 2r)$ et $H_2^r(M) \subset C^{1-[n/r],\beta}(M)$ si $r > n/2$ permettent d'écrire

$$\begin{cases} s_0 = N \\ u \in L^{s_{i+1}}(M) \text{ où } s_{i+1} = \frac{nps_i}{np-(p-2n)s_i} & \text{si } s_i \leq \frac{np}{2p-n} \\ u \in H_2^p(M) & \text{si } s_i > \frac{np}{2p-n} \end{cases}$$

S'il existe $i \in \mathbb{N}$ tel que $s_i > \frac{np}{2p-n}$ ce qui est équivalent à $\frac{ps_i}{p+s_i} > n/2$ alors $u \in C^{0,\beta}(M)$, ce qui implique que $\Delta u \in L^p(M)$, donc $u \in H_2^p(M)$ et la proposition est démontrée. S'il existe $i \in \mathbb{N}$ tel que $s_i = \frac{np}{2p-n}$ alors $u \in L^\infty(M)$ et on conclut par le théorème de régularité que $u \in H_2^p(M)$. Supposons que pour tout $i \in \mathbb{N}$, $s_i < \frac{np}{2p-n}$ alors la suite $(s_i)_{i\in\mathbb{N}}$ est croissante majorée, donc elle converge vers $s = 0$ ce qui est impossible.

(*ii*) Supposons que $q < p$ alors on doit montrer que $u \in H_2^q(M)$. Supposons que $u \in L^{s_i}(M)$ et satisfait les hypothèses de la proposition. Ceci implique que $hu \in L^{\frac{ps_i}{p+s_i}}(M)$ donc $\Delta u \in L^{r_i}(M)$ avec $r_i = \min(q, \frac{ps_i}{p+s_i})$. Par le théorème de régularité 1.9, $u \in H_2^{r_i}(M)$. Donc

$$\begin{cases} s_0 = N \\ u \in L^{s_{i+1}}(M) \text{ où } s_{i+1} = \frac{nr_i}{n-2r_i} & \text{si } r_i \leq n/2 \\ u \in H_2^q(M) & \text{si } r_i > n/2 \end{cases}$$

En effet, comme $u \in H_2^{r_i}(M)$, s'il existe $i \in \mathbb{N}$ tel que $r_i > n/2$ alors u est continue, donc $\Delta u = hu - f \in L^q(M)$ d'où $u \in H_2^q(M)$. Si $r_i = n/2$ alors $u \in L^\infty(M)$ donc $hu - f \in L^q(M)$, d'où $u \in H_2^q(M)$.
Le seul cas qui reste à étudier est bien le cas où $r_i < n/2$ pour tout $i \in \mathbb{N}$. Dans ce cas, s'il existe $i \in \mathbb{N}$ tel que $q \leq \frac{ps_i}{p+s_i}$ alors $r_i = q$ et $u \in H_2^q(M)$. Sinon pour tout $i \in \mathbb{N}$, $r_i = \frac{ps_i}{p+s_i} < n/2$ et on retrouve le cas (i) où la suite (s_i) est croissante majorée et converge vers 0, ce qui est absurde.

□

Proposition 1.4. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n et soit $L := \Delta + h$ un opérateur linéaire avec $h \in L^p(M)$ et $p > n/2$. Si la plus petite valeur propre λ de L est strictement positive alors*
i. L est coercif, autrement dit il existe $c > 0$ tel que

$$\forall \psi \in H_1(M) \quad (L\psi, \psi)_{L^2} \geq c(\|\nabla\psi\|_2^2 + \|\psi\|_2^2)$$

ii. pour tout $q > 2n/(n+2)$, $L : H_2^{\min(p,q)}(M) \longrightarrow L^q(M)$ est inversible

Preuve. L admet une plus petite valeur propre, car si λ est une valeur propre de fonction propre ψ alors il existe $C > 0$ tel que

$$\lambda\|\psi\|_2^2 = (L\psi, \psi)_{L^2} = \|\nabla\psi\|_2^2 + \int_M h\psi^2 \mathrm{d}v \geq -\|h\|_p\|\psi\|_{2p/(p-1)}^2 \geq -C\|h\|_p\|\psi\|_2^2$$

Donc $\lambda \geq -C\|h\|_p$. Si λ est la plus petite valeur propre de L alors

$$\lambda = \inf_{\varphi \in H_1(M) - \{0\}} \frac{E(\varphi)}{\|\varphi\|_2^2}$$

où

$$E(\varphi) = (L\varphi, \varphi)_{L^2} = \int_M |\nabla\varphi|^2 + h\varphi^2 \mathrm{d}v$$

Alors pour tout $\varphi \in H_1(M)$

$$E(\varphi) \geq \lambda\|\varphi\|_2^2 \tag{1.10}$$

Supposons que L ne soit pas coercif, alors il existe une suite $(\psi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ dans $H_1(M)$ qui satisfait

$$E(\psi_i) < \frac{1}{i}(\|\nabla\psi_i\|_2^2 + vol(M)^{2/n}) \text{ et } \|\psi_i\|_N = 1$$

ce qui entraîne

$$(1-\frac{1}{i})E(\psi_i) < \frac{vol(M)^{2/n}}{i} - \frac{1}{i}\int_M h\psi_i^2 \mathrm{d}v$$

Puisque $|\int_M h\psi_i^2 \mathrm{d}v| \leq \|h\|_{n/2}$, $\lim_{i\to+\infty} E(\psi_i) \leq 0$. D'autre part $E(\psi_i) \geq \lambda\|\psi_i\|_2^2$ avec $\lambda > 0$. Ce qui est impossible.
Il est clair que L est injective car si $L\psi = 0$ alors par l'inégalité (1.10) , $\varphi = 0$.
Soit $f \in L^q(M)$ avec $q > 2n/(n+2)$. Montrons que l'équation

$$\Delta\varphi + h\varphi = f \tag{1.11}$$

admet une solution $\psi \in H_2^{\min(p,q)}(M)$. On minimise la fonctionnelle E définie au début de la preuve, pour cela on pose

$$\mu = \inf\{E(\varphi)/\varphi \in H_1(M),\ \int_M f\varphi \mathrm{d}v = 1\}$$

Soit $(\psi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ une suite dans $H_1(M)$ qui minimise E, alors

$$\lim_{i\to+\infty} E(\psi_i) = \mu \text{ et } \int_M f\psi_i \mathrm{d}v = 1$$

Sans perte de généralité, on peut supposer que pour tout entier naturel i, $E(\psi_i) \leq \mu + 1$. Ce qui implique

$$c(\|\nabla\psi_i\|_2^2 + \|\psi_i\|_2^2) \leq E(\psi_i) \leq \mu + 1$$

car L est coercif. On en conclut que la suite $(\psi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ est bornée dans $H_1(M)$. Par le théorème de Banach (voir section 1.3.1) et le théorème de compacité de Kondrakov 1.2, on en déduit qu'il existe une sous-suite $(\psi_j)_{j\in\mathbb{N}}$ telle que

* $\psi_j \rightharpoonup \psi$ faiblement dans $H_1(M)$
* $\psi_j \to \psi$ fortement dans $L^s(M)$ pour tout $1 \leq s < N$
* $\psi_j \to \psi$ presque partout.

En particulier la suite (ψ_j) converge fortement dans $L^{q/(q-1)}(M)$ et $L^{2p/(p-1)}(M)$ car $q/(q-1) < N$ et $2p/(p-1) < N$. Par conséquent

$$\int_M f\psi \mathrm{d}v = 1 \text{ et } \int_M h\psi_j^2 \mathrm{d}v \to \int_M h\psi^2 \mathrm{d}v$$

La convergence faible dans $H_1(M)$ et forte dans $L^2(M)$ entraînent que

$$\lim_{j\to+\infty} \|\nabla\psi_j\|_2 \geq \|\nabla\psi\|_2$$

On en conclut que $E(\psi) \leq \mu$ et donc nécessairement que $E(\psi) = \mu$. En écrivant l'équation d'Euler–Lagrange pour ψ, on trouve qu'elle est solution faible dans $H_1(M)$ de l'équation (1.11). Par la proposition 1.3, on déduit que $\psi \in H_2^{\min(p,q)}(M)$. □

Chapitre 2

Étude d'équations de type Yamabe

2.1 Existence de solutions sans présence de symétries

Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$. On considère l'équation suivante :

$$\Delta_g \psi + h\psi = \tilde{h}\psi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{2.1}$$

Où $\psi \in H_1(M)$, $h \in L^p(M)$ avec $p > n/2$ et $\tilde{h}$ une constante. Dorénavant, ce type d'équation s'appellera équation de type Yamabe. Dans le cas particulier $h = \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$, l'équation (2.1) est celle de Yamabe qu'on verra plus en détail dans la section 3.1. Ce type d'équation a été déjà considéré par Z. Faget [21], lorsque h est continue sur M et invariante par un sous groupe d'isométries.
Pour résoudre ce type d'équations, on utilisera la méthode variationnelle, qui consiste à trouver une fonctionnelle à minimiser sur un espace bien choisi. Dans notre cas l'espace est $H_1(M)$. On montrera ensuite que le minimum de cette fonctionnelle est atteint pour une certaine fonction qui sera solution de l'équation d'Euler–Lagrange. On aura l'occasion d'appliquer cette méthode plusieurs fois.
On se place dans l'espace $H_1(M)$, on définit l'énergie E de $\psi \in H_1(M)$ par :

$$E(\psi) = \int_M |\nabla \psi|^2 + h\psi^2 \mathrm{d}v$$

Et on considère la fonctionnelle I_g définie, pour tout $\psi \in H_1(M) - \{0\}$, par

$$I_g(\psi) = \frac{E(\psi)}{\|\psi\|_N^2}$$

On note

$$\mu(g) = \inf_{\psi \in H_1(M) - \{0\}, \psi \geq 0} I_g(\psi) = \inf_{\|\psi\|_N = 1, \psi \geq 0} E(\psi)$$

avec $N = \frac{2n}{n-2}$. On note $[p]$ la partie entière d'un nombre réel p. Dans le cas du problème de Yamabe (i.e. $h = \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$), I_g est appelée la fonctionnelle de Yamabe, et $\mu(g)$ l'invariant

conforme de Yamabe (voir section 3.1). L'un des résultats important de ce chapitre est le suivant :

Théorème 2.1. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$ et $p > n/2$. Si*

$$\mu(g) < K^{-2}(n, 2)$$

alors l'équation (2.1) *admet une solution strictement positive $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$, qui minimise la fonctionnelle I_g (i.e. $E(\varphi) = \mu(g) = \tilde{h}$ et $\|\varphi\|_N = 1$). où $\beta \in]0, 1[$.*

Dans la preuve de ce théorème, on aura besoin du lemme suivant dû à H. Brezis et E.H. Lieb [15]

Lemme 2.1. *Soit $(f_i)_{i\in\mathbb{N}}$ une suite de fonctions dans un espace mesuré (Ω, Σ, μ). Si $(f_i)_{i\in\mathbb{N}}$ est uniformément bornée dans L^p avec $0 < p < +\infty$ et $f_i \to f$ p.p, alors*

$$\lim_{i\to+\infty} [\|f_i\|_p^p - \|f_i - f\|_p^p] = \|f\|_p^p$$

Preuve du théorème 2.1. On commence par vérifier que $\mu(g)$ est fini. En effet, d'après l'inégalité de Hölder, on a

$$E(\psi) \geq -\|h\|_{n/2}\|\psi\|_N^2$$

on en déduit que $\mu(g) \geq -\|h\|_{n/2} > -\infty$.
Soit $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ une suite minimisante :

$$E(\varphi_i) = \mu(g) + o(1),\ \|\varphi_i\|_N = 1 \text{ et } \varphi_i \geq 0 \tag{2.2}$$

En utilisant l'inégalité de Hölder encore une fois dans l'équation ci-dessus, on obtient

$$\|\nabla\varphi_i\|_2^2 \leq \|h\|_{n/2} + \mu(g) + o(1)$$
$$\|\varphi_i\|_2^2 \leq (vol(M))^{2/n}$$

On en déduit que $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ est bornée dans $H_1(M)$. Quitte à extraire une sous-suite, on peut supposer qu'il existe $\varphi \in H_1(M)$ tel que

* $\varphi_i \rightharpoonup \varphi$ faiblement dans $H_1(M)$ par le théorème de Banach (cf. section 1.3.1).
* $\varphi_i \to \varphi$ fortement dans $L^s(M)$, pour tout $s \in [1, N[$, par l'inclusion compacte de Kondrakov (cf. théorème 1.2).
* $\varphi_i \to \varphi$ presque partout.

On en conclut que :

$$\int_M |h||\varphi_i - \varphi|^2 \mathrm{d}v \leq \|h\|_p\|\varphi_i - \varphi\|_{2p/(p-1)}^2 \to 0 \text{ fortement car } 2p/(p-1) < N$$

On pose $\psi_i = \varphi_i - \varphi$, alors $\psi_i \to 0$ faiblement dans $H_1(M)$, fortement dans $L^q(M)$ pour tout $q < N$.
On a $\|\nabla\varphi_i\|_2^2 = \|\nabla\psi_i\|_2^2 + \|\nabla\varphi\|_2^2 + 2\int_M \nabla\psi_i \cdot \nabla\varphi \mathrm{d}v$. On en déduit que

$$E(\varphi_i) = E(\varphi) + \|\nabla\psi_i\|_2^2 + o(1)$$

Puisque $E(\varphi) \geq \mu(g)\|\varphi\|_N^2$ par définition de $\mu(g)$ et $E(\varphi_i) = \mu(g) + o(1)$ par définition de la suite $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$, on en déduit que

$$\mu(g)\|\varphi\|_N^2 + \|\nabla\psi_i\|_2^2 \leq \mu(g) + o(1) \tag{2.3}$$

On applique le lemme 2.1 à la suite $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$, on trouve

$$\|\psi_i\|_N^N + \|\varphi\|_N^N + o(1) = 1 \tag{2.4}$$
$$\|\psi_i\|_N^2 + \|\varphi\|_N^2 + o(1) \geq 1 \tag{2.5}$$

Par le théorème 1.5

$$\|\psi_i\|_N^2 \leq (K^2(n,2) + \varepsilon)\|\nabla\psi_i\|_2^2 + o(1)$$

l'inégalité (2.5) devient donc

$$(K^2(n,2) + \varepsilon)\|\nabla\psi_i\|_2^2 + \|\varphi\|_N^2 + o(1) \geq 1$$

Si on utilise cette dernière inégalité dans (2.3), on trouve

$$\mu(g)\|\varphi\|_N^2 + \|\nabla\psi_i\|_2^2 \leq \mu(g)[(K^2(n,2) + \varepsilon)\|\nabla\psi_i\|_2^2 + \|\varphi\|_N^2] + o(1)$$

Finalement

$$[1 - \mu(g)(K^2(n,2) + \varepsilon)]\|\nabla\psi_i\|_2^2 \leq o(1)$$

Si $\mu(g) < K^{-2}(n,2)$, on peut choisir ε de sorte que le premier facteur de cette inégalité soit strictement positif. On en déduit que $(\psi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ converge fortement vers 0 dans $H_1(M)$, $\varphi_i \to \varphi$ fortement dans $H_1(M)$ et $L^N(M)$ d'où $I_g(\varphi) = \mu(g)$.
On vient de mettre en évidence une solution non triviale de l'équation de type Yamabe

$$\Delta\psi + h\psi = \mu(g)\psi^{N-1}$$

qui satisfait $\|\varphi\|_N = 1$ et $\varphi \geq 0$. Par le théorème 1.11, $\varphi \in H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ et $\varphi > 0$. □

Proposition 2.1. *Soit (M,g) une variété riemannienne compacte C^∞. On a toujours :*

$$\mu(g) \leq K^{-2}(n,2)$$

Preuve. Soient P un point fixé de M et u_ε une fonction radiale définie sur M par

$$u_\varepsilon(Q) = \begin{cases} \left(\frac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} - \left(\frac{\varepsilon}{\delta^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{if } Q \in B_P(\delta) \\ 0 & \text{if } Q \in M - B_P(\delta) \end{cases}$$

où $r = d(P,Q)$ et $B_P(\delta)$ est la boule géodésique de centre P et de rayon δ. Montrons que $\lim_{\varepsilon\to 0} I_g(u_\varepsilon) = K^{-2}(n,2)$, ce qui entraînera l'inégalité de la proposition car $\mu(g)$ est bien le minimum de I_g.
Puisque u_ε est radiale

$$\nabla u_\varepsilon = \partial_r u_\varepsilon = -(n-2)\varepsilon^{(n-2)/2}\frac{r}{(r^2+\varepsilon^2)^{n/2}}$$

En intégrant le carré de ce gradient sur M, on obtient :

$$\int_M |\nabla u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = (n-2)^2\omega_{n-1}\varepsilon^{n-2}\int_0^\delta \frac{r^{n+1}}{(r^2+\varepsilon^2)^n}\mathrm{d}r$$

En effectuant le changement de variable $t = r/\varepsilon$ on trouve

$$\int_M |\nabla u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = (n-2)^2\omega_{n-1}\int_0^{\delta/\varepsilon} \frac{t^{n+1}}{(t^2+1)^n}\mathrm{d}t \tag{2.6}$$

D'autre part $h \in L^p(M)$ avec $p > n/2$ donc

$$\int_M h u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v \le \|h\|_p \|u_\varepsilon\|^2_{2p/(p-1)}$$

Par le même changement de variable $t = r/\varepsilon$, on a

$$\|u_\varepsilon\|^{2p/(p-1)}_{2p/(p-1)} \le \int_0^\delta \left(\frac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{p(n-2)}{p-1}} r^{n-1}\mathrm{d}r \le \varepsilon^{\frac{2p-n}{p-1}}\int_0^{\delta/\varepsilon}\left(\frac{1}{t^2+1}\right)^{\frac{p(n-2)}{p-1}} t^{n-1}\mathrm{d}t$$

donc $\|u_\varepsilon\|^2_{2p/(p-1)} = O(\varepsilon^{2-\frac{n}{p}})$. Puisque $p > n/2$, on en déduit que

$$\lim_{\varepsilon\to 0}\int_M h u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v = 0 \tag{2.7}$$

Il nous reste à calculer $\|u_\varepsilon\|_N^{-2}$. Lorsque on prend l'intégrale des puissances de u_ε on peut négliger le terme constant dans l'expression de u_ε (des détails sur les puissances de u_ε sont donnés dans l'appendice A, équation (A.20)). D'où

$$\|u_\varepsilon\|_N^N = \omega_{n-1}\int_0^{\delta/\varepsilon}\frac{t^{n-1}}{(t^2+1)^n}\mathrm{d}t + O(\varepsilon^{n-2}) \tag{2.8}$$

Il est bien connu que la fonction

$$v_\varepsilon : x \longmapsto \left(\frac{\varepsilon}{|x|^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}}$$

est solution de l'équation $\Delta_\mathcal{E} u = n(n-2)u^{N-1}$ sur $\mathbb{R}^n$, où $\Delta_\mathcal{E}$ est le Laplacien euclidien sur $\mathbb{R}^n$. C'est aussi la fonction qui réalise la meilleure constante de l'inégalité du théorème 1.5 (page 23) sur $\mathbb{R}^n$. On a donc $K^2(n,2)\|\nabla v_\varepsilon\|_2^2 = \|v_\varepsilon\|_N^2$. Autrement dit, si on calcule $\|\nabla v_\varepsilon\|_2^2$ et $\|v_\varepsilon\|_N^2$, en passant aux coordonnées polaires, on trouve :

$$\left((n-2)^2\omega_{n-1}\int_0^{+\infty}\frac{t^{n+1}}{(t^2+1)^n}\mathrm{d}t\right)\left(\omega_{n-1}\int_0^{+\infty}\frac{t^{n-1}}{(t^2+1)^n}\mathrm{d}t\right)^{-\frac{n-2}{n}} = K^{-2}(n,2) \qquad (2.9)$$

En combinant (2.6), (2.7), (2.8) et (2.9) on conclut que

$$\lim_{\varepsilon\to 0} I_g(u_\varepsilon) = \lim_{\varepsilon\to 0}\left(\int_M |\nabla u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v + \int_M h u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v\right)\|u_\varepsilon\|_N^{-2/N} = K^{-2}(n,2)$$

Ce qui entraîne que $\mu(M,g) \leq \lim_{\varepsilon\to 0} I_g(u_\varepsilon) = K^{-2}(n,2)$. □

2.1.1 Application

On considère l'équation suivante :

$$\Delta\psi + \frac{R}{\rho^\alpha}\psi = \tilde{R}\psi^{\frac{n+2}{n-2}} \qquad (2.10)$$

où $R \in C^0(M)$, α, $\tilde{R}$ sont deux nombres réels et ρ la fonction distance (cf définition 1.7). On pose

$$E_\alpha(\varphi) = \int_M |\nabla\varphi|^2 + \frac{R}{\rho^\alpha}\varphi^2 \mathrm{d}v$$
$$I_{g,\alpha}(\varphi) = \frac{E_\alpha(\varphi)}{\|\varphi\|_N^2}$$
$$\mu_\alpha(g) = \inf_{\varphi\in H_1(M)-\{0\},\varphi\geq 0} I_{g,\alpha}(\varphi) = \inf_{\|\varphi\|_N=1,\varphi\geq 0} E_\alpha(\varphi)$$

Proposition 2.2. *Si $0 < \alpha < 2$ et $\mu_\alpha(g) < K^{-2}(n,2)$ alors l'équation (2.10) admet une solution $\varphi_\alpha \in C^{1-[\alpha],\beta}(M)$ strictement positive qui satisfait $E_\alpha(\varphi_\alpha) = \mu_\alpha(g) = \tilde{R}$ et $\|\varphi_\alpha\|_N = 1$.*

Preuve. Si on pose $h := R/\rho^\alpha \in L^p(M)$ avec $2 > n/p > \alpha$, alors cette proposition est un corollaire immédiat du théorème 2.1 □

Le cas critique $\alpha = 2$

Ce cas correspond à l'équation non linéaire de Schrödinger avec le potentiel de Hardy et l'exposant critique. Il a été déjà étudié sur $\mathbb{R}^n$ par S. Terracini [43] et D. Smets [42] qui ont montré l'existence et non existence de solutions de l'équation ci-dessous pour $\alpha = 2$ et $\rho = |x|$ sous certaines conditions. Le théorème obtenu ici est le suivant :

Théorème 2.2. *Si* $\mu_2(g) < [1 + \min(R(P), 0)K^2(n, 2, -2)]K^{-2}(n, 2)$ *et* $1 + R(P)K^2(n, 2, -2) > 0$ *alors il existe* $\varphi_2 \in H_1(M)$ *solution non triviale de l'équation* (2.10) *pour* $\alpha = 2$.

Preuve. (a). On montre que $\mu_2(g)$ est fini et $\lim_{\alpha\to 2^-} \mu_\alpha(g) = \mu_2(g)$. Pour tout $\varepsilon > 0$ il existe $\delta > 0$ tel que si $Q \in B_\delta(P)$ alors $|R(Q) - R(P)| < \varepsilon$, de plus si $\psi \in H_1(M)$ et $\|\psi\|_N = 1$ alors

$$E_2(\psi) \geq \|\nabla\psi\|_2^2 - \frac{\|R\|_\infty}{\delta^2}\|\psi\|_2^2 + (R(P) - \varepsilon)\int_{B_\delta(P)} \rho^{-2}\psi^2 \mathrm{d}v$$

Par le lemme 1.1 et l'inégalité de Hölder :

$$E_2(\psi) \geq [1 + (\min(R(P), 0) - \varepsilon)K_\delta^2(n, 2, -2)]\|\nabla\psi\|_2^2 - \|R\|_\infty \delta^{-2} vol(M)^{2/n}$$

Si $1 + R(P)K^2(n, 2, -2) > 0$ alors il existe ε et δ tels que

$$E_2(\psi) > -\|R\|_\infty \delta^{-2} vol(M)^{2/n}$$

Le théorème de la convergence dominée de Lebesgue, nous permet d'écrire que pour tout $\psi \in H_1(M) - \{0\}$: $\lim_{\alpha\to 2^-} I_{g,\alpha}(\psi) = I_{g,2}(\psi)$. On en déduit que $\lim_{\alpha\to 2^-} \mu_\alpha(g) = \mu_2(g)$. Il existe alors α_0 tel que pour tout $\alpha \in [\alpha_0, 2]$: $\mu_\alpha(g) < K^{-2}(n, 2)$
(b). On montre que la famille $\{\varphi_\alpha\}_{\alpha\in[\alpha_0,2[}$ est uniformément bornée dans $H_1(M)$. Cette famille satisfait les résultats de la proposition 2.2 donc pour tout $\alpha \in [\alpha_0, 2[$

$$\|\varphi_\alpha\|_2 \leq vol(M)^{1/n} \text{ et } \|\nabla\varphi_\alpha\|_2^2 + \int_{B_\delta(P)} \frac{R}{\rho^\alpha}\varphi_\alpha^2 \mathrm{d}v \leq K^{-2}(n, 2) + \delta^{-2}\|R\|_\infty\|\varphi_\alpha\|_2^2$$

Mais

$$\int_{B_\delta(P)} \frac{R}{\rho^\alpha}\varphi_\alpha^2 \mathrm{d}v \geq (\min(R(P), 0) - \varepsilon)K_\delta^2(n, 2, -2)\|\nabla\varphi_\alpha\|_2^2$$

d'où

$$[1 + (\min(R(P), 0) - \varepsilon)K_\delta^2(n, 2, -2)]\|\nabla\varphi_\alpha\|_2^2 \leq K^{-2}(n, 2) + \delta^{-2}\|R\|_\infty vol(M)^{2/n}$$

Compte tenu de l'hypothèse sur $R(P)$, on peut choisir ε suffisamment petit pour que le premier facteur de cette inégalité soit strictement positif.
(c). Il existe une suite $(\alpha_i)_{i\in\mathbb{N}}$ à valeur dans $[\alpha_0, 2[$ qui converge vers 2, telle que la suite de fonctions $(\varphi_{\alpha_i})_{i\in\mathbb{N}}$ converge faiblement dans $H_1(M)$, $L^2(M, \rho^{-2})$, $L^N(M)$ et fortement

dans $L^q(M)$ vers une fonction $\varphi_2 \geq 0$, avec $q < N$ (voir la section 1.5 pour la définition de $L^2(M, \rho^\gamma)$ et le théorème 1.7).
Pour tout $\psi \in H_1(M)$

$$\int_M \nabla\varphi_{\alpha_i}\nabla\psi \mathrm{d}v + \int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}\psi \mathrm{d}v = \mu_{\alpha_i}(g)\int_M \varphi_{\alpha_i}^{N-1}\psi \mathrm{d}v$$

On veut passer à la limite dans cette égalité. C'est immédiat pour la première intégrale, d'après la convergence faible dans $H_1(M)$. Pour la seconde intégrale :

$$\left|\int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}\psi - \frac{R}{\rho^2}\varphi_2\psi \mathrm{d}v\right| \leq \left|\int_M \frac{R\psi}{\rho^2}(\varphi_{\alpha_i} - \varphi_2)\mathrm{d}v\right| + \int_M |R\psi\varphi_{\alpha_i}||\frac{1}{\rho^{\alpha_i}} - \frac{1}{\rho^2}|\mathrm{d}v$$

La convergence faible dans $L^2(M, \rho^{-2})$ et le théorème de la convergence dominée de Lebesgue impliquent que le second membre converge vers 0.
Comme $(\varphi_{\alpha_i})_{i\in\mathbb{N}}$ est uniformément bornée dans $L^N(M)$, $(\varphi_{\alpha_i}^{N-1})_{i\in\mathbb{N}}$ est uniformément bornée dans $L^{N/(N-1)}$. Alors

$$\mu_{\alpha_i}(g)\int_M \varphi_{\alpha_i}^{N-1}\psi \mathrm{d}v \to \mu_2(g)\int_M \varphi_2^{N-1}\psi \mathrm{d}v$$

On en conclut que φ_2 est une solution faible de l'équation (2.10) pour $\alpha = 2$. Il nous reste à montrer que φ_2 n'est pas identiquement nulle. Le théorème 1.5 montre que

$$1 = \|\varphi_{\alpha_i}\|_N^2 \leq (K^2(n,2) + \varepsilon)(\mu_{\alpha_i}(g) - \int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v) + A\|\varphi_{\alpha_i}\|_2^2 \tag{2.11}$$

Ce même théorème implique encore une fois

$$\begin{aligned}\int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v &= \int_{B_\delta(P)} \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v + \int_{M-B_\delta(P)} \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v \\ &\geq (\min(R(P),0) - \varepsilon)(K^2(n,2,-2) + \varepsilon')(\mu_{\alpha_i}(g) - \int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v) - A\|\varphi_{\alpha_i}\|_2^2\end{aligned}$$

d'où

$$\int_M \frac{R}{\rho^{\alpha_i}}\varphi_{\alpha_i}^2 \mathrm{d}v \geq \frac{(\min(R(P),0) - \varepsilon)(K^2(n,2,-2) + \varepsilon')}{[1 + (\min(R(P),0) - \varepsilon)(K^2(n,2,-2) + \varepsilon')]}\mu_{\alpha_i}(g) - A'\|\varphi_{\alpha_i}\|_2^2 \tag{2.12}$$

Le dénominateur ci-dessus est strictement positif, si ε et ε' sont suffisamment petit. Les constantes A et A' ne dépendent pas de α_i. Des inégalités (2.11) et (2.12), on tire

$$A''\|\varphi_{\alpha_i}\|_2^2 \geq \frac{1 + (\min(R(P),0) - \varepsilon)(K^2(n,2,-2) + \varepsilon') - (K^2(n,2) + \varepsilon)\mu_{\alpha_i}(g)}{1 + (\min(R(P),0) - \varepsilon)(K^2(n,2,-2) + \varepsilon')}$$

Le second membre de cette expression reste strictement positif lorsque $i \to +\infty$, alors il existe $c > 0$ tel que $\|\varphi_2\|_2^2 > c$ □

2.2 Existence de solutions en présence de symétries

2.2.1 Le groupe d'isométries et le groupe conforme

Définition 2.1. *Soit (M, g) une variété riemannienne C^∞. le groupe d'isométries $I(M, g)$ et le groupe conforme $C(M, g)$ de (M, g) sont définis par*

$$I(M,g) = \{f \in C^\infty(M,M)/f^*g = g\}$$
$$C(M,g) = \{f \in C^\infty(M,M)/f^*g = e^h g,\ h \in C^\infty(M)\}$$

Définition 2.2. *Soit G un sous groupe du groupe $I(M, g)$.*

1. *On dit qu'une fonction f dans $H^q_k(M)$ est $G-$invariante si et seulement si pour tout $\sigma \in G$, $\sigma^* f = f$ presque partout, où $k \in \mathbb{N}$ et $q \geq 1$. L'ensemble de ces fonctions est noté $H^q_{k,G}(M)$ si $k \geq 1$, $L^q_G(M)$ si $k = 0$, et $H_{k,G}(M)$ si $q = 2$.*
2. *Une métrique g' est dite $G-$invariante si et seulement si $G \subset I(M, g')$*
3. *$[g]^G$ est la classe des métriques $G-$invariantes conforment à g définie par :*

$$[g]^G = \{\tilde{g} = e^f g/f \in C^\infty(M),\ G \subset I(M,\tilde{g})\}$$

Résoudre l'équation de type Yamabe (2.1) en présence de symétries revient à chercher une solution $G-$invariante, strictement positive de l'équation (2.1), où h est fonction $G-$invariante presque partout. E. Hebey et M. Vaugon [26] ont introduit cette équation lorsque h est proportionnelle à la courbure scalaire R_g, qui est évidemment $G-$invariante. Dans ce cas le problème a une signification géométrique que l'on précisera dans le chapitre 3. Afin de trouver des solutions à ce problème, E. Hebey et M. Vaugon ont utilisé la technique des points de concentration, sans utiliser l'analogue de l'inégalité de la meilleure constante pour l'espace $H_{1,G}(M)$. Cette inégalité s'avérera fondamentale pour trouver la condition suffisante dans la résolution de l'équation de type Yamabe sans présence de symétries (2.1) (cf. théorème 2.1), elle a été obtenue par E. Hebey et M. Vaugon [29], après leurs travaux sur le problème de Yamabe équivariant, lorsqu'ils ont étudié les inclusions de Sobolev pour les espaces $G-$invariants. Ils ont obtenu les résultats suivants :

2.2.2 Inégalité de la meilleure constante en présence de symétries

Théorème 2.3 (Hebey–Vaugon)**.** *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte de dimension n, G un sous groupe compact du groupe $I(M, g)$. Soit k la plus petite dimension des orbites de M sous G. On pose $p^* = \frac{(n-k)p}{n-k-p}$ si $n - k - p \neq 0$.*

1. *Si p est un réel tel que $1 \leq p < n - k$ alors pour tout $q \in [1, p^*]$, l'inclusion $H^p_{1,G}(M) \subset L^q_G(M)$ est continue. De plus si $q \in [1, p^*[$ elle est compacte.*
2. *Si $p \geq n - k$ alors pour tout $q \geq 1$, l'inclusion $H^p_{1,G}(M) \subset L^q_G(M)$ est continue et compacte*

(T. Parker [36] avait aussi travaillé sur les inclusions de Sobolev pour les espaces $G-$invariants). On note par $O_G(P)$ l'orbite du point P sous l'action de G. La meilleure constante dans ces inclusions a été calculée par Z. Faget [20].

Théorème 2.4 (Z. Faget)**.** *Sous les hypothèses du théorème précédent, si on pose*

$$A = \min\{vol(O_G(Q))/Q \in M \text{ et } \dim O_G(Q) = k\}$$

(si G a des orbites finies alors $k = 0$ et $A = \min_{Q\in M} card O_G(Q)$) et $1 \leq p < n - k$ alors pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $B(\varepsilon)$ tel que

$$\forall \varphi \in H^p_{1,G}(M) \quad \|\varphi\|^p_{p^*} \leq (\frac{K^p(n-k,p)}{A^{p/(n-k)}} + \varepsilon)\|\nabla\varphi\|^p_p + B(\varepsilon)\|\varphi\|^p_p$$

$K(n-k,p)A^{-1/(n-k)}$ est la meilleure constante.

Soit h une fonction dans $L^p_G(M)$ avec $p > n/2$ et $q \in [2, \frac{2n}{n-2}]$. On considère l'équation de type Yamabe (avec un exposant q) suivante :

$$\Delta_g\psi + h\psi = \tilde{h}\psi^{q-1} \tag{2.13}$$

où $\tilde{h}$ est une constante. Le but de cette section est de chercher des solutions $\psi > 0$ et $G-$invariante dans $H^p_{2,G}$. On attachera plus d'attention au cas $q = N = \frac{2n}{n-2}$. Posons pour tout $\varphi \in H_{1,G}(M)$.

$$I_{q,g}(\varphi) = \frac{E(\varphi)}{\|\varphi\|^2_q}, \qquad \mu_{q,G}(g) = \inf_{\varphi\in H_{1,G}(M)-\{0\}} I_{q,g}(\varphi)$$

où $E(\varphi)$ a été défini au début de la section 2.1.
Notons que si $q = N$, l'équation (2.13) et la fonctionnelle $I_{q,g}$ s'identifient à l'équation (2.1) et à la fonctionnelle I_g respectivement. Par contre $\mu(g) \leq \mu_{N,G}(g)$ car $\mu_{N,G}(g)$ est obtenu en prenant des fonctions tests dans $H_{1,G}(M) \subset H^2_1(M)$ (voir la section 2.1, pour les définitions de I_g et $\mu(g)$).

Proposition 2.3. *Si $q \in [\frac{2p}{p-1}, \frac{2n}{n-2}[$ et $\mu_{q,G}(g) > 0$ alors l'équation (2.13) admet une solution $\varphi_q \in H^p_{2,G}(M)$, $G-$invariante, strictement positive et qui minimise $I_{q,g}$, pour $\tilde{h} = \mu_{q,G}(g)$.*

Preuve. $*$ Soit $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ une suite minimisante dans $H_{1,G}(M)$ telle que $\|\varphi_i\|_q = 1$ et $\varphi_i \geq 0$ alors $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$ est bornée dans $H_{1,G}(M)$, en effet $(E(\varphi_i))_{i\in\mathbb{N}}$ est une suite convergente dans $\mathbb{R}$, on peut donc supposer qu'elle est majorée par $\mu_{q,G}(g) + 1$, d'où

$$\begin{aligned}
\|\varphi_i\|^2_2 &\leq vol(M)^{(q-2)/q}\|\varphi_i\|^2_q \leq vol(M)^{(q-2)/q} \\
\|\nabla\varphi_i\|^2_2 &= E(\varphi_i) - \int_M h\varphi_i^2 \mathrm{d}v \\
&\leq \mu_{q,G}(g) + 1 + C\|h\|_p
\end{aligned}$$

∗ Le théorème de Banach (voir section 1.3.1) assure l'existence d'une sous-suite $(\varphi_j)_{j\in\mathbb{N}}$ de $(\varphi_i)_{i\in\mathbb{N}}$, qui converge faiblement dans $H_{1,G}(M)$ vers une fonction φ_q, et que

$$\liminf_{j\to+\infty} \|\nabla\varphi_j\|_2 + \|\varphi_j\|_2 \geq \|\nabla\varphi_q\|_2 + \|\varphi_q\|_2$$

∗ Il existe une sous-suite $(\varphi_k)_{k\in\mathbb{N}}$ de $(\varphi_j)_{j\in\mathbb{N}}$, qui converge fortement dans $L^q(M)$ vers la fonction φ_q si $q \in [\frac{2p}{p-1}, \frac{2n}{n-2}[$. Il en résulte que $\|\varphi_q\|_q = 1$

il en résulte aussi que

$$\mu_{q,G}(g) = \lim_{k\to+\infty} I_{q,g}(\varphi_k) \geq I_{q,g}(\varphi_q)$$

on en déduit que $I_{q,g}(\varphi_q) = \mu_{q,G}(g)$, $\varphi_g \geq 0$ et que φ_q est $G-$invariante presque partout. Donc φ_q minimise la fonctionnelle $I_{q,g}$. On écrit l'équation d'Euler-Lagrange pour la fonction φ_q, on trouve :

$$\forall\psi \in H_{1,G}(M) \qquad \int_M \nabla_i\varphi_q\nabla^i\psi + h\psi\varphi_q - \mu_{q,G}(g)\psi\varphi_q^{q-1}\mathrm{d}v = 0 \tag{2.14}$$

On doit montrer que l'égalité (2.14) reste vraie pour tout $\psi \in H_1(M)$. C'est là qu'on utilise l'hypothèse $\mu_{q,G}(g) > 0$ qui montre que la plus petite valeur propre λ de l'opérateur $L := \Delta_g + h$ est strictement positive. En effet si $\lambda \leq 0$, il existe une fonction propre $\psi \geq 0$ non identiquement nulle telle que

$$E(\psi) = (L\psi, \psi)_{L^2} = \lambda\|\psi\|_2^2 < 0$$

D'autre part $E(\psi) \geq \mu_{N,G}(g)\|\psi\|_N^2 > 0$, ce qui est absurde. Maintenant la proposition 1.4 montre que L est inversible. Comme $\varphi_q \in L^{N/(q-1)}(M)$ et $N/(q-1) > 2n/(n+2)$, il existe une unique fonction $\tilde{\varphi}_q$ solution faible de l'équation

$$L\tilde{\varphi}_q = \mu_{q,G}(g)\varphi_q^{q-1}$$

h est $G-$invariante, ainsi que Δ_g, donc $\sigma^*\tilde{\varphi}_q$ est solution de la même équation pour tout $\sigma \in G$. Par unicité $\sigma^*\tilde{\varphi}_q = \tilde{\varphi}_q$, $\tilde{\varphi}_q$ est donc $G-$invariante. D'autre part

$$\forall\psi \in H_{1,G}(M) \qquad (L(\varphi_q - \tilde{\varphi}_q), \psi)_{L^2} = 0$$

Si on choisit $\psi = \varphi_q - \tilde{\varphi}_q$ alors $\varphi_q = \tilde{\varphi}_q$, car L est coercif, d'après la proposition 1.4. Finalement φ_q est une solution faible, non triviale de l'équation

$$\Delta_g\varphi + (h - \mu_{q,G}(g)\varphi_q^{q-2})\varphi = 0$$

avec $(h - \mu_{q,G}(g)\varphi_q^{q-2}) \in L^s(M)$, où $s = \min(p, \frac{2n}{(q-2)(n-2)}) > n/2$. Par le théorème 1.10, φ_q est bornée, strictement positive, donc $\Delta\varphi_q \in L^p(M)$. Par le théorème de régularité, $\varphi_q \in H^p_{2,G}(M)$. □

On s'intéresse maintenant au cas où $q = N$ dans l'équation (2.13). On obtient d'abord le résultat suivant :

Proposition 2.4. *Si* $k := \inf_{Q\in M} \dim O_G(Q) \geq 1$ *et* $\mu_{N,G}(g) > 0$ *alors l'équation* (2.13) *admet une solution* $\varphi_N \in H_2^p(M)$*, qui minimise* $I_{N,g}$*,* $G-$*invariante et strictement positive pour* $q = N$ *et* $\tilde{h} = \mu_G(M, g)$*.*

Preuve. D'après le théorème 2.3, si $k \geq 1$, l'inclusion $H_{1,G}(M) \subset L_G^N(M)$ est compacte. C'est ce qui manquait pour que la preuve de la proposition 2.3 soit valable pour $q = N$. φ_N est donc solution faible dans $H_{1,G}(M)$ de (2.14). Pour montrer qu'elle est solution faible pour tout $\psi \in H_1(M)$, il suffit d'utiliser l'argument déjà utilisé à la fin de la preuve de la proposition 2.3, en utilisant le fait que l'inclusion $H_{1,G}(M) \subset L_G^{2^*}(M)$ est continue, où $2^* = 2(n-k)/(n-k-2)$ (cf. théorème 2.3). Ceci entraîne qu'il existe $s > 2n/(n+2)$ tel que $\varphi_N^{N-1} \in L^s(M)$. Le résultat de la proposition 2.3 s'étend donc à $q = N$ lorsque $k \geq 1$. □

Théorème 2.5. *Soit* (M, g) *une variété riemannienne compacte.* G *un sous groupe de* $I(M, g)$*. Si*

$$0 < \mu_{N,G}(g) < K^{-2}(n, 2)(\inf_{Q\in M} \text{card} O_G(Q))^{2/n}$$

alors pour $q = N$*, l'équation* (2.13) *admet une solution* $\varphi \in H_{2,G}^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$ *strictement positive,* $G-$*invariante et minimisante pour la fonctionnelle* $I_{N,g}$*.*

Preuve. On fait tendre q vers N pour les solutions φ_q de l'équation (2.13), obtenues grâce à la proposition (2.3). En utilisant la proposition 2.4, le problème est résolu si $k = \inf_{Q\in M} \dim O_G(Q) \geq 1$.
Supposons que $k = \inf_{Q\in M} \dim O_G(Q) = 0$. On pose

$$\Phi = \{\varphi_q \text{ solution de (2.13) }, \ \varphi_q > 0, \ \|\varphi_q\|_q = 1 \text{ et } \mu_{q,G}(g) = I_{q,g}(\varphi_q)/q \in [q_0, N[\}$$

l'ensemble des solutions données par la proposition 2.3, avec $q_0 \in]2p/(p-1), N[$ suffisamment proche de N de sorte que $\mu_{q,G}(g)$ reste strictement positive pour tout $q \in [q_0, N[$. Ce qui est possible car

$$\forall q \in [q_0, N[\quad \mu_{q,G}(g) = I_{q,g}(\varphi_q) = I_{N,g}(\varphi_q)\|\varphi_q\|_N^{-2} \geq \mu_{N,G}(g)\|\varphi_q\|_N^{-2} > 0$$

D'autre part, pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $\varphi_\varepsilon \in H_{2,G}^p(M)$ strictement positive telle que

$$I_{N,g}(\varphi_\varepsilon) < \mu_{N,G}(g) + \varepsilon$$

Puisque

$$\limsup_{q\to N} \mu_{q,G}(g) \leq \lim_{q\to N} I_{q,g}(\varphi_\varepsilon) = I_{N,g}(\varphi_\varepsilon)$$

on en déduit que

$$\limsup_{q\to N} \mu_{q,G}(g) \leq \mu_{N,G}(g) \tag{2.15}$$

L'ensemble Φ est borné dans $H_1^2(M)$, en effet :

$$\begin{aligned}\|\varphi_q\|_2 &\leq vol(M)^{1/2-1/q}\|\varphi_q\|_q \leq 1 + vol(M)^{1/2-1/N}\\ \|\nabla\varphi_q\|_2^2 &= \mu_{q,G}(g) - \int_M h\varphi_q^2 \mathrm{d}v\\ &\leq I_{q,g}(1) + \|h\|_p\|\varphi_q\|_{2p/(p-1)}^2\\ &\leq \|h\|_1 vol(M)^{-2/q} + \|h\|_p\|\varphi_q\|_{2p/(p-1)}^2\\ &\leq C\|h\|_p\end{aligned}$$

où C est une constante strictement positive qui dépend seulement de n. L'ensemble Φ est donc faiblement compact dans $H_1^2(M)$, on en déduit qu'il existe une suite $(q_i)_{i\in\mathbb{N}}$ qui converge vers N telle que

* $\varphi_{q_i} \rightharpoonup \varphi_N$ faiblement dans $H_1(M)$.
* $\varphi_{q_i} \to \varphi_N$ fortement dans $L^s(M)$ pour tout $1 \leq s < N$.
* $\varphi_{q_i} \to \varphi_N$ presque partout.

Donc φ_N est nécessairement $G-$invariante presque partout.
Puisque φ_{q_i} satisfait l'équation (2.13) pour $\tilde{h} = \mu_{q_i,G}(g)$ et $q = q_i$, alors pour tout $\psi \in H_1(M)$:

$$\int_M \nabla^j\psi\nabla_j\varphi_{q_i}\mathrm{d}v + \int_M h\psi\varphi_{q_i}\mathrm{d}v = \mu_{q_i,G}(g)\int_M \psi\varphi_{q_i}^{q_i-1}\mathrm{d}v \tag{2.16}$$

D'autre part, l'inclusion de Sobolev $H_1(M) \subset L^N(M)$ et l'inégalité de Hölder permettent d'écrire

$$\|\varphi_{q_i}^{q_i-1}\|_{N/(N-1)} \leq vol(M)^{\frac{N-q_i}{N-1}}\|\varphi_{q_i}\|_N^{q_i-1} \leq c(\|\nabla\varphi_{q_i}\|_2 + \|\varphi_{q_i}\|_2)^{N-1} \leq C$$

car Φ est bornée dans $H_1(M)$. Donc, à extraction de sous-suite près, $\varphi_{q_i}^{q_i-1}$ converge faiblement vers φ_N^{N-1} dans $L^{N/(N-1)}(M)$ (voir les théorèmes des espaces de Banach dans la section 1.3.1) et par l'inégalité (2.15), on peut supposer que $\mu_{q_i,G}(g)$ converge vers μ. Par conséquent on peut passer à la limite dans (2.16), on en déduit que φ_N est solution faible de l'équation (2.13) pour $q = N$ et $\tilde{h} = \mu$. Montrons que φ_N n'est pas identiquement nulle. Puisque φ_q est $G-$invariante presque partout, on peut appliquer l'inégalité de la meilleure constante en présence de symétrie du théorème 2.4 :

$$\forall\varepsilon > 0 \quad \|\varphi_{q_i}\|_N^2 \leq (K^2(n,2)[\inf_{Q\in M}\mathrm{card}O_G(Q)]^{-2/n} + \varepsilon)\|\nabla\varphi_{q_i}\|_2^2 + B(\varepsilon)\|\varphi_{q_i}\|_2^2$$

$\varphi_{q_i} \in \Phi$ et en utilisant l'inégalité de Hölder :

$$\|\varphi_{q_i}\|_N^2 \geq vol(M)^{2/N-2/q_i}\|\varphi_{q_i}\|_{q_i}^2 = vol(M)^{2/N-2/q_i}$$

on peut donc écrire que

$$vol(M)^{2/N-2/q_i} \leq (K^2(n,2)[\inf_{Q\in M}\mathrm{card}O_G(Q)]^{-2/n} + \varepsilon)(\mu_{q_i,G}(g) - \int_M h\varphi_{q_i}^2\mathrm{d}v) + B(\varepsilon)\|\varphi_{q_i}\|_2^2$$

Quand $i \to +\infty$, $\mu_{q_i,G}(g) \to \mu$ et $vol(M)^{2/N-2/q_i} \to 1$ donc

$$1 \leq (K^2(n,2)[\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q)]^{-2/n} + \varepsilon)(\mu - \int_M h\varphi_N^2 \mathrm{d}v) + B(\varepsilon)\|\varphi_N\|_2^2$$

Comme $\mu < \mu_{N,G}(g) < K^{-2}(n,2)(\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q))^{2/n}$, on peut même supposer qu'il existe $\varepsilon_0 > 0$ tel que

$$(K^2(n,2)[\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q)]^{-2/n} + \varepsilon_0)\mu < 1 - \varepsilon_0$$

cela entraîne l'existence d'une constante $C(\varepsilon_0) > 0$ telle que

$$B(\varepsilon_0)\|\varphi_N\|_2^2 + C(\varepsilon_0)\|h\|_p\|\varphi_N\|_{\frac{2p}{p-1}}^2 \geq \varepsilon_0$$

alors φ_N n'est pas identiquement nulle. On vient donc de montrer que φ_N est une solution faible positive, non identiquement nulle et $G-$invariante presque partout de l'équation

$$\Delta_g\varphi_N + h\varphi_N = \mu\varphi_N^{N-1} \tag{2.17}$$

Par le théorème 1.11, $\varphi_N \in H_{2,G}^p(M)$ est strictement positive. Il reste à montrer que φ_N est minimisante pour la fonctionnelle $I_{N,g} = I_g$ et que $\mu = \mu_N(g)$. On revient pour celà à la suite (φ_{q_i}) qui converge fortement vers φ_N dans L^s pour tout $1 \leq s < N$. En utilisant l'inégalité de Hölder et le fait que $\|\varphi_{q_i}\|_{q_i} = 1$, on a l'inégalité suivante :

$$\int_M \varphi_{q_i}^{N-1}\varphi_N \mathrm{d}v \leq \|\varphi_N\|_{q_i/(q_i-N+1)}$$

En passant à la limite dans cette inégalité et grâce au fait que $\varphi_{q_i} \to \varphi_N$ fortement dans L^{N-1} et que φ_N est continue sur M (i.e. $\varphi_N \in H_2^p(M)$), on en déduit que $\|\varphi_N\|_N \leq 1$. D'autre part, si on multiplie l'équation (2.17) par φ_N et on intégre sur M, on trouve que

$$\mu\|\varphi_N\|_N^{N-2} = I_{N,g}(\varphi_N) \geq \mu_{N,G}(g)$$

D'où $\mu \geq \mu_{N,G}(g)$. En combinant avec l'inégalité (2.15), on conclut que $\mu = \mu_{N,G}(g)$ et $\|\varphi_N\|_N = 1$. □

Remarque La méthode que l'on vient d'utiliser dans la preuve de ce théorème n'est pas valable dans le cas où $\mu_{q,G}(g) \leq 0$, car l'opérateur $L = \Delta_g + h$ n'est plus inversible. On verra dans la section 3.12 que si la fonction h est proportionnelle à la courbure scalaire R_g de g, alors on peut s'en tirer grâce au théorème d'unicité des solutions 3.7.
Si on reprend la même démarche utilisée pour montrer le théorème 2.1 afin de démontrer le théorème 2.5, on montre qu'il existe φ_N solution faible dans $H_{1,G}(M)$ de l'équation (2.13). Plus précisément φ_N est solution de l'équation (2.14), pour tout $\psi \in H_{1,G}(M)$ et pour $q = N$. Pour que φ_N soit une solution de l'équation (2.14), pour tout $\psi \in H_1^2(M)$

et pour $q = N$, il suffit de montrer que l'équation $Lu = \mu_{N,G}(g)\varphi_N^{N-1}$ admet une unique solution faible $u = \tilde{\varphi}_N \in H_{1,G}(M)$ puis utiliser le même argument que celui de la fin de la preuve de la proposition 2.3 (voir page 42). Malheureusement, on ne peut pas conclure qu'il existe une telle solution $\tilde{\varphi}_N$, car la proposition 1.4 assure l'existence d'une telle fonction, si $f \in L^q(M)$ avec $q > 2n/(n+2)$, or $\varphi_N^{N-1} \in L^{2n/(n+2)}(M)$.
Dans le cas positif (i.e. $\mu(g) > 0$), le théorème 2.1 est une conséquence du théorème 2.5, en prenant $G = \{\mathrm{id}\}$.

Proposition 2.5. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞. G un sous groupe de $I(M, g)$. On a toujours :*

$$\mu_G(g) \leq K^{-2}(n,2)(\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q))^{2/n}$$

Preuve. L'inégalité est triviale si $\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q) = +\infty$. Supposons qu'il existe une orbite minimale finie et soit P un point de cette orbite. Autrement dit

$$\inf_{Q\in M} \mathrm{card}O_G(Q) = \mathrm{card}O_G(P) < +\infty$$

$O_G(P) = \{P_i\}_{1\leq i\leq k}$, $P = P_1$ et $k = \mathrm{card}O_G(P)$. Soit u_ε la fonction définie dans la preuve de la proposition 2.1, que l'on note $u_{\varepsilon,P}$ car elle dépend du point P qu'on avait fixé arbitrairement. Soit donc u_{ε,P_i} les fonctions obtenues en remplaçant P par P_i dans l'expression qui définit $u_{\varepsilon,P}$. Enfin, on pose

$$U_\varepsilon = \sum_{i=1}^{k} u_{\varepsilon,P_i}$$

D'autre part on choisit δ suffisamment petit tel que pour tout $\sigma \in G - \{\mathrm{id}\}$

$$B_P(\delta) \cap B_{\sigma(P)}(\delta) = \emptyset$$

Puisque u_{ε,P_i} est radiale (i.e. pour tout $\sigma \in I(M,g)$, $\sigma^* u_{\varepsilon,P_i} = u_{\varepsilon,\sigma^{-1}(P_i)}$), on en déduit par cette construction que la fonction U_ε est $G-$invariante, à support compact et que pour tout $1 \leq i \leq k$:

$$E(U_\varepsilon) = \sum_{i=1}^{k} E(u_{\varepsilon,P_i}) = kE(u_{\varepsilon,P}) \text{ et } \|U_\varepsilon\|_N^N = k\|u_{\varepsilon,P_i}\|_N^N$$

Finalement

$$I_g(U_\varepsilon) = k^{2/n} I_g(u_{\varepsilon,P})$$

La proposition 2.1 montre que $\lim_{\varepsilon\to 0} I_g(U_\varepsilon) = k^{2/n}K^{-2}(n,2)$ □

Chapitre 3

Le problème de Yamabe avec singularités

Dans ce chapitre on interprétera géométriquement les résultats obtenus dans le chapitre 2. On donnera une signification géométrique aux équations de type Yamabe qu'on a déjà résolues. On commence par un rappel historique sur le problème de Yamabe.

3.1 Le problème de Yamabe

Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$, R_g désigne la courbure scalaire de g. Le problème de Yamabe est le suivant :

Problème 3.1. *Parmi les métriques conformes à g, existe-t-il une métrique à courbure scalaire constante ?*

Yamabe [46] avait posé ce problème dans le but de résoudre la conjecture de Poincaré. Si on pose $\tilde{g} = \varphi^{4/(n-2)} g$ une métrique conforme à g, où $\varphi > 0$ est une fonction C^∞, alors les courbures scalaires R_g, $R_{\tilde{g}}$ sont reliées par l'équation suivante :

$$\frac{4(n-1)}{n-2}\Delta_g \varphi + R_g \varphi = R_{\tilde{g}} \varphi^{N-1} \tag{3.1}$$

avec $N = \frac{2n}{n-2}$.
Pour résoudre ce problème, il suffit de chercher une fonction C^∞, strictement positive φ solution de l'équation aux dérivées partielles non linéaire ci-dessus. L'équation (3.1) est appelée l'équation de Yamabe. On utilise la méthode variationnelle pour résoudre cette équation. H. Yamabe a posé la fonctionnelle suivante, définie pour tout $\psi \in H_1(M) - \{0\}$ par

$$I_g(\psi) = \frac{E(\psi)}{\|\psi\|_N^2} = \frac{\displaystyle\int_M |\nabla \psi|^2 + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g \psi^2 \mathrm{d}v}{\|\psi\|_N^2} \tag{3.2}$$

ensuite, il a considéré le minimum de I_g et a défini l'invariant conforme suivant :

$$\mu(g) = \inf_{\psi \in H_1(M)-\{0\}} I_g(\psi)$$

La difficulté majeure dans la recherche des solutions est le fait que l'inclusion de Sobolev $H_1(M) \subset L^q(M)$ est seulement continue pour $q = N$. Par contre cette inclusion est compacte si $1 \leq q < N$. Yamabe a donc commencé par résoudre une "sous-équation" :

$$\frac{4(n-1)}{n-2}\Delta_g\varphi + R_g\varphi = \mu_q(g)\varphi^{q-1} \tag{3.3}$$

où $q \in [2, N[,\ N = 2n/(n-2)$ et $\mu_q(g) \in \mathbb{R}$, ensuite a fait tendre q vers N. H. Yamabe a affirmé que l'ensemble $\{\varphi_q > 0$ solution de $(3.3), q \in [2, 2n/(n-2)[\}$ est uniformément borné dans $C^0(M)$. Or N. Trudinger [44] a montré que c'est seulement vrai lorsque $\mu_q(g) \leq 0$. Finalement, H. Yamabe a seulement réussi à résoudre le problème dans le cas négatif et nul de $\mu(g)$. Le cas positif est resté ouvert jusqu'à ce que T. Aubin [2] montre qu'il suffit de prouver la conjecture suivante pour résoudre le problème dans tout les cas.

Conjecture 3.1 (T. Aubin [2])**.** *Si (M, g) est une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension n et non conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}) alors*

$$\mu(M, g) < \mu(S_n, g_{can}) \tag{3.4}$$

où $\mu(M, g) = \inf\{I_g(\psi),\ \psi \in H_1(M) - \{0\}\}$

Dans la suite, on écrira $\mu(g)$ en place de $\mu(M, g)$.
T. Aubin a montré que cette inégalité est vraie pour les variétés de dimension $n \geq 6$, non conformément plates et pour les variétés conformément plates de groupe fondamental fini, non trivial. Le cas des variétés conformément plates et des dimensions 3,4 et 5 a été résolu par Schoen [37], en admettant le théorème de la masse positive. Finalement, la conjecture ci-dessus est toujours vraie. Grâce essentiellement aux travaux de Yamabe [46], T. Aubin [2] et Schoen [37], le problème de Yamabe est complètement résolu dans le cas des variétés riemanniennes compactes C^∞ (voir aussi [10],[11], [12] pour résolution avec une méthode topologique).

Théorème 3.1 (Aubin–Schoen)**.** *Soit M une variétés compacte C^∞, de dimension $n \geq 3$. pour toute métrique riemannienne g de classe C^∞, il existe une métrique conforme $\tilde{g} = \varphi^{4/(n-2)}g$ de courbure scalaire constante $R_{\tilde{g}}$, où φ est une fonction C^∞, strictement positive, qui minimise la fonctionnelle de Yamabe I_g.*

On s'intéresse maintenant au problème de Yamabe avec singularités.

3.2 Choix de la métrique

Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$ et g une métrique riemannienne sur M.

Hypothèse (H) : *g est une métrique dans l'espace de Sobolev $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ avec $p > n$. Il existe un point $P_0 \in M$ et $\delta > 0$ tels que g est C^∞ sur la boule $B_{P_0}(\delta)$.*

Les métriques que l'on considère sont dans l'espace $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, défini dans la section 1.3. On a choisi cet espace de métriques pour donner un sens aux courbures, qui sont donc dans L^p. (On peut supposer g de classe C^2 dans la boule $B_{P_0}(\delta)$ au lieu de C^∞, mais ce n'est pas un point important).
En fait, l'objectif de cette partie est surtout d'étudier le problème de Yamabe dans le cas où la métrique g a un nombre fini de points de singularités et est C^∞ en dehors de ces points, l'hypothèse (H) généralise ces conditions et précise la notion de "singularité".
Par les inclusions de Sobolev 1.1, $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M) \subset C^{1,\beta}(M, T^*M \otimes T^*M)$, pour un certain $\beta \in]0, 1[$. Donc les métriques qui satisfont l'hypothèse (H) sont de classe $C^{1,\beta}$. Les Christoffels sont dans C^β et les courbures de Riemann, Ricci et scalaire sont dans L^p car elles font appel à la dérivée seconde de la métrique g qui est seulement dans L^p. Comme exemple de métrique qui satisfait l'hypothèse (H), on peut considérer $g = (1 + \rho^{2-\alpha})^m g_0$, où g_0 est une métrique C^∞, $\alpha \in]0, 1[$ et ρ est définie dans 1.7. Les dérivées secondes de g ont alors des singularités du type $\rho^{-\alpha}$.
Dans la suite, beaucoup de résultats seront vrais pour toute métrique dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, avec $p > n/2$ (c'est la valeur minimale de p qui donne un sens à la fonctionnelle de Yamabe. Le cas $p = n/2$ est un cas critique, il est hors de considération). L'hypothèse (H) impose en plus que la métrique est C^∞ dans une certaine boule et que $p > n$. On rajoute la condition $p > n$ pour que les Christoffels de la métrique $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ soient continus. L'hypothèse (H) est suffisante pour montrer la conjecture 3.1 (cf. théorème 3.5) et pour construire la fonction de Green du Laplacien conforme (cf. section 3.5).
On considère le problème suivant :

Problème 3.2. *Soit g une métrique qui satisfait l'hypothèse (H). Existe-t-il une métrique $\tilde{g}$ conforme à g pour laquelle la courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ est constante (même aux points où R_g n'est pas régulière) ?*

Il est clair que si la métrique initiale g est de classe C^∞, alors le problème ci-dessus n'est autre que le problème de Yamabe 3.1 qui a été déjà complètement résolu. On montrera plus loin que la réponse à ce problème est positive. La proposition suivante, permet de préciser ce que l'on entend par changement de métrique conforme lorsque les métriques sont dans H_2^p.

Proposition 3.1. *Soit g une métrique dans H_2^p et $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive. Si $p > n/2$ alors la métrique $\tilde{g} = \psi^{\frac{4}{n-2}} g$ est bien définie, et elle est dans le même espace que g.*

Preuve. Cette proposition découle du fait que $H_2^p(M)$ est une algèbre, pour tout $p > n/2$ (cf. proposition 1.1, page 22). □

3.3 Le Laplacien conforme

Définition 3.1. *Le Laplacien conforme d'une variété riemannienne (M, g) est l'opérateur L_g défini par :*

$$L_g = \Delta_g + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$$

3.3.1 L'invariance conforme faible

Il est bien connu que le Laplacien conforme lorsque g est C^∞, est conformément invariant, c'est à dire qu'il vérifie (3.5) fortement. On montre qu'on a toujours la même propriété lorsque la métrique est dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$.

Proposition 3.2. *Soient M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$ et $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ est une métrique riemannienne sur M, avec $p > n/2$. Si $\tilde{g} = \psi^{\frac{4}{n-2}} g$ est une métrique conforme à g, avec $\psi \in H_2^p(M)$ et $\psi > 0$, alors L est faiblement conformément invariant, autrement dit*

$$\forall u \in H_1(M) \qquad \psi^{\frac{n+2}{n-2}} L_{\tilde{g}}(u) = L_g(\psi u) \quad faiblement \tag{3.5}$$

De plus si $\mu(g) > 0$ alors le Laplacien conforme $L_g = \Delta_g + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$ est inversible et coercif.

Preuve. Rappelons que $\mathrm{d}v_{\tilde{g}} = \psi^{\frac{2n}{n-2}} \mathrm{d}v$ et que

$$\forall u, w \in L^2(M) \quad (u, w)_{g,L^2} = \int_M uw \mathrm{d}v_g$$

est le produit scalaire sur l'espace $L^2(M)$ muni de la métrique g.
Pour tout $u, w \in H_1(M)$:

$$\begin{aligned}
(\psi^{\frac{2n}{n-2}} L_{\tilde{g}} u, w)_{g,L^2} &= (L_{\tilde{g}} u, w)_{\tilde{g},L^2} \\
&= \int_M \tilde{g}(\nabla u, \nabla w) + \frac{n-2}{4(n-1)} R_{\tilde{g}} uw \mathrm{d}v_{\tilde{g}} \\
&= \int_M \psi^2 g(\nabla u, \nabla w) + \frac{n-2}{4(n-1)} R_{\tilde{g}} \psi^{\frac{n+2}{n-2}} (uw\psi) \mathrm{d}v_g
\end{aligned}$$

D'autre part, on sait que les deux courbures scalaires R_g et $R_{\tilde{g}}$ sont reliées par l'équation de Yamabe (3.1), ce qui est équivalent à

$$L_g \psi = \frac{n-2}{4(n-1)} R_{\tilde{g}} \psi^{\frac{n+2}{n-2}} \quad faiblement$$

ce que l'on écrit

$$(L_g\psi, uw\psi)_{g,L^2} = \frac{n-2}{4(n-1)}(R_{\tilde{g}}\psi^{\frac{n+2}{n-2}}, uw\psi)_{g,L^2}$$

où il y a un abus de notation car $uw\psi$ n'appartient pas forcément à $L^2(M)$. Par contre $L_g\psi \in L^p(M) \subset L^{n/2}(M)$ et $uw\psi \in L^{n/(n-2)}(M)$, le produit est donc bien défini. Par conséquent

$$\begin{aligned}(\psi^{\frac{2n}{n-2}}L_{\tilde{g}}u, w)_{g,L^2} &= \int_M \psi^2 g(\nabla u, \nabla w) + g(\nabla\psi, \nabla(uw\psi)) + \frac{n-2}{4(n-1)}R_g\psi(uw\psi)\mathrm{d}v_g \\ &= \int_M g(\nabla(\psi u), \nabla(w\psi)) + \frac{n-2}{4(n-1)}R_g(\psi u)(w\psi)\mathrm{d}v_g \\ &= (\psi L_g(\psi u), w)_{g,L^2}\end{aligned}$$

On a utilisé le fait que $u\psi$ et $w\psi$ appartiennent à $H_1(M)$, car on a les inclusions

$$H_2^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M),\ H_1^p(M) \subset L^{\frac{pn}{n-p}}(M) \text{ et } H_1(M) \subset L^{\frac{2n}{n-2}}(M)$$

Maintenant, montrons que L_g est inversible et coercif. Soit λ la plus petite valeur propre de L_g, de fonction propre $\varphi \in H_1(M)$ positive, non identiquement nulle, alors

$$\lambda\|\varphi\|_2^2 = (L_g\varphi, \varphi)_{g,L^2} = I_g(\varphi)\|\varphi\|_N^2 \geq \mu(g)\|\varphi\|_N^2 > 0$$

d'où $\lambda > 0$. Il suffit donc d'appliquer la proposition 1.4.

□

3.4 L'invariant conforme de Yamabe

Dans le cas des métriques de classe C^∞, $\mu(g)$ est un invariant conforme, ce qui signifie que si g et $\tilde{g}$ sont deux métriques conformes de classe C^∞ alors

$$\mu(g) = \mu(\tilde{g})$$

(voir la section 3.1 pour la définition). La proposition suivante montre qu'on peut étendre cette propriété à des métriques dans H_2^p. Elle nous permettra aussi de prendre une métrique quelconque dans la classe conforme $[g]$ comme métrique initiale, tout en gardant la valeur de $\mu(g)$ inchangée.

Proposition 3.3. *Soit M une variété compacte C^∞, de dimension n. Soit g et $\tilde{g} = \psi^{\frac{4}{n-2}}g$ deux métriques dans H_2^p, avec $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive. Si $p > n/2$ alors*

$$\mu(g) = \mu(\tilde{g})$$

Preuve. Soient $u \in H_1(M)$ une fonction test et I_g la fonctionnelle de Yamabe (3.2). Remarquons que $E(u) = (L_g(u), u)_{g,L^2}$. Donc

$$I_{\tilde{g}}(u) = (L_{\tilde{g}}(u), u)_{\tilde{g},L^2} \|u\psi\|_N^{-2}$$

De la proposition 3.2, on en déduit que

$$I_{\tilde{g}}(u) = (L_g(\psi u), \psi u)_{g,L^2} \|u\psi\|_N^{-2}$$

Finalement

$$I_{\tilde{g}}(u) = I_g(\psi u) \tag{3.6}$$

ce qui implique que $\mu(g) = \mu(\tilde{g})$, et que cet invariant dépend seulement de la classe conforme $[g]$ et de la variété M. □

3.5 La fonction de Green du Laplacien conforme

Définition 3.2. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte et P un point de M. On appelle fonction de Green au point P d'un opérateur linéaire L, la fonction G_P qui vérifie au sens des distributions*

$$LG_P = \delta_P (\Longleftrightarrow \forall f \in C^\infty(M) \quad \langle G_P, Lf \rangle = f(P))$$

La fonction de Green peut être vue comme l'inverse de l'opérateur L, lorsque ce dernier est inversible. La proposition 3.5 montre l'existence d'une telle fonction pour un opérateur du type $L = \Delta + h$ avec $h > 0$ continue. Malheureusement, la méthode utilisée pour construire cette fonction de Green n'est pas valable lorsque la fonction h est dans $L^p(M)$. Ce cas se présente pour le Laplacien conforme L_g, car $R_g \in L^p(M)$. Mais, grâce à la proposition 3.6, on pourra s'en tirer, et obtenir le corollaire 3.7. Pour montrer son existence lorsque h est continue, on aura besoin du résultat suivant dû à G. Giraud [23] (On peut aussi consulter [3], page 108).

Proposition 3.4. *Soit Ω un ouvert d'une variété riemannienne compacte (M, g). φ, ψ deux fonctions continues sur $\Omega \times \Omega - \{(x, x) \in \Omega \times \Omega\}$ qui vérifient :*

$$|\varphi(P, Q)| \leq c(d(P, Q))^{\alpha - n} \text{ et } |\psi(P, Q)| \leq c(d(P, Q))^{\beta - n}$$

pour tout $(P, Q) \in \Omega \times \Omega - \{(x, x) \in \Omega \times \Omega\}$, où $\alpha,\ \beta \in]0, n[$.
alors la fonction χ définie par :

$$\chi(P, Q) = \int_\Omega \varphi(P, R)\psi(R, Q) \mathrm{d}v(R)$$

est continue sur $\Omega \times \Omega - \{(x, x) \in \Omega \times \Omega\}$ et est vérifie :

$$|\chi(P, Q)| \leq \begin{cases} c(d(P, Q))^{\alpha+\beta-n} & si\ \alpha + \beta < n \\ c(1 + \log d(P, Q)) & si\ \alpha + \beta = n \\ c & si\ \alpha + \beta > n \end{cases}$$

dans le dernier cas la fonction χ est continue sur $\Omega \times \Omega$.

Proposition 3.5. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$, h une fonction continue, strictement positive et P un point de M. g une métrique qui satisfait l'hypothèse (H) (cf. section 3.2). Il existe une unique fonction de Green G_P de l'opérateur $L = \Delta_g + h$ qui satisfait au sens des distributions $LG_P = \delta_P$ et*
(i) G_P est C^∞ sur $B_{P_0}(\delta) - \{P\}$
(ii) $G_P \in C^2(M - \{P\})$
(iii) Il existe $c > 0$ tel que pour tout $Q \in M - \{P\}$, $|G_P(Q)| \leq cd(P,Q)^{2-n}$

Preuve. L'unicité de G_P est due au fait que L est inversible. En effet, si λ est une valeur propre de L et φ une fonction propre, non identiquement nulle, associée à λ alors

$$\lambda \|\varphi\|_2^2 = (L\varphi, \varphi)_{L^2} = E(\varphi) > 0$$

D'où $\lambda > 0$. Pour conclure, il suffit d'appliquer la proposition 1.4. En ce qui concerne l'existence de cette fonction, on reprend la construction de T. Aubin [3] pour le Laplacien, dans le cas des métriques C^∞. On choisit $f(r)$ une fonction radiale décroissante C^∞ positive, égale à 1 pour $r < \delta/2$ et nulle pour $r \geq \delta(M)$, le rayon d'injectivité de M. On définit les fonctions suivantes :

$$H(P,Q) = \frac{f(r)}{(n-2)\omega_{n-1}} r^{2-n} \text{ avec } r = d(P,Q)$$
$$\Gamma^1(P,Q) = -L_Q H(P,Q)$$
$$\forall i \in \mathbb{N}^* \qquad \Gamma^{i+1}(P,Q) = \int_M \Gamma^i(P,S)\Gamma^1(S,Q)\mathrm{d}v(S)$$

où $L_Q H(P,Q)$ signifie qu'on applique l'opérateur L à la fonction $H(P,Q)$ par rapport à Q.
On observe que Γ^1 est continue sur $M \times M - \{(Q,Q) \in M \times M\}$, et il existe $c > 0$ tel que pour tout $P, Q \in M$:

$$|\Gamma^1(P,Q)| \leq cd(P,Q)^{2-n}$$

En utilisant la proposition 3.4, on montre les inégalités suivantes :

$$\forall i \geq 1 \qquad |\Gamma^i(P,Q)| \leq \begin{cases} cd(P,Q)^{2i-n} & \text{si } 2i < n \\ c(1 + \log d(P,Q)) & \text{si } 2i = n \\ c & \text{si } 2i > n \end{cases}$$

La fonction de Green de L s'écrit

$$G_P(Q) = H(P,Q) + \sum_{i=1}^{k} \int_M \Gamma^i(P,S)H(S,Q)\mathrm{d}v(S) + F_P(Q) \tag{3.7}$$

où F_P est une fonction que l'on détermine dans les lignes qui suivent. On prend $k = [n/2]$ alors $\Gamma^{k+1}(P, \cdot)$ est continue (cf. proposition 3.4). On veut $L_Q G_P(Q) = 0$ pour $Q \neq P$. On a l'identité

$$\psi(Q) = \Delta_g \int_M H(P,Q)\psi(P)\mathrm{d}v(P) - \int_M \Delta_Q H(P,Q)\psi(P)\mathrm{d}v(P)$$

(La preuve est donnée dans [3], page 106). D'où

$$\psi(Q) = L \int_M H(P,Q)\psi(P)\mathrm{d}v(P) - \int_M L_Q H(P,Q)\psi(P)\mathrm{d}v(P)$$

En utilisant cette dernière identité, on trouve que

$$L_Q G_P(Q) = -\Gamma^{k+1}(P,Q) + L_Q F_P(Q)$$

Puisque L est inversible, il suffit de poser F_P comme l'unique solution de l'équation

$$LF_P = \Gamma^{k+1}(P, \cdot)$$

Par le théorème de régularité 1.9, F_P est de classe C^2.
(i) Comme $L_g G_P = 0$ sur $B_{P_0}(\delta) - \{P\}$ et que la métrique est C^∞ sur $B_{P_0}(\delta)$, le théorème de régularité affirme que G_P est C^∞ sur $B_{P_0}(\delta) - \{P\}$, avec $P \in M$ et $B_{P_0}(\delta) - \{P\} = B_{P_0}(\delta)$ si $P \notin B_{P_0}(\delta)$.
(ii) On a aussi $LG_P = 0$ sur $M - \{P\}$. On conclut par le théorème de régularité que G_P est C^2 sur $M - \{P\}$.
(iii) En observant l'expression (3.7) qui définit G_P, on remarque que le terme dominant, au voisinage de P, est bien $H(P,Q)$, donc pour tout $P \neq Q$,

$$|G_P(Q)| \leq cd(P,Q)^{2-n}$$

□

Proposition 3.6. *Soit g une métrique dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, $\tilde{g} = \psi^{\frac{4}{n-2}} g$ une métrique conforme à g, avec $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive et $p > n/2$. On suppose que le Laplacien conforme $L_{\tilde{g}}$ admet une fonction de Green $\tilde{G}_P$, alors L_g admet aussi une fonction de Green notée G_P et elle donnée par*

$$\forall Q \in M - \{P\} \qquad G_P(Q) = \psi(P)\psi(Q)\tilde{G}_P(Q)$$

Preuve. Pour toute fonction $\varphi \in C^\infty(M)$:

$$\begin{aligned}
\langle \psi(P)\psi\tilde{G}_P, L_g\varphi\rangle_g &= \psi(P)\int_M \tilde{G}_P \psi L_g[\psi(\frac{\varphi}{\psi})]\mathrm{d}v_g \\
&= \psi(P)\int_M \tilde{G}_P L_{\tilde{g}}\frac{\varphi}{\psi}\mathrm{d}v_{\tilde{g}} \\
&= \psi(P)\langle \tilde{G}_P, L_{\tilde{g}}\frac{\varphi}{\psi}\rangle_{\tilde{g}} \\
&= \varphi(P)
\end{aligned}$$

La deuxième égalité ci-dessus vient de l'invariance conforme faible du Laplacien conforme (cf. proposition 3.2). La troisième inégalité est réalisée car pour tout $Q \in M - \{P\}$

$$|\tilde{G}_P(Q)| \leq cd(P,Q)^{2-n}$$

donc $G_P \in L^s(M)$, pour tout $1 \leq s < n/(n-2)$ et $L_{\tilde{g}}\frac{\varphi}{\psi} \in L^p(M)$ avec $p > n/2$. On peut donc choisir s pour que $\langle \tilde{G}_P, L_{\tilde{g}}\frac{\varphi}{\psi}\rangle_{\tilde{g}}$ soit fini. □

Proposition 3.7. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$. g une métrique riemannienne qui satisfait l'hypothèse (H). Si $\mu(g) > 0$, alors le Laplacien conforme L_g admet une fonction de Green G_{P_0}, qui satisfait au sens des distributions $LG_{P_0} = \delta_{P_0}$ et*
(i) G_{P_0} est C^∞ sur $B_{P_0}(\delta) - \{P_0\}$
(ii) $G_{P_0} \in H_2^p(M - B_{P_0}(r))$ pour tout $r > 0$.
(iii) Il existe $c > 0$ tel que pour tout $Q \in B_{P_0}(\delta) - \{P_0\}$, $|G_{P_0}(Q)| \leq cd(P_0,Q)^{2-n}$

Preuve. Puisque $\mu(g) > 0$, L_g est nécessairement inversible. On en déduit que si L_g admet une fonction de Green, celle-ci est unique. La proposition 2.3 permet de montrer que l'équation

$$\Delta_g \psi + \frac{n-2}{4(n-1)} R_g \psi = \mu_{q,G}(g)\psi^{q-1} \tag{3.8}$$

admet une solution $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive (pour $q < N$ suffisamment proche de N et $G = \{\mathrm{id}\}$). De plus, puisque la métrique g est C^∞ dans $B_{P_0}(\delta)$, les théorèmes de régularité montrent que ψ est également C^∞ dans cette même boule. La métrique $\tilde{g} := \psi^{\frac{4}{n-2}} g$ satisfait donc l'hypothèse (H). D'après l'équation de Yamabe (3.1) (cf. page 47), la courbure scalaire de la métrique $\tilde{g}$ est

$$R_{\tilde{g}} = \frac{4(n-1)}{n-2}\mu_{q,G}(g)\psi^{q-N}$$

Par conséquent, $R_{\tilde{g}}$ est continue et strictement positive car $\mu_{q,G}(g) > 0$. On est maintenant en mesure d'utiliser la proposition 3.5, qui assure l'existence d'une fonction de Green $\tilde{G}_{P_0}$ du Laplacien conforme $L_{\tilde{g}}$ pour la variété M muni de la métrique $\tilde{g}$. Par la proposition 3.6, on conclut que $G_{P_0} = \psi(P_0)\psi\tilde{G}_{P_0}$ est la fonction de Green du Laplacien L_g. Comme les métriques g et $\tilde{g}$ sont C^∞ sur $B_{P_0}(\delta)$ et que $\tilde{G}_{P_0}$ satisfait les propriétés de la proposition 3.5, les propriétés énoncées pour G_{P_0} sont vérifiées. □

On dit la fonction de Green G_P est normalisée si

$$\lim_{r\to 0} r^{2-n} G_P(Q) = 1$$

Autrement dit, si G_P est normalisée alors

$$L_g G_P = (n-2)\omega_{n-1}\delta_P$$

où $r = d(P,Q)$ et ω_{n-1} est le volume de la sphère S_{n-1}. Lorsque il s'agit de la fonction de Green G_{P_0} du Laplacien conforme L_g, on peut toujours la normaliser car elle est d'ordre r^{2-n}. On gardera la même notation pour la fonction de Green normalisée.

3.6 La métrique de Cao–Günther

Dans l'article [30] sur le problème de Yamabe, J.M. Lee et T. Parker ont montré que sur une variété riemannienne (M, g), il existe un système de coordonnées normale $\{(U_i, x_i)\}_{i\in I}$ et une métrique g' conforme à g tels que $\det g' = 1 + O(|x|^m)$ avec m aussi grand que l'on veut. J. Cao [16] et M. Günther [24] ont montré (indépendamment) qu'on peut avoir, en fait, $\det g' = 1$.

Définition 3.3. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte. $\tilde{g}$ est une métrique de Cao–Günther, si elle est conforme à g et s'il existe un système de coordonnées dans lequel* $\det \tilde{g} = 1$.

Théorème 3.2 (Cao–Günther)**.** *Soient M une variété de dimension n et de classe $C^{a+2,\beta}$ avec $a \in \mathbb{N}$, $\beta \in]0, 1[$. g une métrique riemannienne de classe $C^{a+1,\beta}$, et P un point de M. Alors il existe une fonction φ strictement positive, de classe $C^{a+1,\beta'}$, avec $\beta' \in]0, \beta[$ telle que* $\det(\varphi g) = 1$*, dans un système de coordonnées normales pour la métrique φg d'origine P.*

On remarque que si la métrique $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ avec $p > n$, alors elle est de classe $C^{1,\beta}$, la variété (M, g) admet une métrique de Cao–Günther. Il n'est donc pas utile de supposer que la métrique g est C^∞ dans une boule pour l'existence de telles coordonnées.

3.7 Le théorème de la masse positive

Dans cette section, on rappelle les résultats obtenus au sujet de la masse positive.

Définition 3.4. *Une variété riemannienne M muni d'une métrique C^∞, g est dite asymptotiquement plate d'ordre $\tau > 0$, s'il existe une décomposition $M = M_0 \cup M_\infty$ (avec M_0 compacte) et un difféomorphisme $M_\infty \to \mathbb{R}^n - B_R(O)$ pour un certain $R > 0$ tels que :*

$$g_{ij} = \delta_{ij} + O(\rho^{-\tau}), \quad \partial_k g_{ij} = O(\rho^{-\tau-1}), \quad \partial_{kl} g_{ij} = O(\rho^{-\tau-2}) \tag{3.9}$$

quand $\rho = |z| \to +\infty$ dans les coordonnées $\{z^i\}$ induites sur M_∞. Les $\{z^i\}$ sont appelés les coordonnées asymptotiques.

On écrit $g_{ij} = \delta_{ij} + O''(\rho^{-\tau})$ si g_{ij} satisfait (3.9). D'une façon analogue, on peut définir O'' pour tout fonction.

Définition 3.5. *Etant donné une variété riemannienne asymptotiquement plate (M, g) avec des coordonnées asymptotiques $\{z^i\}$, on définit la masse de la façon suivante :*

$$m(g) = \lim_{\rho\to+\infty} \omega_{n-1}^{-1} \int_{\partial B_P(\rho)} \partial_\rho(g_{\rho\rho} - g_{ii}) + \rho^{-1}(n g_{\rho\rho} - g_{ii}) d\sigma_\rho$$

Cette définition de la masse dépend des coordonnées asymptotiques. R. Bartnik [13] a montré que si (M, g) asymptotiquement plate d'ordre $\tau > (n-2)/2$, alors $m(g)$ est bien définie et dépend seulement de la métrique g.
Le théorème de la masse positive s'énonce comme suit :

Théorème 3.3. *Soit (M, g) une variété riemannienne de dimension $n \geq 3$, asymptotiquement plate d'ordre $\tau > (n-2)/2$, de courbure scalaire positive. La masse $m(g)$ est toujours positive ou nulle. De plus $m(g) = 0$ si et seulement si (M, g) est isométrique à l'espace euclidien $(\mathbb{R}^n, \mathcal{E})$ muni de sa métrique canonique.*

Beaucoup de mathématiciens ont contribué à la preuve de ce théorème, essentiellement T. Aubin [5, 6] R. Schoen et S.T. Yau [38, 39, 40], E. Witten [45].
Récemment T. Aubin [5] a montré que :

Théorème 3.4. *Si g est une métrique de Cao–Günther, L_g est inversible et si au voisinage de $P_0 \in M$ la fonction de Green normalisée G_{P_0} de L_g s'écrit*

$$G_{P_0}(Q) = r^{2-n} + A + O(r)$$

avec $r = d(P_0, Q)$, alors $A > 0$ sauf si (M, g) est conformément difféomorphe à la sphère (S_n, g_{can}), auquel cas $A = 0$.

On utilisera les deux théorèmes 3.3, 3.4, sous réserve de leur validité.

3.8 Théorème d'existence de solutions sans présence de symétries

Théorème 3.5. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$, g une métrique riemannienne qui satisfait l'hypothèse (H). Si (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à la sphère (S_n, g_{can}), alors $\mu(g) < K^{-2}(n, 2)$.*

On montre ce théorème sous réserve de la validité du théorème 3.4.
Ce théorème affirme que la conjecture de T. Aubin 3.1 reste vraie pour des métriques qui satisfont l'hypothèse (H) (pas nécessairement C^∞ partout).
Pour montrer ce théorème, on se base sur les travaux de T. Aubin et R. Schoen dans le cas où g est C^∞. La stratégie est la suivante : on construit des fonctions test pour la fonctionnelle I_g, à support dans des petites boules géodésiques. Puisque le problème est local et que la métrique g est C^∞ sur la boule $B_{P_0}(\delta)$, alors la preuve du théorème ci-dessus est identique à celle dont la métrique g est C^∞ sur M (c'est pour cette raison qu'on a supposé que la métrique est C^∞ dans la boule $B_{P_0}(\delta)$). On prendra donc les fonctions test de T. Aubin et R. Schoen à support dans $B_{P_0}(\delta)$.

Preuve du théorème 3.5. Si $\mu(g) \leq 0$ alors l'inégalité est triviale. À partir de maintenant jusqu'à la fin de la preuve, on suppose que $\mu(g) > 0$. Quitte à considérer une métrique conforme, on peut supposer que g est la métrique de Cao–Günther donnée par le théorème 3.2. En effet, $\mu(g)$ est un invariant conforme d'après la proposition 3.3.
Deux cas se présentent :
(a) Soit (M, g) n'est pas conformément plate en P_0 et $n \geq 6$. Dans ce cas, on pose $\varphi_\varepsilon = \eta v_\varepsilon$, η une fonction cut-off de support dans $B_{P_0}(2\varepsilon)$, $\eta = 1$ sur $B_{P_0}(\varepsilon)$, $2\varepsilon < \delta$ et

$$v_\varepsilon(Q) = \left(\frac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} \quad r = d(P_0, Q)$$

Comme $supp\varphi \subset B_{P_0}(\delta)$ et que la métrique g est de classe C^∞ sur cette boule, on obtient le lemme suivant (cf. T. Aubin [2]) :

Lemme 3.1.

$$\mu(g) \leq I_g(\varphi_\varepsilon) \leq \begin{cases} K^{-2}(n,2) - c|W(P_0)|^2\varepsilon^4 + o(\varepsilon^4) \ \textit{si } n > 6 \\ K^{-2}(n,2) - c|W(P_0)|^2\varepsilon^4 \log\frac{1}{\varepsilon} + O(\varepsilon^4) \ \textit{si } n = 6 \end{cases}$$

où $|W(P_0)|$ est la norme du tenseur de Weyl au point P_0.

J.M. Lee et T. Parker ont donné une preuve simple de ce lemme, en utilisant les coordonnées géodésiques conformes en P_0 (cf. [30]). Par hypothèse la métrique n'est pas conformément plate au voisinage de P_0 et $n \geq 6$ donc $|W(P_0)| \neq 0$ d'où $\mu(g) < K^{-2}(n,2)$.
(b) Soit (M, g) est conformément plate en P_0 ou $n = 3,\ 4$ ou 5 : Puisque $\mu(g)$ est un invariant conforme, quitte à considérer une métrique conforme à g, on peut supposer que la métrique est celle de Cao–Günther et que la fonction de Green normalisée G_{P_0}, construite dans la proposition 3.7, s'écrit :

$$G_{P_0}(Q) = r^{2-n} + A + O(r)$$

au voisinage de P_0, avec $r = d(P_0, Q)$ (cf. l'article de J.M. Lee et T. Parker [30] pour la preuve de ce développement limité).
Si la métrique g satisfait l' hypothèse (H) et que (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à la sphère (S_n, g_{can}), par le théorème 3.4, nous savons que $A > 0$. Considérons alors φ_ε, la fonction test introduite par R. Schoen [37], définie pour tout $Q \in M$ par :

$$\varphi_\varepsilon(Q) = \begin{cases} v_\varepsilon(Q) \text{ si } Q \in B_{P_0}(\rho_0) \\ \varepsilon_0[G_{P_0} - \eta(G_{P_0} - r^{2-n} - A)](Q) \text{ si } Q \in B_{P_0}(2\rho_0) - B_{P_0}(\rho_0) \\ \varepsilon_0 G_{P_0}(Q) \text{ si } Q \in M - B_{P_0}(2\rho_0) \end{cases}$$

avec $2\rho_0 < \delta$, $(\frac{\varepsilon}{\rho_0^2+\varepsilon^2})^{(n-2)/2} = \varepsilon_0(\rho_0^{2-n} + A)$ et η une fonction réelle positive C^∞, décroissante sur $\mathbb{R}_+$, à support dans $]-2\rho_0, 2\rho_0[$, identiquement égale à 1 sur $[0, \rho_0]$, dont le gradient vérifie $|\nabla\eta(r)| \leq \rho_0^{-1}$. Puisque la métrique g est C^∞ sur $B_{P_0}(2\rho_0) \subset B_{P_0}(\delta)$ et que $G_{P_0} \in H_2^p(M - B_{P_0}(\rho_0))$ (voir le corollaire 3.7), alors on a l'estimée suivante de $\mu(g)$, obtenue par R. Schoen [37] :

Lemme 3.2.

$$\mu(g) \leq I_g(\varphi_\varepsilon) \leq K^{-2}(n,2) + c\varepsilon_0^2(c\rho_0 - A)$$

Comme $A > 0$ alors on peut choisir ρ_0 suffisamment petit ($c\rho_0 < A$) pour que $\mu(g) < K^{-2}(n,2)$.

□

On est maintenant en mesure d'énoncer le théorème qui résout le problème 3.2 pour les métriques qui satisfont l'hypothèse (H).

Théorème 3.6. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$, g une métrique riemannienne qui satisfait l'hypothèse (H), alors il existe une métrique $\tilde{g}$ conforme à g ayant une courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ constante, solution du problème 3.2.*

Ce théorème affirme qu'il existe toujours des solutions pour l'équation de type Yamabe (2.1) (page 33) et que l'hypothèse du théorème 2.1 est toujours satisfaite avec $h = \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$.

Remarque Dans l'énoncé du théorème 2.1, la métrique g est supposée être de classe C^∞. Ce théorème reste vrai si l'on suppose que la métrique est dans H_2^p avec $p > n$. Pour le voir, il suffit de remarquer que si $g \in H_2^p$, il existe une solution faible pour l'équation (2.1) (preuve identique). La seule chose qui peut changer est la régularité de la solution faible. Dans ce cas, on aura la même régularité car les coefficients de Δ_g sont continus.

Preuve. Si (M, g) est conformément difféomorphe à la sphère S_n, munie de la métrique canonique g_{can}, alors il n'y a rien à montrer car (S_n, g_{can}) est à courbure scalaire constante. Sinon (M_n, g) n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}). Au quel cas, on a l'inégalité

$$\mu(g) < K^{-2}(n,2)$$

par le théorème 3.5. Le théorème 2.1 nous fournit une solution $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive, de l'équation (2.1), où $h = \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$ et $\tilde{h} = \mu(g)$. D'après l'équation (3.1), la métrique $\tilde{g} = \psi^{\frac{4}{n-2}} g$ est à courbure scalaire constante $R_{\tilde{g}} = \frac{4(n-1)}{n-2}\mu(g)$. □

3.9 Unicité des solutions

Pour le problème de Yamabe classique (i.e. la métrique g est C^∞), on sait qu'on a unicité des solutions à une constante multiplicative près dans le cas où l'invariant conforme de Yamabe $\mu(g)$ est négatif ou nul. Le théorème suivant, montre qu'on a toujours les mêmes résultats lorsque la métrique est seulement de classe H_2^p, avec $p > n$.

Théorème 3.7. *Soit g une métrique dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, avec $p > n$. Si $\mu(g) \leq 0$, alors les solutions de l'équation* (3.1) *sont uniques à une constante multiplicative près.*

Preuve. Soit φ_1 et φ_2 deux solutions strictement positives de l'équation (3.1). Les métriques $g_i = \varphi_i^{\frac{4}{n-2}} g$ sont à courbures scalaires constantes R_i, où $i = 1$ ou 2. On pose $\psi = \frac{\varphi_1}{\varphi_2}$, donc $g_1 = \psi^{\frac{4}{n-2}} g_2$. Ce qui entraîne que ψ satisfait

$$\Delta_{g_2}\psi + \frac{n-2}{4(n-1)} R_2 \psi = \frac{n-2}{4(n-1)} R_1 \psi^{\frac{n+2}{n-2}} \tag{3.10}$$

Par le théorème de régularité 1.9, on en déduit que ψ est de classe $C^{2,\beta}$ car les coefficients du Laplacien sont C^0. En effet, dans une carte locale :

$$\Delta_g \psi = -\nabla_i \nabla^i \psi = -g^{ij}(\partial_{ij}\psi - \Gamma_{ij}^k \partial_k \psi)$$

et les Christoffels sont donnés par

$$\Gamma_{ij}^k = g^{kl}(\partial_i g_{lj} + \partial_j g_{il} - \partial_l g_{ij})$$

Ils sont dans H_1^p, et continus si $p > n$. D'autre part, remarquons que R_1 et R_2 sont forcément de même signe. Pour le voir, il suffit d'intégrer l'équation (3.10) sur M, avec l'élément de volume de g_2, et utiliser le fait que l'intégrale du Laplacien d'une fonction C^2 est toujours nulle.
Si $\mu(g) < 0$, alors $R_i < 0$ pour $i = 1$ et 2. Supposons que ψ atteint son maximum en $Q_1 \in M$ et son minimum en $Q_2 \in M$ alors $\Delta_{g_2}\psi(Q_1) \geq 0$ et $\Delta_{g_2}\psi(Q_2) \leq 0$. Par conséquent, si on évalue l'équation (3.10) au point Q_1 et Q_2, on obtient les deux inégalités suivantes :

$$\psi^{\frac{4}{n-2}}(Q_1) \leq \frac{R_2}{R_1} \text{ et } \psi^{\frac{4}{n-2}}(Q_2) \geq \frac{R_2}{R_1}$$

de là on tire que $\psi = \frac{R_2}{R_1}$ et que φ_1 et φ_2 sont proportionnelles.
Si $\mu(g) = 0$ alors $R_1 = R_2 = 0$ et l'équation (3.10) est réduite à $\Delta_{g_2}\psi = 0$, d'où ψ est constante. □

3.10 Application

Prenons le cas particulier d'une métrique

$$g_\alpha = (1 + \rho_{P_0}^{2-\alpha})^m g_0$$

où g_0 est une métrique riemannienne C^∞, $\alpha \in]0,1[$ et ρ_{P_0} la fonction distance donnée par la définition 1.7 (page 23). Les dérivées secondes de g_α ont des singularités du type $\rho^{-\alpha}$, ce qui entraîne qu'il existe une fonction continue R_0 telle que la courbure scalaire de g soit de la forme $R_{g_\alpha} = \frac{R_0}{\rho^\alpha}$. Cette fonction est dans $L^p(M)$, si $p < \frac{n}{\alpha}$. Comme $\alpha \in]0,1[$ alors on peut trouver un $p > n$ car $\frac{n}{\alpha} > n$. Pour cette valeur de p, on conclut que la métrique g_α est dans $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ et elle satisfait l'hypothèse (H) car la fonction ρ_{P_0} est C^∞ sur $B_{P_0}(\delta(M)) - \{P_0\}$, avec $\delta(M)$ le rayon d'injectivité de M.

Soit φ une fonction strictement positive dans $H_2^p(M)$ et $\tilde{g} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g_\alpha$ une métrique conforme à g_α. Si on veut que $\tilde{g}$ soit une métrique qui résout le problème 3.2 (cf. page 49) alors il suffit que φ soit solution de l'équation de type Yamabe (2.10). D'après le théorème 3.6 et la proposition 2.2, une telle solution existe toujours.

3.11 Le problème de Yamabe équivariant

3.11.1 Le problème de Hebey–Vaugon

Soit (M, g) une variété riemannienne compacte C^∞ de dimension n. G un sous groupe du groupe d'isométries $I(M, g)$. E. Hebey et M. Vaugon [26] ont considéré le problème suivant :

Problème 3.3. *Existe-t-il une métrique g_0, $G-$invariante qui minimise la fonctionnelle*

$$J(g') = \frac{\int_M R_{g'} \mathrm{d}v(g')}{(\int_M \mathrm{d}v(g'))^{\frac{n-2}{n}}}$$

où g' appartient à la classe $G-$conforme de g :

$$[g]^G := \{\tilde{g} = e^f g / f \in C^\infty(M),\ \sigma^* \tilde{g} = \tilde{g} \quad \forall \sigma \in G\}$$

(Les définitions sont données dans la section 2.2).
Ils ont démontré que ce problème à toujours des solutions, sous réserve de la validité du théorème de la masse positive 3.3. La résolution de ce problème a deux conséquences. La première est l'existence d'une métrique g_0, $I(M, g)-$invariante et conforme à g, telle que la courbure scalaire de g_0 est constante. En effet, si $g_0 = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g$ est une métrique qui minimise J, alors φ est $I(M, g)-$invariante, solution de l'équation d'Euler–Lagrange de J. Cette équation est bien celle de Yamabe (3.1), avec $R_{\tilde{g}} = R_{g_0}$ une constante qui joue le rôle de la courbure scalaire de g_0. La deuxième conséquence est que la conjecture de A. Lichnerowicz [32] ci-dessous est vraie. Par les travaux de J. Lelong-Ferrand [31] et M. Obata [35], on sait que si (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}) alors le groupe conforme $C(M, g)$ est compact et il existe une métrique g' conforme à g telle que $I(M, g') = C(M, g)$.

Conjecture 3.2 (**A. Lichnerowicz [32]**). *Pour tout variété riemannienne (M, g), compacte C^∞, de dimension n et qui n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}), il existe une métrique $\tilde{g}$ conforme à g de courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ constante et pour laquelle $I(M, \tilde{g}) = C(M, g)$.*

On a déjà remarqué que les métriques qui résolvent le problème de Hebey–Vaugon 3.3 sont nécessairement solutions de l'équation de Yamabe (3.1). Par conséquent, le problème de Yamabe classique, décrit à la section 3.1, correspond au cas particulier $G = \{\mathrm{id}\}$ du

problème 3.3.

Au début de ce chapitre, on a rappelé le problème de Yamabe, ensuite on a montré que les équations de type Yamabe (2.1) admettent toujours des solutions, si la fonction h est proportionnelle à la courbure scalaire R_g (cf. théorème 3.6). On essaye de faire le même travail lorsque un sous groupe G du groupe d'isométries agit sur M. Les métriques ne seront pas nécessairement C^∞, mais elles vérifient l'hypothèse (H) (cf. section 3.2).

Problème 3.4. *Supposons que la métrique $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$. Existe-t-il une métrique $\tilde{g}$ dans la classe conforme $G-$invariante de g qui minimise la fonctionnelle J et pour laquelle la courbure scalaire $R_{\tilde{g}}$ est constante partout ?*

Si la métrique g est C^∞ alors ce problème est exactement le problème de Hebey–Vaugon 3.3. Si la métrique $\tilde{g}$ minimise la fonctionnelle J définie au début de la section 3.11, alors la courbure scalaire de $\tilde{g}$ est automatiquement constante. Plus précisément, si $\tilde{g} = \psi^{4/(n-2)}g$, avec $\psi \in H_2^p(M)$, strictement positive et $G-$invariante, alors ψ est solution de l'équation de Yamabe (3.1).

3.11.2 L'invariant de Yamabe $G-$conforme

Soit I_g la fonctionnelle de Yamabe définie par (3.2) (page 47). Pour ce problème, on considère seulement des fonctions test dans $H_{1,G}(M)$, l'espace des fonctions dans $H_1(M)$, $G-$invariante.

Définition 3.6. *L'invariant $G-$conforme de Yamabe $\mu_G(g)$ est défini par :*

$$\mu_G(g) = \inf_{\psi \in H_{1,G}(M)-\{0\}} I_g(\psi)$$

La proposition suivante justifie la terminologie employée.

Proposition 3.8. *Soit M une variété compacte C^∞. $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$ une métrique riemannienne, avec $p > n/2$. Alors*

1. $\mu_G(g) = \frac{n-2}{4(n-1)} \inf_{g' \in [g]^G} J(g')$
2. *Si $\tilde{g} \in [g]^G$ alors $\mu_G(\tilde{g}) = \mu_G(g)$.*

Preuve. Pour tout $g' \in [g]^G$, il existe $\psi \in H_{2,G}^p(M)$, strictement positive telle que $g' = \psi^{\frac{4}{n-2}}g$. Par l'équation de Yamabe (3.1) :

$$R_{g'} = \psi^{-\frac{n+2}{n-2}}(4\frac{n-1}{n-2}\Delta_g\psi + R_g\psi)$$

En intégrant cette équation sur M par rapport à l'élément de volume $\mathrm{d}v_{g'}$, on obtient

$$\int_M R_{g'}\mathrm{d}v_{g'} = \int_M \psi(4\frac{n-1}{n-2}\Delta_g\psi + R_g\psi)\mathrm{d}v_g = 4\frac{n-1}{n-2}E(\psi)$$

D'autre part

$$\int_M \mathrm{d}v_{g'} = \|\psi\|_N^N$$

On en déduit que

$$J(g') = 4\frac{n-1}{n-2} I_g(\psi) \tag{3.11}$$

En prenant la borne inférieure, on obtient la première propriété. Pour la seconde propriété, il suffit de reprendre la preuve de la proposition 3.3. En effet, si g' est la métrique considérée ci-dessus alors, d'après l'équation (3.6)

$$\forall \varphi \in H_{1,G}(M) \qquad I_{g'}(\varphi) = I_g(\psi\varphi)$$

□

3.12 Théorème d'existence de solutions en présence de symétries

Théorème 3.8. *Soit M une variété compacte C^∞ de dimension $n \geq 3$. g une métrique riemannienne qui appartient à $H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$, avec $p > n$. Si*

$$\mu_G(g) < \frac{1}{4} n(n-2)\omega_n^{2/n} (\mathrm{card} O_G(P))^{2/n}$$

alors l'équation (3.1) *admet une solution strictement positive $\varphi \in H_{2,G}^p(M) \subset C^{1-[n/p],\beta}(M)$, $G-$invariante. De plus la métrique $\tilde{g} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g$ est solution du problème 3.4 et de courbure scalaire constante $R_{\tilde{g}} = \frac{4(n-1)}{n-2}\mu_G(g)$.*

Preuve. Si $\mu_G(g) \leq 0$, d'après le théorème 3.7, les solutions de l'équation de Yamabe sont proportionnelles. Si φ est une solution de (3.1) alors pour tout $\sigma \in G$, $\sigma^*\varphi$ est également une solution. Il existe donc une constante $c > 0$ telle que $\sigma^*\varphi = c\varphi$. D'autre part, $\|\sigma^*\varphi\|_2 = \|\varphi\|_2$. On en déduit que $c = 1$ et que φ est $G-$invariante.
Supposons que $\mu_G(g) > 0$. Notons que

$$K^{-2}(n,2) = \frac{1}{4} n(n-2)\omega_n^{2/n}$$

l'expression de $K(n,q)$ est donnée dans le théorème 1.5 (page (1.5)). Il suffit d'appliquer le théorème 2.5 pour $h = \frac{n-2}{4(n-1)} R_g$, qui entraîne que l'équation (3.1) admet une solution $\varphi \in H_{2,G}^p(M)$, strictement positive et minimisante pour la fonctionnelle I_g. D'après la relation (3.11), la métrique $\varphi^{\frac{4}{n-2}} g$ minimise la fonctionnelle J'. □

Remarque D'après le théorème 3.8, la condition suffisante, pour trouver une solution $G-$invariante de l'équation de Yamabe (3.1) est que l'inégalité

$$\mu_G(g) < n(n-1)\omega_{n-1}^{2/n}(\text{card}O_G(P))^{2/n}$$

soit toujours vraie.
On a vu que dans le cas particulier où $G = \{\text{id}\}$, cette inégalité est vraie pour toute variété compacte (M, g), non conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}), munie d'une métrique g qui satisfait l'hypothèse (H) (cf. théorème 3.5).
Dans le cas où G est un sous groupe quelconque de $I(M, g)$ lorsque (M, g) est une variété riemannienne compacte C^∞, E. Hebey et M. Vaugon [26] ont annoncé cette inégalité sous forme de conjecture (cf. conjecture 5.1). Ils l'ont démontrée dans certains cas (cf. théorème 5.2). Dans le chapitre 5, on démontre qu'elle est vraie dans de nouveaux cas (par contre, vu la complexité de la preuve et des arguments utilisés, on n'est pas encore en mesure d'adapter la preuve, dans le cas où la métrique est seulement dans H_2^p).

Chapitre 4

Calculs techniques sur la courbure scalaire

Dans tout ce chapitre, on suppose que M est une variété compacte C^∞, de dimension $n \geq 3$, g est une métrique riemannienne C^∞, munie de sa connexion riemannienne, notée ∇_g. On note par ∇^β la dérivée covariante $\nabla^{\beta_1} \cdots \nabla^{\beta_i}$, où $\beta \in [\![1, n]\!]^i$ sont des multi-indices, et $|\beta| = i$. On note par $[\![1, n]\!]$ l'ensemble des entiers naturels entre 1 et n.

Définition 4.1. *Soit (M, g) une variété riemannienne et W_g le tenseur de Weyl associé à g. On définit l'entier ω au point P par*

$$\omega(P) = \inf\{|\beta| \in \mathbb{N} / \|\nabla^\beta W_g(P)\| \neq 0\}$$

(et si $\|\nabla^\beta W_g(P)\| = 0$ pour tout multi-indices β, alors $\omega(P) = +\infty$).

Pour des raisons de simplicité, on omet P dans $\omega(P)$. On a les propriétés suivantes :

Propriétés 4.1. *Soit $\tilde{g}$ une métrique conforme à g. On note $\tilde{\omega}$ l'entier défini ci-dessus associé à la métrique $\tilde{g}$. Alors*

$$\omega = \tilde{\omega}$$

ω est conformément invariant.

Preuve. Si $\tilde{g} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} g$, alors $W_{\tilde{g}} = \varphi^{\frac{4}{n-2}} W_g$ (cf. remarque après la définition 1.2), avec φ une fonction C^∞, strictement positive. Par conséquent

$$\forall i < \omega \quad \nabla^i W_g(P) = 0 \Longleftrightarrow \forall i < \tilde{\omega} \quad \nabla^i W_{\tilde{g}}(P) = 0$$

□

4.1 Calculs sur l'intégrale de la courbure scalaire

Cette section est consacrée au calcul de l'intégrale de la courbure scalaire sur une sphère de rayon r assez petit. Ces calculs ont été effectués par T. Aubin [7, 8], que l'on reprendra, avec des preuves détaillées. Notons par $S(r)$ la sphère de dimension $n-1$ et de rayon r, et par $\mathrm{d}\sigma_r$ l'élément de volume sur $S(r)$. On note par $\bar{\int}$ la valeur moyenne

$$\bar{\int}_M \varphi \mathrm{d}v = \frac{1}{vol(M)} \int_M \varphi \mathrm{d}v$$

L' intégrale de la courbure scalaire que l'on calculera joue un rôle important dans la fonctionnelle de Yamabe (4.10). On verra que si elle est négative alors la conjecture de Hebey–Vaugon 5.1 est démontrée. Mais dans certains cas, elle est positive, ce qui complique la preuve de la conjecture 5.1. Notons qu'on a déjà démontré que l'inégalité large suivante est toujours vraie

$$\mu_G(g) \leq \frac{n(n-2)}{4} \omega_n^{2/n} (\mathrm{card} O_G(P))^{2/n}$$

pour tout variété compacte (M, g), de dimension $n \geq 3$ (cf. proposition 2.5, page 46), même dans le cas où on met h une fonction quelconque à la place de R_g. On constate qu'il y a certaines informations contenues dans R_g qu'il faut absolument utiliser pour démontrer la conjecture.

Définition 4.2. *Soit P un point fixé de M. On note $\mu(P)$ l'entier naturel, défini comme suit : $|\nabla_\beta R_g(P)| = 0$ pour tout $|\beta| < \mu(P)$ et il existe $\beta \in [\![1, n]\!]^{\mu(P)}$ tel que $|\nabla_\beta R_g(P)| \neq 0$. Dans un système de coordonnées normales $\{x^i\}$ d'origine P*

$$R_g(Q) = \bar{R} + O(r^{\mu(P)+1})$$

où $\bar{R} = r^{\mu(P)} \sum_{|\beta|=\mu(P)} \nabla_\beta R_g(P) \xi^\beta$ est un polynôme homogène de degré $\mu(P)$, qui représente la partie principale de R_g, $r = d(P, Q) = |x|$ et $\xi^i = \frac{x^i}{r}$.

Pour des raisons de simplicité, on omet P dans $\mu(P)$.
Le lemme 5.2, énoncé dans le chapitre suivant, et le développement limité de la métrique donnent :

Lemme 4.1. *On a toujours $\mu \geq \omega$, $g_{ij} = \delta_{ij} + O(r^{\omega+2})$ et $\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = O(r^{2\omega+2})$ ce qui entraîne que $\int_{S(r)} \bar{R} \mathrm{d}\sigma_r = 0$ lorsque $\mu < 2\omega + 2$.*

Preuve. Par le développement limité (5.3) (voir le chapitre suivant), $g_{ij} = \delta_{ij} + O(r^{\omega+2})$. Puisque la courbure scalaire R_g est obtenue, en dérivant deux fois les composantes de la métrique, alors $R_g = O(r^\omega)$. Ce qui veut dire que la partie principale $\bar{R}$ est d'ordre $\mu \geq \omega$.

Intéressons nous à $\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r$, elle est d'ordre $2\omega+2$. En effet, on a le développement suivant

$$R_g(Q) = \sum_{m=\mu}^{2\omega+1} (\sum_{|\beta|=m} \nabla_\beta R_g(P)\xi^\beta) r^m + O(r^{2\omega+2})$$

avec $r = d(P,Q)$ et (r,ξ^j) un système de coordonnées géodésiques. En intégrant cette égalité sur la sphère $S(r)$, sachant que l'intégrale d'un polynôme homogène de degré impair sur la sphère est nulle, on obtient

$$\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = \sum_{m=\mu}^{\omega} C(m,n)\Delta_g^m R_g(P) r^m + O(r^{2\omega+2})$$

pour une certaine constante $C(m,n)$, qui dépend seulement de n et m. Comme les courbures de la métrique g satisfont le lemme 5.2, pour tout $m \leq \omega$, $\Delta_g^m R_g(P) = 0$. Donc

$$\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = O(r^{2\omega+2})$$

□

Soit $\{x^\alpha\}$ un système de coordonnées normal en P et $\{r,\xi^i\}$ un système de coordonnées géodésiques. Le lemme 4.1 entraîne qu'il existe un tenseur symétrique h tel que

$$g = \mathcal{E} + h$$

avec $h = O(r^{\omega+2})$, alors

$$g = \mathcal{E} + h = (\delta_{\alpha\beta} + h_{\alpha\beta}) dx^\alpha \otimes dx^\beta = dr^2 + (s_{ij} + h_{ij})(r d\xi^i) \otimes (r d\xi^j)$$

où (s_{ij}) sont les composantes de la métrique standard sur la sphère S_{n-1} et

$$h_{ij} = \frac{\partial x^\alpha}{r\partial \xi^i} \frac{\partial x^\beta}{r \partial \xi^j} h_{\alpha\beta}, \quad h_{ir} = h_{rr} = 0$$

Remarquons que $h_{ij} = O(r^{\omega+2})$. On peut donc décomposer (h_{ij}) de la façon suivante :

$$h_{ij} = r^{\omega+2}\bar{g}_{ij} + r^{2(\omega+2)}\hat{g}_{ij} + \tilde{h}_{ij} \tag{4.1}$$

où $\bar{g}$, $\hat{g}$ et $\tilde{h}$ sont des 2-tenseurs symétriques définis sur la sphère S_{n-1}. On choisit $\{\frac{\partial}{\partial r}, \frac{\partial}{r\partial \xi^i}\}_{1\leq i\leq n-1}$ et $\{dr, r d\xi^i\}_{1\leq i\leq n-1}$ comme bases locales de l'espace tangent TM et cotangent T^*M respectivement. Notre but dans le choix de ces bases est d'avoir

$$g_{ij} = s_{ij} + h_{ij},\ g_{rr} = 1 \text{ et } g_{ir} = 0$$

et d'éliminer une fois pour toutes le r^2 qui apparaît, en passant aux coordonnées géodésiques. Les composantes g^{ij} de l'inverse de la métrique sont

$$g^{ij} = s^{ij} - h^{ij} + O(r^{2\omega+4})$$

où $h^{ij} = s^{ik}s^{jl}h_{lk}$. On fait monter et baisser les indices, en utilisant la métrique (s_{ij}), sauf pour la métrique g. On note par ∇ la connexion riemannienne sur la sphère, associée à s. Par des calculs directs, T. Aubin [7] a montré que :

Théorème 4.1.

$$\bar{R} = \nabla^{ij}\bar{g}_{ij}r^{\omega} \quad et$$

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = [B/2 - C/4 - (1+\omega/2)^2 Q]r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

où $B = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk}\nabla_j \bar{g}_{ik}\mathrm{d}\sigma$, $C = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk}\nabla_i \bar{g}_{jk}\mathrm{d}\sigma$ *et* $Q = \bar{\int}_{S_{n-1}} \bar{g}_{ij}\bar{g}^{ij}\mathrm{d}\sigma$

Une preuve détaillée de ce lemme est donnée dans l'appendice A.

De plus T. Aubin [4] a montré que

Théorème 4.2. *Si* $\mu \geq \omega + 1$ *alors il existe une constante* $C(n,\omega) > 0$ *telle que*

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = C(n,\omega)(-\Delta_g)^{\omega+1}R(P)r^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})$$

$(-\Delta_g)^{\omega+1}R(P)$ *est strictement négative et* $I_g(u_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$.
La fonction u_ε *est définie plus bas (voir équation* (4.8)*).*

On rappellera le schéma de la preuve et on donnera des détails sur ce théorème dans l'appendice A.

On considèrera à partir de maintenant et jusqu'à la fin de cette section que $\boldsymbol{\mu = \omega}$.

On sait que $\bar{R}$ est un polynôme homogène de degré ω, $\Delta_{\mathcal{E}}\bar{R}$ est donc homogène de degré $\omega - 2$ et

$$\Delta_{\mathcal{E}}\bar{R} = r^{-2}(\Delta_s\bar{R} - \omega(n+\omega-2)\bar{R})$$

où $\Delta_{\mathcal{E}}$ est le Laplacien euclidien et Δ_s est le Laplacien de la sphère S_{n-1}, muni de la métrique s. $\Delta_{\mathcal{E}}^{k-1}\bar{R}$ est homogène de degré $\omega - 2k + 2$ et

$$\Delta_{\mathcal{E}}^{k}\bar{R} = r^{-2}(\Delta_s - \nu_k\mathrm{id})\Delta_{\mathcal{E}}^{k-1}\bar{R} = r^{-2k}\prod_{p=1}^{k}(\Delta_S - \nu_p\mathrm{id})\bar{R}$$

avec

$$\nu_k = (\omega - 2k + 2)(n + \omega - 2k) \tag{4.2}$$

Cette suite d'entiers naturels $(\nu_k)_{\{1\leq k\leq[\omega/2]\}}$ est décroissante. Elle est formée de valeurs propres du Laplacien sur la sphère S_{n-1} (il est bien connu que les valeurs propres du Laplacien géométrique sont positives et qu'elles forment une suite croissante. Nos valeurs ν_k sont prises dans l'ordre opposé).
Puisque $\bar{R}$ est homogène de degré ω, deux cas se présentent. Soit ω est pair, alors $\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R}$ est une constante, mais d'après le 4ème point du lemme 5.2, $\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R}(P) = 0$, d'où

$$\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R} = 0$$

Soit ω est impair, alors $\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R}$ est une forme linéaire. D'après le 4ème point du lemme 5.2

$$\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R}(P) = 0 \text{ et } \nabla\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R}(P) = 0$$

Finalement $\Delta_{\mathcal{E}}^{[\omega/2]}\bar{R} = 0$ dans tous les cas.
On a $r^{-\omega}\bar{R} \in \bigoplus_{k=1}^{q} E_k$, où E_k l'espace propre associé à la valeur propre ν_k, du Laplacien Δ_s, sur la sphère S_{n-1}, et où on a noté

$$q = \min\{k \in \mathbb{N}/\Delta_{\mathcal{E}}^{k}\bar{R} = 0\}$$

Si $j \neq k$, E_k est bien orthogonal à E_j, pour le produit scalaire dans $L^2(S_{n-1})$ et le produit scalaire sur $H_1(S_{n-1})$ définis ci-dessous, puisque si $j \neq k$ et $\varphi_k \in E_k$

$$\nu_k(\varphi_k, \varphi_j)_{L^2} = (\Delta_s\varphi_k, \varphi_j)_{L^2} = (\varphi_k, \Delta_s\varphi_j)_{L^2} = \nu_j(\varphi_k, \varphi_j)_{L^2} \tag{4.3}$$

Le produit suivant est bien un produit scalaire sur l'ensemble des fonctions dans $H_1(S_{n-1})$, d'intégrales nulles

$$(\varphi_k, \varphi_j)_{H_1} = (\nabla\varphi_k, \nabla\varphi_j)_{L^2} = \nu_k(\varphi_k, \varphi_j)_{L^2} = \nu_j(\varphi_k, \varphi_j)_{L^2} \tag{4.4}$$

De plus, puisque $\int_{S(r)} \bar{R}d\sigma_r = 0$ (d'après le lemme 4.1), il existe des $\varphi_k \in E_k$ (fonctions propres de Δ_s) telles que

$$\bar{R} = r^{\omega}\Delta_s \sum_{k=1}^{q} \varphi_k = r^{\omega} \sum_{k=1}^{q} \nu_k\varphi_k \tag{4.5}$$

On pose

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\nu_k + 1 - n)}[(n-1)\nabla_{ij}\varphi_k + \nu_k\varphi_k s_{ij}]$$

et $a_{ij} = \bar{g}_{ij} - b_{ij}$.
On note $\bar{R}_a = \bar{R}$ lorsque $\bar{g}_{ij} = a_{ij}$ et $\bar{R}_b = \bar{R}$ lorsque $\bar{g}_{ij} = b_{ij}$. En tenant compte de l'expression (4.5) de $\bar{R}$, on établit les relations suivantes :

Lemme 4.2.

$$\nabla^i b_{ij} = -\sum_{k=1}^{q} \nabla_j \varphi_k,\ \bar{R} = \bar{R}_b = \nabla^{ij} b_{ij} r^\omega,\ \bar{R}_a = \nabla^{ij} a_{ij} r^\omega = 0 \text{ et } s^{ij} b_{ij} = s^{ij} a_{ij} = 0$$

La preuve détaillée est donnée dans l'appendice A.

Regardons les deux cas particuliers suivants :
Si $\bar{g}_{ij} = a_{ij}$. Alors $\bar{R} = \bar{R}_a = 0$, ce qui entraîne que la partie principale de R_g, est de degré $\mu \geq \omega + 1$. Par le théorème 4.2

$$\bar{\int}_{S(r)} R \mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_a \mathrm{d}\sigma_r < 0$$

Si $\bar{g}_{ij} = b_{ij}$. D'après le théorème 4.1, on a

$$\bar{\int}_{S(r)} R \mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_b \mathrm{d}\sigma_r = [B_b/2 - C_b/4 - (1+\omega/2)^2 Q_b] r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

où l'on note par B_b, C_b et Q_b les intégrales B, C et Q respectivement, définies dans le théorème 4.1 lorsque $\bar{g}_{ij} = b_{ij}$. On peut les calculer en fonction des fonctions propres φ_k, on trouve :

$$Q_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} b_{ij} b^{ij} \mathrm{d}\sigma = \frac{n-1}{n-2} \sum_{k=1}^{q} \frac{\nu_k}{\nu_k - n + 1} \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

$$B_b = -(n-1) Q_b + \sum_{k=1}^{q} \nu_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

$$C_b = -(n-1) Q_b + \frac{n-1}{n-2} \sum_{k=1}^{q} \nu_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

Dans le calcul de ces expressions on a utilisé plusieurs fois l'identité $\nabla^i b_{ij} = -\sum_{k=1}^{q} \nabla_j \varphi_k$ et la formule de Stokes (les calculs détaillés sont donnés dans l'appendice A).
Dans le cas général (i.e. $\bar{g}_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$), on obtient le lemme suivant :

Lemme 4.3. *Si $\mu = \omega$ et $\bar{g}_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$, alors*

$$\bar{\int}_{S(r)} R \mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_a + R_b \mathrm{d}\sigma_r + o(r^{2(\omega+1)}) \leq [B_b/2 - C_b/4 - (1+\omega/2)^2 Q_b] r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

$$B_b/2 - C_b/4 - (1+\omega/2)^2 Q_b = \sum_{k=1}^{q} u_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

avec

$$u_k = \left(\frac{n-3}{4(n-2)} - \frac{(n-1)^2 + (n-1)(\omega+2)^2}{4(n-2)(\nu_k - n + 1)} \right) \nu_k \tag{4.6}$$

les nombres réels u_k sont obtenus à partir des expressions Q_b, B_b et C_b ci-dessus (voir l'appendice A pour une preuve détaillée de ce lemme).

4.2 Généralisation d'un théorème de T. Aubin

Dans son article sur le problème de Yamabe, T. Aubin [2] a démontré que s'il existe un point $P_0 \in M$ tel que $\omega(P_0) = 0$ (voir la définition 4.1), alors il existe une fonction φ_ε telle que

$$I_g(\varphi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$$

(cf lemme 3.1).
Le but de cette section est de généraliser ce résultat pour tout $\omega \leq (n-6)/2$.
Soit u_ε et φ_ε deux fonctions définies par :

$$\varphi_\varepsilon(Q) = (1 - r^{\omega+2}f(\xi))u_\varepsilon(Q) \tag{4.7}$$

$$u_\varepsilon(Q) = \begin{cases} \left(\dfrac{\varepsilon}{r^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} - \left(\dfrac{\varepsilon}{\delta^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{si } Q \in B_P(\delta) \\ 0 & \text{si } Q \in M - B_P(\delta) \end{cases} \tag{4.8}$$

pour tout $Q \in M$, où $r = d(Q,P)$ est la distance entre P et Q. (r, ξ^j) sont les coordonnées géodésiques de Q au voisinage de P et $B_P(\delta)$ est une boule géodésique de centre P, de rayon δ, fixé suffisamment petit. f est une fonction qui dépend seulement de ξ telle que $\int_{S_{n-1}} f d\sigma = 0$ et le choix précis sera décidé plus tard.

Soit

$$I_a^b(\varepsilon) = \int_0^{\delta/\varepsilon} \frac{t^b}{(1+t^2)^a} dt \text{ et } I_a^b = \lim_{\varepsilon\to 0} I_a^b(\varepsilon)$$

alors $I_a^{2a-1}(\varepsilon) = \log \varepsilon^{-1} + O(1)$. Si $2a-b > 1$ alors $I_a^b(\varepsilon) = I_a^b + O(\varepsilon^{2a-b-1})$ et par intégration par parties, on établit les relations suivantes :

$$I_a^b = \frac{b-1}{2a-b-1} I_a^{b-2} = \frac{b-1}{2a-2} I_{a-1}^{b-2} = \frac{2a-b-3}{2a-2} I_{a-1}^b, \quad \frac{4(n-2)I_n^{n+1}}{(I_n^{n-2})^{(n-2)/n}} = n \tag{4.9}$$

Rappelons que la fonctionnelle de Yamabe I_g (cf. (3.2) page 47) est définie, pour tout $\psi \in H_1(M)$, par

$$I_g(\psi) = \left(\int_M |\nabla_g \psi|^2 \mathrm{d}v + \frac{(n-2)}{4(n-1)} \int_M R_g \psi^2 \mathrm{d}v \right) \|\psi\|_N^{-2} \tag{4.10}$$

où $N = 2n/(n-2)$ et ∇_g est le gradient de la métrique g.
Voici donc le résultat principal de ce chapitre :

Théorème 4.3. *Soit (M,g) une variété riemannienne compacte de dimension n. Pour tout $P \in M$, si $\omega(P) \leq (n-6)/2$, alors il existe $f \in C^\infty(S_{n-1})$, d'intégrale moyenne nulle et $\varepsilon > 0$ telles que*

$$\mu(g) \leq I_g(\varphi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$$

où φ_ε est définie par (4.7).

Remarque L'hypothèse "ω est fini" affirme que la variété (M, g) n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}).

Preuve. Soit $P \in M$. On écrit ω au lieu de $\omega(P)$. Si $\mu \geq \omega + 1$ alors l'inégalité est vraie par le théorème 4.2. On peut donc supposer que $\mu = \omega$ jusqu'à la fin de la preuve. On commence par calculer la première intégrale dans la fonctionnelle (4.10), avec $\psi = \varphi_\varepsilon$ et f inconnue pour l'instant, en utilisant la formule

$$|\nabla_g \varphi_\varepsilon|^2 = (\partial_r \varphi_\varepsilon)^2 + r^{-2}|\nabla_s \varphi_\varepsilon|^2$$

On trouve :

$$\int_M |\nabla_g \varphi_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = \int_M |\nabla_g u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v + \int_0^\delta [\partial_r (r^{(\omega+2)} u_\varepsilon)]^2 r^{n-1} \mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma + \int_0^\delta u_\varepsilon^2 r^{n+2\omega+1} \mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma \quad (4.11)$$

Le changement de variable $t = r/\varepsilon$ donne

$$\int_M |\nabla_g \varphi_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = (n-2)^2 \omega_{n-1} I_n^{n+1}(\varepsilon) + \varepsilon^{2\omega+4} \Big\{ \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma I_{n-2}^{2\omega+n+1}(\varepsilon) + \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma [(\omega - n + 4)^2 I_n^{2\omega+n+5}(\varepsilon) + 2(\omega+2)(\omega-n+4) I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) + (\omega+2)^2 I_n^{2\omega+n+1}(\varepsilon)] \Big\} \quad (4.12)$$

Pour la seconde intégrale qui contient la courbure scalaire R_g, on a

$$\begin{aligned} \int_M R_g \varphi_\varepsilon^2 \mathrm{d}v &= \int_M R_g u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v - 2 \int_M f u_\varepsilon^2 R_g r^{\omega+2} \mathrm{d}v + \int_M f^2 u_\varepsilon^2 R_g r^{2\omega+4} \mathrm{d}v \\ &= \varepsilon^{2\omega+4} \omega_{n-1} \bar{\int_{S(r)}} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r I_{n-2}^{n+2\omega+1}(\varepsilon) - \\ &\quad 2\varepsilon^{2\omega+4} I_{n-2}^{2\omega+n+1}(\varepsilon) \omega_{n-1} \bar{\int_{S(r)}} r^{-\omega} f \bar{R} \mathrm{d}\sigma_r + O(\varepsilon^{n-2}) \end{aligned} \quad (4.13)$$

où ω est l'ordre de la partie principale $\bar{R}$ (voir définition 4.2). La fonction f est définie sur S_{n-1}. Sans aucune difficulté, on peut la redéfinir sur $S(r)$, pour tout $r > 0$, en posant $f(\xi/r)$, où $\xi \in S(r)$. On garde la même notation pour cette redéfinition de f.
On calcule d'abord le développement limité de $\|\varphi_\varepsilon\|_N^{-2}$, on a :

$$\varphi_\varepsilon^N(Q) = \big[1 - N r^{\omega+2} f(\xi) + \frac{N(N-1)}{2} r^{2\omega+4} f^2(\xi) + O(r^{3\omega+6})\big] u_\varepsilon^N$$

En utilisant le fait que $\int_{S_{n-1}} f\mathrm{d}\sigma = 0$, on conclut que

$$\begin{aligned}\|\varphi_\varepsilon\|_N^N &= \int_0^\delta \int_{S_{n-1}} [1 + \frac{N(N-1)}{2} r^{2(\omega+2)} f^2(\xi) + O(r^{3(\omega+2)})] r^{n-1} u_\varepsilon^N \mathrm{d}r\mathrm{d}\sigma(\xi) \\ &= \omega_{n-1} I_n^{n-1} + \frac{N(N-1)}{2} \varepsilon^{2(\omega+2)} \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma I_n^{2\omega+n+3} + o(\varepsilon^{2\omega+4})\end{aligned}$$

alors

$$\begin{aligned}\|\varphi_\varepsilon\|_N^{-2} = (\omega_{n-1} I_n^{n-1})^{-2/N} \big\{ 1 + \\ - (N-1)\varepsilon^{2(\omega+2)} \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma I_n^{2\omega+n+3} / (\omega_{n-1} I_n^{n-1}) \big\} + o(\varepsilon^{2\omega+4}) \quad (4.14)\end{aligned}$$

Par (4.12), (4.13), (4.14) et les relations (4.9), on trouve que (les détails de ces calculs sont dans l'appendice A) :

Si $n > 2\omega + 6$ alors :

$$\begin{aligned}I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4} \omega_{n-1}^{2/n} + (\omega_{n-1} I_n^{n-1})^{-2/N} I_{n-2}^{n+2\omega+1} \varepsilon^{2\omega+4} \times \\ \left\{ \frac{(n-2)\omega_{n-1}}{4(n-1)} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r - \frac{n-2}{2(n-1)} \int_{S_{n-1}} f \bar{R} \mathrm{d}\sigma + \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma + \right. \\ \left. - \frac{n(n-2)^2 - (\omega+2)^2(n^2+n+2)}{(n-1)(n-2)} \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma \right\} + o(\varepsilon^{2\omega+4})\end{aligned}$$

Si $n = 2\omega + 6$ alors

$$\begin{aligned}I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4} \omega_{n-1}^{2/n} + (\omega_{n-1} I_n^{n-1})^{-2/N} \varepsilon^{2\omega+4} \log \varepsilon^{-1} \times \\ \left\{ \frac{(n-2)\omega_{n-1}}{4(n-1)} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r - \frac{n-2}{2(n-1)} \int_{S_{n-1}} f \bar{R} \mathrm{d}\sigma + \right. \\ \left. \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma + (\omega+2)^2 \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma \right\} + O(\varepsilon^{2\omega+4})\end{aligned}$$

On considère maintenant la fonctionnelle I_S, définie sur la sphère S_{n-1}, pour les fonctions dans $H_1(S_{n-1})$, d'intégrale moyenne nulle, par

$$\begin{aligned}I_S(f) = \bar{\int}_{S_{n-1}} 4(n-1)(n-2)|\nabla f|^2 - [4n(n-2)^2 - 4(\omega+2)^2(n^2+n+2)] f^2 + \\ - 2(n-2)^2 f \bar{R} \mathrm{d}\sigma\end{aligned}$$

Alors si $n > 2\omega + 6$

$$I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n} + \frac{\omega_{n-1}^{2/n} I_{n-2}^{n+2\omega+1}\varepsilon^{2\omega+4}}{4(n-1)(n-2)(I_n^{n-1})^{2/N}} \times \{(n-2)^2 \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r + I_S(f)\} + o(\varepsilon^{2\omega+4}) \quad (4.15)$$

et si $n = 2\omega + 6$

$$I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n} + \frac{\omega_{n-1}^{2/n} I_{n-2}^{n+2\omega+1}\varepsilon^{2\omega+4}\log\varepsilon^{-1}}{4(n-1)(n-2)(I_n^{n-1})^{2/N}} \times \{(n-2)^2 \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r + I_S(f)\} + O(\varepsilon^{2\omega+4}) \quad (4.16)$$

Remarquons que si $k \neq j$ alors $I_S(\varphi_k + \varphi_j) = I_S(\varphi_k) + I_S(\varphi_j)$. En effet, φ_k et φ_j sont orthogonales pour le produit scalaire sur $H_1(S_{n-1})$. D'où

$$\begin{aligned} I_S(c_k\nu_k\varphi_k) &= \left\{d_k c_k^2 - 2(n-2)^2 c_k\right\}\nu_k^2 \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma \\ &= -\frac{(n-2)^4}{d_k}\nu_k^2 \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma \end{aligned}$$

avec

$$d_k = 4[(n-1)(n-2)\nu_k - n(n-2)^2 + (\omega+2)^2(n^2+n+2)] \quad (4.17)$$

$$\text{et } c_k = \frac{(n-2)^2}{d_k} \quad (4.18)$$

Ici on choisit les c_k de sorte que $I_S(c_k\nu_k\varphi_k)$ soit minimal. En utilisant (4.2), on peut vérifier aisément que les d_k sont strictement positifs pour tout $1 \leq k \leq \omega/2$.
Maintenant, On pose

$$f = \sum_1^q c_k\nu_k\varphi_k \quad (4.19)$$

Il est clair que f ainsi définie est d'intégrale nulle sur S_{n-1}. C'est bien la définition de f qu'on utilisera dans la suite de la preuve. Par l'orthogonalité des fonctions φ_k, on trouve que

$$I_S(f) = -\sum_1^q \frac{(n-2)^4}{d_k}\nu_k^2 \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

et par le lemme 4.3, on trouve l'inégalité suivante :

$$(n-2)^2 \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma_r + I_S(f) \leq \sum_1^q (u_k(n-2)^2 - \frac{(n-2)^4}{d_k}\nu_k^2) \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma + o(1)$$

Le lemme ci-dessous énoncé, assure que le membre de droite de cette dernière inégalité est strictement négatif. En utilisant les inégalités (4.15), (4.16), on en déduit que $I_g(\varphi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$ □

Lemme 4.4. *Pour tout $k \leq q \leq [\omega/2]$, l'inégalité suivante est toujours vraie*

$$u_k - \frac{(n-2)^2}{d_k}\nu_k^2 < 0$$

Preuve. On rappelle l'expression des ν_k donnée dans (4.2) :

$$\nu_k = (\omega - 2k + 2)(n + \omega - 2k)$$

Pour tout $k \in [\![1, \omega/2]\!]$, on définit les nombres (U_k) par

$$U_k := (\nu_k - n + 1)d_k\{(n-2)\frac{u_k}{\nu_k} - \frac{(n-2)^3}{d_k}\nu_k\}$$

On remarque que l'expression de U_k est polynomiale, décroissante en ν_k quand $\nu_k \geq 0$. $U_k = P(\nu_k)$, où P est le polynôme défini par

$$\begin{aligned} P(x) = &[(n-1)(n-2)x - n(n-2)^2 + (\omega+2)^2(n^2+n+2)]\times \\ &[(n-3)(x-n+1) - (n-1)^2 - (n-1)(\omega+2)^2] - (n-2)^3(x^2 - (n-1)x) \end{aligned}$$

Le polynôme dérivé est

$$P'(x) = -2(n-2)x - 2n(n-2)^3 + 2(n^2 - 3n - 2)(\omega+2)^2$$

Par hypothèse $\omega + 2 \leq (n-2)/2$, donc P est décroissant sur $\mathbb{R}_+$. Ce qui entraîne que

$$U_k = P(\nu_k) \leq P(\nu_{\omega/2}) = U_{\omega/2}$$

pour tout $1 \leq k \leq \omega/2$. Il est facile de vérifier que $u_{\omega/2}$ est strictement négatif et donc $U_k \leq U_{\omega/2} < 0$. □

Chapitre 5

Autour de la conjecture de Hebey–Vaugon

Dans la section 3.11, on a étudié le problème de Yamabe équivariant, considéré par E. Hebey et M. Vaugon [26], lorsque la métrique n'est pas nécessairement C^∞. On a démontré que la condition suffisante pour résoudre ce problème est que la conjecture 5.1 soit vraie (cf. théorème 3.8). Malheureusement, on ne peut pas donner une preuve de cette conjecture, lorsque $g \in H_2^p(M, T^*M \otimes T^*M)$. En effet, la courbure scalaire appartient à L^p, et plusieurs arguments utilisés dans le cas C^∞ ne sont plus valables dans ce cas.

Dans tout ce chapitre, on suppose que M est une variété compacte C^∞, de dimension $n \geq 3$, g est une métrique riemannienne C^∞, munie de sa connexion riemannienne, notée ∇_g. On note par $I(M,g)$, $C(M,g)$ le groupe d'isométries et le groupe des transformations conformes respectivement (voir la définition dans la section 2.2.1). Soit G un sous groupe du groupe d'isométries $I(M,g)$.
Ce chapitre utilise beaucoup de résultats déjà démontrés dans le chapitre précédent.

5.1 La conjecture de Hebey–Vaugon

Conjecture 5.1 (E. Hebey et M. Vaugon [26]). *Soit G un sous groupe d'isométries de $I(M,g)$. Si (M,g) n'est pas conformément difféomorphe à (S_n, g_{can}) ou bien si G n'a pas de point fixe, alors l'inégalité stricte suivante a toujours lieu*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') < n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \mathrm{card} O_G(Q))^{2/n} \tag{5.1}$$

Remarques

– Cette conjecture est la généralisation de la conjecture de T. Aubin 3.1 pour le problème de Yamabe, qui correspond à $G = \{\mathrm{id}\}$. Dans ce cas, la conjecture est complètement prouvée. Elle est prouvée aussi dans le cas où la métrique satisfait l'hypothèse (H), définie dans la section 3.2 (voir théorème 3.5).

– Cette inégalité est triviale si $\inf_{g' \in [g]^G} J(g')$ est négatif.
– Si pour tout $Q \in M$, $\mathrm{card} O_G(Q) = +\infty$, alors la conjecture est vérifiée trivialement.

Rappelons que la partie principale de la courbure scalaire $\bar{R}$ est définie dans la section 4.1 (voir définition 4.2).

Les résultats principaux de ce chapitre sont

Théorème 5.1. *La conjecture 5.1 est vraie, s'il existe un point P d'orbite minimale (finie) pour lequel $\omega(P) \leq 15$, ou si au voisinage de P, $\deg \bar{R} \geq \omega(P) + 1$*

Corollaire 5.1. *La conjecture 5.1 est vraie si M est de dimension $n \in [\![3, 37]\!]$.*

Preuve. Supposons que P est un point d'orbite minimale (finie) sous G (sinon la conjecture est trivialement vérifiée).
Si $\omega(P) > (n-6)/2$, on conclut par le troisième point du théorème 5.2 ci-dessous.
Si $\omega(P) \leq [(n-6)/2] \leq 15$, on conclut par le théorème 5.1. □

5.2 Les travaux de Hebey–Vaugon

E. Hebey et M. Vaugon [26] ont prouvé la conjecture 5.1 dans les cas suivants :

Théorème 5.2. *Soit (M, g) une variété riemannienne compacte, de dimension $n \geq 3$ et G un sous groupe d'isométries du groupe $I(M, g)$. On a toujours :*

$$\inf_{g' \in [g]^G} J(g') \leq n(n-1)\omega_n^{2/n} (\inf_{Q \in M} \mathrm{card} O_G(Q))^{2/n}$$

et l' inégalité stricte (5.1) *est au moins vérifiée dans chacun des cas suivants :*

1. *G opère librement su M*
2. *$3 \leq \dim M \leq 11$*
3. *Il existe un point P d'orbite minimale (finie) sous G, pour lequel soit $\omega(P) > (n-6)/2$ soit $\omega(P) \in \{0, 1, 2\}$.*

Idées de la preuve. On s'intéresse à la démonstration du point 3 du théorème ci-dessus (c'est le cas qui manque dans le théorème 4.3). Les hypothèses sont :

1. $\mathrm{card} O_G(P) < +\infty$.
2. Il existe $P \in M$ tel que $\mathrm{card} O_G(P) = \inf_{Q \in M} \mathrm{card} O_G(Q)$.
3. $\omega > [\frac{n-6}{2}] \iff \forall \beta \in [\![1, n]\!]^i / i \leq [(n-6)/2], \quad \nabla^\beta W_g(P) = 0.$

Notons $k = \mathrm{card} O_G(P)$, le cardinal de l'orbite $O_G(P) = \{P_i, 1 \leq i \leq k\}$, où l'on a posé $P_1 = P$. La troisième hypothèse implique que pour tout $1 \leq i \leq k$, $\omega(P_i) > [\frac{n-6}{2}]$, puisque le tenseur de Weyl est invariant sous l'action du groupe d'isométries $I(M, g)$.

Par les travaux de J.M. Lee et T. Parker [30], on sait qu'on peut trouver un système de coordonnées et une métrique conforme g' tels que g' satisfait :

$$\det(g') = 1 + O(r^m) \quad \text{pour tout } m \gg 1 \tag{5.2}$$

(cf. section 3.6 ou [30] pour l'existence). Dans le cas équivariant, on ne peut pas considérer n'importe quelle métrique dans la classe conforme $[g]$, cependant E. Hebey et M. Vaugon ont démontré que dans chaque classe $[g]^G$ on peut trouver au moins une métrique qui satisfait (5.2). En utilisant les champs de Jacobi, ils ont obtenu le développement limité de la métrique g suivant :

Lemme 5.1.

$$\begin{aligned} g_{ij}(Q) = \delta_{ij} + \sum_{\omega+4\leq m\leq 2\omega+5} C_m \nabla_{p_3\cdots p_{m-2}} R_{ip_1p_2j}(P) x^{p_1}\cdots x^{p_{m-2}} \\ + C_\omega \sum_{pj} \nabla_{p_3\cdots p_{2\omega+4}} R_{ip_1p_2j}(P) x^{p_1}\cdots x^{p_{2\omega+4}} \\ + C'_\omega \sum_{q=1}^{n}\sum_{pj} (\nabla_{p_3\cdots p_{\omega+2}} R_{ip_1p_2q}(P))(\nabla_{p_{\omega+5}\cdots p_{2\omega+4}} R_{jp_{\omega+3}p_{\omega+4}q}(P)) x^{p_1}\cdots x^{p_{2\omega+4}} + O(r^{2\omega+5}) \end{aligned} \tag{5.3}$$

pour tout Q au voisinage de P, où $\{x^l\}$ sont les coordonnées locales de Q. C_ω, C'_ω et C_m sont des nombres réels, qui dépendent de ω et m respectivement. Ces nombres sont donnés explicitement dans [26].

Ce développement est le point crucial dans la preuve du lemme suivant :

Lemme 5.2. *Dans chaque classe $[g]^G$, des métriques conformes $G-$invariantes, on peut trouver une métrique g' qui satisfait*

1. $\det(g') = 1 + O(r^m)$, $m \gg 1$
2. $\forall i < \omega,\ \nabla^i R'_{jklm}(P) = 0$
3. *pour tout $\beta \in [\![1,n]\!]^i$ tel que $i \leq 2\omega+1$*

$$\nabla_\beta R'(P) = \partial_\beta R'(P),\ \nabla_\beta Ric'(P) = \partial_\beta Ric'(P),\ \nabla_\beta R_{g'}(P) = \partial_\beta R_{g'}(P)$$

4. $\forall j \leq \omega \quad \Delta_g^j R_{g'}(P) = 0$ *et* $\nabla\Delta_{g'}^{\omega'} R_{g'}(P) = 0$

où R', Ric' et $R_{g'}$ sont le tenseur de courbure de Riemann, le tenseur de Ricci et la courbure scalaire de g' respectivement.

Remarque Dans leur article [26], E. Hebey et M. Vaugon ont noté par $Sym_\beta T_\beta$ le symetrisé du tenseur T, et par $C(2,2)$ l'application de contraction des indices deux à deux pour les tenseurs symétrique. A titre d'exemple $C(2,2)T_{ij} = \sum_i T_{ii}$, $(C(2,2)T_{ijk})_l = \sum_i T_{iil}$ et $C(2,2)T_{ijkl} = \sum_{i,j} T_{iijj}$. Ils ont montré que pour tout $\beta \in [\![1,n]\!]^i$ tel que $i \leq 2\omega + 1$

$$C(2,2)(Sym_\beta \nabla_\beta R_g(P)) = 0$$

ce qui est équivalent au point 4 du lemme ci-dessus.

L'invariance $G-$conforme de $\mu_G(g)$ et de ω (cf. propriétés 4.1, 3.8) nous permettent de considérer n'importe quelle métrique, $G-$invariante dans la classe $[g]^G$ (cf. définition 2.2, page 40). Sans perte de généralités, on suppose que la métrique g et les courbures associées à g, satisfont le lemme 5.2. Soit G_{P_i} la fonction de Green du Laplacien conforme L_g au point P_i (voir la section 3.5 pour l'existence). En utilisant les points 1 et 4 du lemme 5.2, on montre que le développement limité de la fonction G_{P_i} au voisinage de P_i est

$$G_{P_i}(x) = \frac{1}{(n-2)\omega_{n-1} r_i^{n-2}}(1 + \sum_{p=1}^{n} \psi_p(x)) + O''(1)$$

où $r_i = d(P_i, x)$ et les ψ_p sont des polynômes homogènes de degré p qui s'annulent si $1 \leq p \leq [(n-2)/2]$.

Considérons la métrique $\tilde{g} = G_P^{\frac{4}{n-2}} g$. G_P est C^∞ sur $M - \{P\}$ et la variété $(M - \{P\}, \tilde{g})$ est asymptotiquement plate d'ordre $\frac{n}{2}$. Les coordonnées asymptotiques sont $z^i = \frac{x^i}{|x|^2}$ et $\rho = |z|$, où $\{x^i\}$ est un système de coordonnées normal en P. La masse $m(\tilde{g})$ est bien définie positive car $\tau = \frac{n}{2} > \frac{n-2}{2}$. Soit $\mathcal{G} = \sum_{i=1}^k G_{P_i}$ une fonction C^∞, $G-$invariante, définie sur $M - O_G(P)$. La fonction test utilisée par E. Hebey et M. Vaugon pour démontrer la conjecture est w_ε, définie comme suit :

$$w_{i,\varepsilon} = \begin{cases} \mathcal{G} r_i^{n-2} \left(\dfrac{\varepsilon}{r_i^2 + \varepsilon^2} \right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{si } r_i \leq \delta \\ \mathcal{G} \delta^{n-2} \left(\dfrac{\varepsilon}{\delta^2 + \varepsilon^2} \right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{si } r_i \geq \delta \end{cases}$$

$$w_\varepsilon = \sum_{i=1}^{k} w_{i,\varepsilon}$$

Si δ est suffisamment petit, alors les fonctions $w_{i,\varepsilon}$ et w_ε sont bien définies sur M. Il est clair que la fonction w_ε est $G-$invariante. Après calculs, E. Hebey et M. Vaugon obtiennent l'inégalité suivante :

$$E(w_\varepsilon) \leq \frac{n(n-1)}{4} \omega_n^{2/n} k^{2/n} \|w_\varepsilon\|_N^{-2} - C_1(m(\tilde{g}) + (n-2)K)\varepsilon^{n-2} + \varepsilon^{n-2} O(\delta) + O(\varepsilon^{n-1})$$

où C_1 et K deux constantes positives. Alors $m(\tilde{g}) + (n-2)K > 0$, et on peut choisir δ et ε suffisamment petits tels que $I_g(w_\varepsilon) < \frac{n(n-1)}{4}\omega_n^{2/n}k^{2/n}$. Par conséquent

$$\mu_G(g) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_n^{2/n}(\mathrm{card}O_G(P))^{2/n}$$

□

5.3 Preuve du théorème principal

En tenant compte des remarques de la section 5.1 (cf. page 77) et du théorème 5.2, on considère seulement le cas où $\inf_{Q\in M}\mathrm{card}O_G(Q)$ est fini, strictement positif (i.e. $\mu_G(g) > 0$) et $\omega \leq (n-6)/2$. Alors il existe $P \in M$ tel que

$$O_G(P) = \{P_i\}_{1\leq i\leq m},\ \ m = \mathrm{card}O_G(P) = \inf_{Q\in M}\mathrm{card}O_G(Q) \text{ et } P_1 = P$$

Un élément très important, dans la démonstration du théorème principal 5.1, est le choix des fonctions test dans la fonctionnelle I_g. Les fonctions test précédemment utilisées par T. Aubin et R. Schoen (voir la preuve du théorème 3.5) ne fonctionnent pas ici, comme cela avait été remarqué par E. Hebey et M. Vaugon [26]. Les "bonnes" fonctions test seront construites de la manière suivante, en modifiant les fonctions test de T. Aubin : on construit une fonction test $G-$invariante, à partir des fonctions $\tilde{\varphi}_{\varepsilon,i}$, définie de la même façon que φ_ε (voir section 4.2), dont on rappelle la définition. P est un point d'orbite minimale. Pour tout $Q \in M$

$$\tilde{\varphi}_{\varepsilon,i}(Q) = (1 - r_i^{\omega+2}\tilde{f}_i(Q))u_{\varepsilon,i}(Q) \tag{5.4}$$

$$u_{\varepsilon,i}(Q) = \begin{cases} \left(\dfrac{\varepsilon}{r_i^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} - \left(\dfrac{\varepsilon}{\delta^2+\varepsilon^2}\right)^{\frac{n-2}{2}} & \text{si } Q \in B_{P_i}(\delta) \\ 0 & \text{si } Q \in M - B_{P_i}(\delta) \end{cases} \tag{5.5}$$

où $r_i = d(Q, P_i)$ est la distance entre P_i et Q. Pour la simplicité : $P = P_1$, $r = r_1$, $\tilde{\varphi}_\varepsilon = \tilde{\varphi}_{\varepsilon,1}$, $\tilde{f} = \tilde{f}_1$ et $u_{\varepsilon,1} = u_\varepsilon$. $B_P(\delta)$ est une boule géodésique de centre P, de rayon δ, fixé suffisamment petit. Les $\tilde{f}_i$ sont définies de la façon suivante : Soit $\exp_{P_i}$ l'application exponentielle, définie de $B(\delta)$, la boule euclidienne centrée en 0 et de rayon δ, dans $B_{P_i}(\delta)$. Pour tout $Q \in B_{P_i}(\delta)$, on pose

$$\tilde{f}_i(Q) = cr_i^{-\omega}\nabla_g^\omega R_{(P_i)}(\exp_{P_i}^{-1}Q, \cdots, \exp_{P_i}^{-1}Q) \tag{5.6}$$

où $\omega = \omega(P)$ et $\nabla_g^\omega R(P)$ est la $\omega-$ème dérivée covariante de R_g au point P, c'est un tenseur ω fois covariant. Dans le système de coordonnées géodésiques $\{r, \xi^j\}$, centré en P, induit par l'application $\exp_P$, $\tilde{f}$ s'écrit :

$$\tilde{f} = cr^{-\omega}\bar{R} = c\sum_{k=1}^{q}\nu_k\varphi_k$$

où $\bar{R}$, φ_k et ν_k sont définis dans la section 4.1 (page 66). La fonction $\tilde{f}$ est définie sur la sphère S_{n-1}. Le choix de la constante c est très important dans le lemme suivant.

Lemme 5.3. *Supposons que $\omega \leq (n-6)/2$. Si $\omega \in [\![3, 15]\!]$ ou si $\deg\bar{R} \geq \omega + 1$ alors il existe $c \in \mathbb{R}$ telle que, pour la fonction $\tilde{\varphi}_\varepsilon$ correspondante, on a :*

$$I_g(\tilde{\varphi}_\varepsilon) < \frac{1}{4}n(n-2)\omega_n^{2/n} \tag{5.7}$$

Remarque

1. Dans le chapitre précédent, on a démontré que l'inégalité de ce lemme est vérifiée, pour tout $\omega \leq (n-6)/2$, pour une fonction test φ_ε (voir théorème 4.3). On remarque que la seule différence entre les définitions de φ_ε et $\tilde{\varphi}_\varepsilon$ est dans la construction des fonctions f et $\tilde{f}$. En effet, $\tilde{f}$ est définie à l'aide d'une constante globale c et f à l'aide des constantes c_k qui changent avec les fonctions propres φ_k. On verra dans la preuve du théorème 5.1, qu'à partir de $\tilde{\varphi}_\varepsilon$, on peut construire une fonction $G-$invariante qui possède les "bonnes" propriétés, cette chose n'est pas possible avec les fonctions φ_ε.
2. Pour $\omega = 16$ et n suffisamment grand, on peut vérifier qu'il n'existe pas une valeur de c pour laquelle l'inégalité (5.7) est vraie.

Preuve. 1. Si $\deg\bar{R} \geq \omega + 1$, alors d'après le théorème 4.2

$$I_g(u_{\varepsilon,1}) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_n^{2/n}$$

où $u_{\varepsilon,1} = u_\varepsilon$ est définie par (5.5). Il suffit donc de prendre $c = 0$ et $\tilde{\varphi}_\varepsilon = u_\varepsilon$.

2. Si $\deg\bar{R} = \omega$. D'après les estimées données dans la preuve du théorème 4.3 (voir page 74), il suffit de montrer qu'il existe $c \in \mathbb{R}$ telle que

$$I_S(\tilde{f}) + (n-2)^2 \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2}R_g \mathrm{d}\sigma_r < 0 \tag{5.8}$$

Cherchons donc cette constante c. On garde les notations de la preuve du théorème 4.3. On a

$$I_S(\tilde{f}) = \sum_{k=1}^{q} I_S(c\nu_k\varphi_k) = \left\{d_k c^2 - 2(n-2)^2 c\right\}\nu_k^2 \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

$$\text{et } \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2}R_g \mathrm{d}\sigma_r = \sum_{k=1}^{q} u_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

Pour montrer l'inégalité 5.8, il suffit de montrer que

$$\forall k \leq q \leq [\omega/2] \quad \frac{d_k}{2(n-2)}c^2 - (n-2)c + (n-2)\frac{u_k}{2\nu_k^2} < 0 \tag{5.9}$$

On a donc un trinôme du second degré en c, son discriminant est

$$\Delta_k = (n-2)^2 - \frac{d_k u_k}{\nu_k^2}$$

D'après le lemme 4.4, $\Delta_k > 0$ pour tout $k \leq q \leq [\omega/2]$. Par conséquent, le trinôme ci-dessus admet deux racines, notées $x_k < y_k$ et données par

$$x_k = \frac{(n-2)^2 - (n-2)\sqrt{\Delta_k}}{d_k}, \qquad y_k = \frac{(n-2)^2 + (n-2)\sqrt{\Delta_k}}{d_k}$$

L'inégalité (5.9) est vérifiée si et seulement si

$$\bigcap_{k=1}^{q}]x_k, y_k[\neq \varnothing \tag{5.10}$$

Le lemme est donc démontré, si l'intersection ci-dessus n'est pas vide dans les cas énoncés. Puisque $(d_k)_k$ est décroissante, il est facile de vérifier que

$$\forall k < j \leq [\frac{\omega}{2}] \qquad x_k < y_j \tag{5.11}$$

(voir équations (4.2), (4.17), pour la définition de ν_k et d_k). On vérifie aussi que $u_{\omega/2} < 0$ (voir équation (4.6)), cela entraîne que si ω est pair alors $x_{\omega/2} < 0$.

i. Si $\omega = 3$ alors $k = q = 1$, l'intersection ci-dessus est donc non vide. Il suffit de prendre $c = (x_1 + y_2)/2$.

ii. Si $\omega = 4$ alors $k \in \{1, 2\}$, $x_2 < 0$ (car $u_2 < 0$) et $0 < x_1 < y_2$. L'intersection $]x_1, y_1[\cap]x_2, y_2[\neq \varnothing$. Ce qui entraîne l'inégalité (5.7).

iii. Si $\omega = 5$ alors $k \in \{1, 2\}$. Par des calculs directs, on montre que $x_2 < y_1$ (voir les détails dans l'appendice B). Puisque $y_2 > x_1$, l'intersection des deux intervalles n'est pas vide.

iv. Si $\omega = 6$ alors $k \in \{1, 2, 3\}$ et il est immédiat de voir que $x_3 < 0$ (car $u_3 < 0$), $y_3 > x_2 > 0$ et $y_3 > x_1 > 0$. Par des calculs directs, on montre que $x_2 < y_1$ (voir les détails dans l'appendice B). Ce qui entraîne que l'intersection

$$\bigcap_{k=1}^{3}]x_k, y_k[\tag{5.12}$$

est non vide.

iv. Si $\omega = 7$ alors $k \in \{1, 2, 3\}$. Il y a trois intervalles. Par des calculs directs, on montre que pour tout $3 \geq j > k \geq 1$, $y_k > x_j$ (voir appendice B). Puisque $y_j > x_k$ pour tout $3 \geq j > k \geq 1$ (voir inégalité (5.11)), l'intersection des trois intervalles n'est donc pas vide.

– En se servant du logiciel "Maple", on montre que le lemme reste vrai jusqu'à $\omega = 15$ (voir appendice B pour plus de détails).

□

Fin de la preuve du théorème 5.1. Sans perte de généralités, on suppose que $3 \leq \omega \leq (n-6)/2$, car si $\omega > (n-6)/2$ ou si $\omega \leq 2$, il suffit d'appliquer le théorème 5.2. L'orbite de P sous l'action de G est supposée être de cardinal fini et minimal (i.e. $\text{card}O_G(P) = \inf_{Q \in M} \text{card}O_G(Q)$). À partir de la fonction $\tilde{\varphi}_\varepsilon$, définie au début de la section 5.3, on définit la fonction ϕ_ε comme suit :

$$\phi_\varepsilon = \sum_{k=1}^{m} \tilde{\varphi}_{\varepsilon,i}$$

ϕ_ε est $G-$invariante. En effet, pour tout $\sigma \in G$, si $\sigma(P_i) = P_j$ alors

$$u_{\varepsilon,i} = u_{\varepsilon,j} \circ \sigma$$

d'après la définition de $\tilde{f}_i$, donnée par (5.6), $\tilde{f}_i = \tilde{f}_j \circ \sigma$ et donc

$$\tilde{\varphi}_{\varepsilon,i} = \tilde{\varphi}_{\varepsilon,j} \circ \sigma$$

Le support de la fonction $\tilde{\varphi}_\varepsilon$ est inclus dans la boule $B_P(\delta)$. On choisit δ suffisamment petit tel que pour tout $i \in [\![2, m]\!]$, l'intersection $B_P(\delta) \cap B_{P_i}(\delta) = \varnothing$. Donc

$$E(\phi_\varepsilon) = (\text{card}O_G(P))E(\varphi_\varepsilon) \text{ et } \|\phi_\varepsilon\|_N^N = (\text{card}O_G(P))\|\varphi_\varepsilon\|_N^N$$

alors

$$I_g(\phi_\varepsilon) = (\text{card}O_G(P))^{2/n} I_g(\varphi_\varepsilon)$$

Par le lemme 5.3, on en déduit que

$$I_g(\phi_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4} \omega_{n-1}^{2/n} (\text{card}O_G(P))^{2/n}$$

Il nous reste à remarquer que si $\tilde{g} = \phi_\varepsilon^{4/(n-2)} g$ alors

$$J(\tilde{g}) = 4\frac{n-1}{n-2} I_g(\phi_\varepsilon) \tag{5.13}$$

cette relation est déjà établie dans la preuve des propriétés 3.8 (voir page 62). On conclut que

$$J(\tilde{g}) < n(n-1)\omega_{n-1}^{2/n} (\text{card}O_G(P))^{2/n}$$

où ε est choisi suffisamment petit par rapport à δ. □

Annexe A

Détails des calculs (Chapitre 4)

Preuve du théorème 4.1

On reprend les notations et les définitions de la section 4.1. Voici l'énoncé du théorème que l'on démontre dans cette section :

Théorème A.1.

$$\bar{R} = \nabla^{ij}\bar{g}_{ij}r^{\omega} \quad et$$

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = [B/2 - C/4 - (1+\omega/2)^2 Q]r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

où $B = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk}\nabla_j \bar{g}_{ik}\mathrm{d}\sigma$, $C = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk}\nabla_i \bar{g}_{jk}\mathrm{d}\sigma$ *et* $Q = \bar{\int}_{S_{n-1}} \bar{g}_{ij}\bar{g}^{ij}\mathrm{d}\sigma$

Preuve. Soit donc $\{x^\alpha\}$ un système de coordonnées normal en P. $\{r, \xi^i\}$ un système de coordonnées géodésiques. On a vu que la métrique se décompose de la façon suivante :

$$g = \mathcal{E} + h = (\delta_{\alpha\beta} + h_{\alpha\beta})dx^\alpha \otimes dx^\beta = dr^2 + (s_{ij} + h_{ij})(rd\xi^i) \otimes (rd\xi^j)$$

où (s_{ij}) sont les composantes de la métrique standard sur la sphère S_{n-1} et

$$h_{ij} = \frac{\partial x^\alpha}{r\partial\xi^i}\frac{\partial x^\beta}{r\partial\xi^j}h_{\alpha\beta}, \quad \text{and } h_{ir} = h_{rr} = 0$$

et que $h_{ij} = O(r^{\omega+2})$. On a aussi décomposé h de la façon suivante

$$h_{ij} = r^{\omega+2}\bar{g}_{ij} + r^{2(\omega+2)}\hat{g}_{ij} + \tilde{h}_{ij} \tag{A.1}$$

où $\bar{g}$, $\hat{g}$ et $\tilde{h}$ sont des 2-tenseurs symétriques définis sur la sphère S_{n-1}. On choisit $\{\frac{\partial}{\partial r}, \frac{\partial}{r\partial\xi^i}\}_{1\le i\le n-1}$ et $\{dr, rd\xi^i\}_{1\le i\le n-1}$ comme bases locales de l'espace tangent TM et cotangent T^*M respectivement. Alors

$$g_{ij} = s_{ij} + h_{ij},\ g_{rr} = 1 \text{ et } g_{ir} = 0$$

Les composantes g^{ij} de l'inverse de la métrique sont

$$g^{ij} = s^{ij} - h^{ij} + O(r^{2\omega+4}),\ g^{rr} = 1 \text{ et } g^{ir} = 0$$

où $h^{ij} = s^{ik}s^{jl}h_{lk}$. On fait monter et baisser les indices, en utilisant la métrique (s_{ij}), sauf pour la métrique g. À partir de maintenant, on omet $O(r^{2\omega+4})$ qui apparaît dans l'expression de g^{ij} ci-dessus, car nos calculs sont à $o(r^{2\omega+2})$ près. On note par ∇ la connexion riemannienne sur la sphère, associée à s. $\tilde{\nabla}$ la connexion associée à la métrique euclidienne $\mathcal{E}$ dans le corepère $\{dr, rd\xi^i\}$, alors

$$\tilde{\nabla}_i = \frac{1}{r}\nabla_i \text{ et } \tilde{\nabla}_r = \partial_r$$

et $\tilde{\partial}_i = \frac{1}{r}\partial_i$. Dans le système de coordonnées $\{x^\alpha\}$, $\det g = 1 + O(r^m)$, et dans le système $\{r, \xi^i\}$, $\det g = r^{2(n-1)} \det s + O(r^m)$, avec m suffisamment grand. D'où $tr \log((\delta_i^k + s^{jk}h_{ij})) = 1$. Par le développement limité

$$(\log((\delta_i^k + s^{jk}h_{ij})))_i^k = s^{jk}h_{ij} - \frac{1}{2}s^{mk}s^{jl}h_{mj}h_{il} + o(r^{2\omega+4})$$

en tenant compte de la décomposition (A.1), on trouve que $\bar{g}$, $\hat{g}$ et $\tilde{h}$ doivent satisfaire les relations suivantes

$$s^{ij}\bar{g}_{ij} = 0,\ \bar{g}^{ij}\bar{g}_{ij} = 2s^{ij}\hat{g}_{ij} \text{ et } \bar{\int}_{S(r)} s^{ij}\tilde{h}_{ij}\mathrm{d}\sigma_r = o(r^{2\omega+2})$$

La première relation vient du fait que le terme d'ordre $\omega + 2$ dans le développement de $tr \log((\delta_i^k + s^{jk}h_{ij}))$ est $s^{ij}\bar{g}_{ij}r^{\omega+2}$ qui doit être nul. Le terme d'ordre $2\omega + 4$ est $(s^{ij}\hat{g}_{ij} - 1/2\bar{g}^{ij}\bar{g}_{ij})r^{2\omega+4}$ qui doit être également nul. Dans $s^{ij}\hat{h}_{ij}$, il y a des termes d'ordre entre $\omega+3$ et $2\omega + 3$ qui doivent être nuls, les termes d'ordre supérieur à $2\omega + 5$ sont négligeables. Soient $\tilde{\Gamma}_{ij}^k$ et Γ_{ij}^k les Christoffels de la métrique g et de la métrique euclidienne $\mathcal{E} = dr^2 + r^2 s_{ij}d\xi^i d\xi^j$ respectivement. On sait que les

$$C_{jl}^m = \tilde{\Gamma}_{lj}^m - \Gamma_{lj}^m$$

sont les composantes d'un certain tenseur C, défini sur la sphère S_{n-1}, données par

$$C_{jl}^m = \frac{1}{2}g^{mp}(\tilde{\nabla}_j h_{pl} + \tilde{\nabla}_l h_{pj} - \tilde{\nabla}_p h_{jl}),\ C_{jl}^r = -\frac{1}{2}\partial_r h_{jl} \text{ et } C_{rj}^m = \frac{1}{2}g^{mp}\partial_r h_{pj} \qquad \text{(A.2)}$$

et $C_{rr}^i = C_{ri}^r = 0$. Ici les indices latins varient entre 1 et $n-1$ et les indices grecs varient entre 1 et n. Dans le système de coordonnées $\{x^\alpha\}$, $g_{\alpha\beta} = \delta_{\alpha\beta} + h_{\alpha\beta}$, les composantes du tenseur de Ricci de la métrique g sont

$$R_{\alpha\beta} = \partial_\gamma \tilde{\Gamma}^\gamma_{\alpha\beta} - \partial_\beta \tilde{\Gamma}^\gamma_{\gamma\alpha} + \tilde{\Gamma}^\gamma_{\gamma\mu}\tilde{\Gamma}^\mu_{\alpha\beta} - \tilde{\Gamma}^\gamma_{\beta\mu}\tilde{\Gamma}^\mu_{\gamma\alpha}$$

D'après la définition du tenseur C et le fait que les Christoffels de la métrique euclidienne $\Gamma^{\alpha}_{\beta\gamma}$ sont identiquement nuls, on obtient l'expression suivante :

$$R_{\alpha\beta} = \tilde{\nabla}_{\gamma} C^{\gamma}_{\alpha\beta} - \tilde{\nabla}_{\beta} C^{\gamma}_{\gamma\alpha} + C^{\gamma}_{\gamma\mu} C^{\mu}_{\alpha\beta} - C^{\gamma}_{\beta\mu} C^{\mu}_{\gamma\alpha}$$

T. Aubin [5] montre que cette expression de Ricci est encore valable si $g = g_0 + h$, où g_0 est une métrique riemannienne quelconque (pas nécessairement la métrique euclidienne $\mathcal{E}$).
Dans le système de coordonnées $\{r, \xi^i\}$, l'expression du tenseur C ci-dessus devient :

$$R_{jl} = \partial_r C^r_{jl} + \tilde{\nabla}_m C^m_{jl} - \tilde{\nabla}_j C^m_{ml} + C^m_{mr} C^r_{jl} - C^m_{jr} C^r_{ml} - C^r_{jp} C^p_{rl} + C^m_{mp} C^p_{jl} - C^m_{jp} C^p_{ml}$$

En utilisant la définition du tenseur C, on en déduit l'expression suivante des composantes du tenseur de Ricci :

$$R_{jl} = -\frac{1}{2}\partial_r^2 h_{jl} + \tilde{\nabla}_m C^m_{jl} - \frac{1}{4} g^{mp} \partial_r h_{mp} \partial_r h_{jl} + \frac{1}{2} \partial_r h_{ij} \partial_r h_{kl} g^{ik} + C^i_{ik} C^k_{jl} - C^i_{jk} C^k_{il} \quad \text{(A.3)}$$

$$R_{rr} = -\partial_r C^m_{mr} - C^m_{rp} C^p_{mr} \quad \text{(A.4)}$$

Si $h = O(r^{\omega+2})$ alors $R_g = O(r^{\omega})$. De plus, on peut calculer $\bar{R}$ la partie principale de R_g. Pour cela, on doit se focaliser uniquement sur les termes d'ordre ω dans l'expression de $R_g = R_r r + g^{jl} R_{jl}$. Tous les termes de R_g sont négligeables par rapport à r^{ω}, sauf à priori les deux termes suivants :

$$-\frac{1}{2} g^{jl} (\partial_{rr} h_{jl} + \frac{n-1}{r} \partial_r h_{jl}) = -\frac{1}{2} (\omega+2)(\omega+n) s^{jl} \bar{g}_{jl} r^{\omega} + o(r^{\omega}) = o(r^{\omega})$$

Finalement ce terme également est négligeable par rapport à r^{ω}. Il ne fera pas partie des termes de $\bar{R}$. Le second candidat est

$$g^{jl} \tilde{\nabla}_m C^m_{jl} = (s^{jl} - h^{jl}) \tilde{\nabla}_m [(s^{mp} - h^{mp}) \tilde{\nabla}_l h_{jp}] + o(r^{\omega})$$

car $g^{jl} \tilde{\nabla}_p h_{jl} = o(r^{\omega})$. Donc $g^{jl} \tilde{\nabla}_m C^m_{jl} = s^{jl} s^{mp} \nabla_{ml} \bar{g}_{jp} r^{\omega} + o(r^{\omega})$. On conclut que

$$\bar{R} = \nabla^{jp} \bar{g}_{jp} r^{\omega} \quad \text{(A.5)}$$

La première formule du théorème A.1 est démontrée. Par le lemme 4.1, on sait que

$$\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = O(r^{2\omega+2})$$

On cherche les termes d'ordre $2\omega + 2$ de cette intégrale. En utilisant l'expression (A.3) des composantes de R_{jl}, on a :

$$\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_{rr} + g^{jl} R_{jl} \mathrm{d}\sigma_r$$

Ici encore, on doit se focaliser uniquement sur les termes d'ordre $2\omega+2$, d'intégrales non nulles. On doit examiner sept intégrales, six correspondent aux termes de R_{jl} et une à R_{rr}. Les calculs suivants sont à $o(r^{2\omega+2})$ près. On a $g^{ij} = s^{ij} - h^{ij}$ à $o(r^{2\omega+2})$ près. Comme $\int_{S_{n-1}} s^{ij}\hat{h}_{ij}\mathrm{d}\sigma = o(r^{2\omega+2})$, on n'aura pas à se soucier des termes qui proviennent de $\tilde{h}_{ij}$. En se servant des relations $s^{ij}\bar{g}_{ij} = 0$ et $\bar{g}^{jl}\bar{g}_{jl} = 2s^{jl}\hat{g}_{jl}$, on trouve que l'intégrale correspondant aux premiers termes de R_{jl} donne :

$$-\frac{1}{2}\bar{\int}_{S(r)}(s^{jl}-h^{jl})\partial_r^2 h_{jl}\mathrm{d}\sigma_r = -\frac{(\omega+2)^2}{2}Qr^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})$$

où $Q = \bar{\int}_{S_{n-1}}\bar{g}^{jl}\bar{g}_{jl}\mathrm{d}\sigma$
et que l'intégrale correspondant au troisième terme de R_{jl} est

$$-\frac{1}{4}\bar{\int}_{S(r)}(s^{mp}-h^{mp})(s^{jl}-h^{jl})\partial_r h_{mp}\partial_r h_{jl}\mathrm{d}\sigma_r = o(r^{2\omega+2})$$

L'intégrale correspondant au quatrième terme de R_{jl} devient

$$\frac{1}{2}\bar{\int}_{S(r)}s^{ik}s^{jl}\partial_r h_{ij}\partial_r h_{kl}\mathrm{d}\sigma_r = \frac{(\omega+2)^2}{2}Qr^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})$$

La dernière intégrale qui donne des termes du type $Qr^{2\omega+2}$ est

$$\bar{\int}_{S(r)}R_{rr}\mathrm{d}\sigma_r = -\bar{\int}_{S(r)}\partial_r C^m_{mr} - C^m_{rp}C^p_{mr}\mathrm{d}\sigma_r = -\frac{(\omega+2)^2}{4}Qr^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})$$

où C^p_{mr} et C^r_{mp} sont définis par l'expression (A.2).
En utilisant la formule de Stokes (intégration par parties) et le fait que les intégrales de type

$$\bar{\int}_{S(r)}s^{jl}s^{mp}\nabla_{mj}h_{pl}\mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)}\nabla_{mj}h^{mj}\mathrm{d}\sigma_r = 0$$

sont nulles (ce sont des intégrales de la divergence d'un champ de vecteur), l'intégrale correspondant au second terme de R_{jl}, se calcule de la façon suivante :

$$\begin{aligned}
\bar{\int}_{S(r)}g^{jl}\tilde{\nabla}_m C^m_{jl}\mathrm{d}\sigma_r &= \frac{1}{2r^2}\bar{\int}_{S(r)}g^{jl}g^{mp}(\nabla_{mj}h_{pl} + \nabla_{ml}h_{pj} - \nabla_{mp}h_{jl}) \\
&\quad + g^{jl}(\nabla_m g^{mp})(\nabla_j h_{pl} + \nabla_l h_{pj} - \nabla_p h_{jl})\mathrm{d}\sigma_r \\
&= r^{2\omega+2}\bar{\int}_{S(r)} - s^{jl}\bar{g}^{mp}\nabla_{mj}\bar{g}_{pl} - \bar{g}^{jl}s^{mp}\nabla_{mj}\bar{g}_{pl} + \frac{1}{2}\bar{g}^{jl}s^{mp}\nabla_{mp}\bar{g}_{jl} \\
&\quad - s^{jl}\nabla_m\bar{g}^{mp}\nabla_j\bar{g}_{pl}\mathrm{d}\sigma_r + o(r^{2\omega+2}) \\
&= (B - \frac{C}{2})r^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})
\end{aligned}$$

où l'on a posé

$$B = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk} \nabla_j \bar{g}_{ik} \mathrm{d}\sigma \text{ et } C = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i \bar{g}^{jk} \nabla_i \bar{g}_{jk} \mathrm{d}\sigma \tag{A.6}$$

En utilisant $s^{ij}\bar{g}_{ij} = 0$, et la définition des C^i_{jk}, on a

$$C^i_{ik} = \frac{r^{\omega+2}}{2} g^{ip}(\nabla_i \bar{g}_{kp} + \nabla_k \bar{g}_{pi} - \nabla_p \bar{g}_{ik}) + o(r^{\omega+2}) = o(r^{\omega+2})$$

L'intégrale correspondant au cinquième terme R_{jl} vérifie donc

$$\bar{\int}_{S(r)} g^{jl} C^i_{ik} C^k_{jl} \mathrm{d}\sigma_r = o(r^{2\omega+2})$$

et est négligeable devant $r^{2\omega+2}$. Il nous reste à calculer l'intégrale correspondant au sixième terme R_{jl}.

$$\begin{aligned} -\bar{\int}_{S(r)} g^{jl} C^m_{jp} C^p_{ml} \mathrm{d}\sigma_r &= -\frac{r^{2\omega+2}}{4} \bar{\int}_{S(r)} (\nabla^l \bar{g}^{mk} + \nabla^k \bar{g}^{lm} - \nabla^m \bar{g}^{kl}) \\ &\qquad \times (\nabla_m \bar{g}_{lk} + \nabla_l \bar{g}_{mk} - \nabla_k \bar{g}_{ml}) \mathrm{d}\sigma_r + o(r^{2\omega+2}) \\ &= (\frac{C}{4} - \frac{B}{2}) r^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2}) \end{aligned}$$

Finalement

$$\bar{\int}_{S(r)} R_g \mathrm{d}\sigma_r = (B/2 - C/4 - (1+\omega/2)^2 \bar{Q}) r^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2}) \tag{A.7}$$

□

Preuve du lemme 4.2

Rappelons l'énoncé de ce lemme :

Lemme A.1.

$$\nabla^i b_{ij} = -\sum_{k=1}^{q} \nabla_j \varphi_k,\ \bar{R} = \bar{R}_b = \nabla^{ij} b_{ij} r^\omega,\ \bar{R}_a = \nabla^{ij} a_{ij} r^\omega = 0 \text{ et } s^{ij} b_{ij} = s^{ij} a_{ij} = 0$$

Preuve. Les b_{ij} sont définis comme suit :

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_k + 1 - n)} [(n-1)\nabla_{ij}\varphi_k + \lambda_k \varphi_k s_{ij}]$$

En contractant par ∇^i

$$\nabla^i b_{ij} = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_k + 1 - n)} [(n-1) s^{im} \nabla_{mj} \nabla_i \varphi_k + \lambda_k \nabla_j \varphi_k] \tag{A.8}$$

D'après la définition du tenseur de courbure de Riemann (voir section 1.1), on a

$$\nabla_{mj} \nabla_i \varphi_k = \nabla_{jm} \nabla_i \varphi_k - R^l_{imj} \nabla_l \varphi_k$$

avec

$$R_{lijm} = s_{lj} s_{im} - s_{lm} s_{ij}, \quad R^l_{imj} = \delta^l_m s_{ij} - \delta^l_j s_{mi} \tag{A.9}$$

qui sont les composantes du tenseur de courbure de Riemann de la sphère S_{n-1} muni de la métrique standard s. Ici les φ_k sont des fonctions propres du Laplacien sur la sphère (il ne faut pas les confondre avec les composantes d'un tenseur une fois covariant).

D'après les propriétés 1.1, on en déduit que

$$\nabla_{mj} \nabla_i \varphi_k - \nabla_{jm} \nabla_i \varphi_k = R^l_{imj} \nabla_l \varphi_k$$

Puisque $\Delta \varphi_k = -s^{im} \nabla_{mi} \varphi_k$,

$$s^{im} \nabla_{mj} \nabla_i \varphi_k = -\nabla_j \Delta \varphi_k + (n-2) \nabla_j \varphi_k = -(\lambda_k - n + 2) \nabla_j \varphi_k$$

qu'on substitue dans l'équation (A.8). On trouve

$$\nabla^i b_{ij} = -\sum_{k=1}^{q} \nabla_j \varphi_k \tag{A.10}$$

La première formule est démontrée. Pour la seconde, il suffit de calculer

$$\nabla^{ij} b_{ij} = -\sum_{k=1}^{q} \nabla^j_j \varphi_k = \sum_{k=1}^{q} \Delta_s \varphi_k = r^{-\omega} \bar{R}$$

d'après l'expression 4.5 qui définit $\bar{R}$. D'autre part, d'après le théorème 4.1

$$\bar{R} = \nabla^{ij} \bar{g}_{ij} r^\omega = \nabla^{ij} a_{ij} r^\omega + \nabla^{ij} b_{ij} r^\omega$$

On en conclut que $\nabla^{ij} a_{ij} = 0$.
Les deux dernières identités se déduisent aisément de la relation $s^{ij} \bar{g}_{ij} = 0$ et de la définition des b_{ij}. □

Preuve du lemme 4.3

Rappelons d'abord la définition des intégrales Q_b, B_b et C_b :

$$Q_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} b_{ij} b^{ij} \mathrm{d}\sigma,\ B_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i b^{jk} \nabla_j b_{ik} \mathrm{d}\sigma \text{ et } C_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i b^{jk} \nabla_i b_{jk} \mathrm{d}\sigma$$

On commence par démontrer les formules suivantes (voir équations (4.1), (4.1) et (4.1)) :

$$Q_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} b_{ij} b^{ij} \mathrm{d}\sigma = \frac{n-1}{n-2} \sum_{k=1}^{q} \frac{\lambda_k}{\lambda_k - n + 1} \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

$$B_b = -(n-1) Q_b + \sum_{k=1}^{q} \lambda_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

$$C_b = -(n-1) Q_b + \frac{n-1}{n-2} \sum_{k=1}^{q} \lambda_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

où les b_{ij} sont donnés par

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_k + 1 - n)} [(n-1)\nabla_{ij}\varphi_k + \lambda_k \varphi_k s_{ij}] \tag{A.11}$$

Concernant l'intégrale Q_b, par une intégration par parties et le fait que $s^{ij} b_{ij} = 0$ (voir lemme A.1), on obtient

$$\bar{\int}_{S_{n-1}} b^{ij} b_{ij} \mathrm{d}\sigma = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_k + 1 - n)} \bar{\int}_{S_{n-1}} -(n-1) \nabla^j \varphi_k \nabla^i b_{ij} \mathrm{d}\sigma$$

D'après (A.10) (rappelons que $\Delta\varphi_k = \lambda_k \varphi_k$), l'égalité (A) est démontrée.
Montrons la formule (A). Par définition

$$B_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i b^{jk} \nabla_j b_{ik} \mathrm{d}\sigma = -\bar{\int}_{S_{n-1}} b^{jk} s^{li} \nabla_{lj} b_{ik} \mathrm{d}\sigma$$

On permute les dérivées covariantes dans $\nabla_{lj} b_{ik}$, ensuite on utilise (A.10), pour avoir

$$s^{li} \nabla_{lj} b_{ik} = s^{li} (\nabla_{jl} b_{ik} - R^m_{ilj} b_{mk} - R^m_{klj} b_{im}) = -\sum_{l=1}^{q} \nabla_{jk} \varphi_l + (n-1) b_{jk} \tag{A.12}$$

on a utilisé (A.9) et le fait que $s^{ij} b_{ij} = 0$. En reprenant la dernière expression de B_b, on en déduit que

$$B_b = -(n-1) Q_b - \sum_{l=1}^{q} \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla_j b^{jk} \nabla_k \varphi_l \mathrm{d}\sigma = -(n-1) Q_b + \sum_{l=1}^{q} \sum_{p=1}^{q} \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^k \varphi_p \nabla_k \varphi_l \mathrm{d}\sigma$$

Sachant que $\{\varphi_l\}_{1\leq l\leq q}$ est une famille de fonctions orthogonales pour le produit scalaire dans L^2 et celui de $H_1(S_{n-1})$ (voir équations (4.3),(4.4), page 69), l'égalité (A) est démontrée. Pour montrer l'égalité (A), on établit d'abord l'identité suivante :

$$\nabla_i b_{jk} = \nabla_j b_{ik} + \frac{1}{n-2}(\nabla^m b_{jm} s_{ik} - \nabla^m b_{im} s_{jk}) \tag{A.13}$$

En effet, en utilisant (A.11), (A.10) et (A.9), on obtient

$$\begin{aligned}
\nabla_i b_{jk} &= \sum_{l=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_l + 1 - n)}[(n-1)\nabla_{ij}\nabla_k\varphi_l + \lambda_l \nabla_i \varphi_l s_{jk}] \\
&= \sum_{l=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_l + 1 - n)}[(n-1)\nabla_{ji}\nabla_k\varphi_l - (n-1)R^m_{kij}\nabla_m\varphi_l + \lambda_l \nabla_i \varphi_l s_{jk}] \\
&= \nabla_j b_{ik} + \sum_{l=1}^{q} \frac{1}{n-2}[\nabla_i\varphi_l s_{jk} - \nabla_j \varphi_l s_{ik}]
\end{aligned}$$

Alors

$$C_b = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i b^{jk} \nabla_i b_{jk} \mathrm{d}\sigma = B_b + \frac{1}{n-2}\bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla_i b^{ji} \nabla^m b_{jm} \mathrm{d}\sigma$$

Si on substitue (A.10) et (A) dans la dernière égalité, on trouve l'expression (A).
Rappelons l'énoncé du lemme 4.3 :

Lemme A.2. *Si $\mu = \omega$ et $\bar{g}_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$, alors*

$$\bar{\int}_{S(r)} R \mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_a + R_b \mathrm{d}\sigma_r + o(r^{2(\omega+1)}) \leq [B_b/2 - C_b/4 - (1+\omega/2)^2 Q_b] r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

$$B_b/2 - C_b/4 - (1+\omega/2)^2 Q_b = \sum_{k=1}^{q} u_k \bar{\int}_{S_{n-1}} \varphi_k^2 \mathrm{d}\sigma$$

avec

$$u_k = \left(\frac{n-3}{4(n-2)} - \frac{(n-1)^2 + (n-1)(\omega+2)^2}{4(n-2)(\nu_k - n + 1)} \right) \nu_k$$

Preuve. D'après le lemme 4.2 (démontré ci-dessus) :

$$r^{-\omega}\bar{R} = \nabla^{ij}\bar{g}_{ij} = \nabla^{ij} b_{ij} \text{ et } \nabla^{ij} a_{ij} = s^{ij} a_{ij} = s^{ij} b_{ij} = 0 \tag{A.14}$$

Montrons que $Q = Q_a + Q_b$, $B = B_a + B_b$ et $C = C_a + C_b$.

$$Q = \bar{\int}_{S_{n-1}} (a^{ij} + b^{ij})(a_{ij} + b_{ij}) \mathrm{d}\sigma = Q_a + Q_b + 2\bar{\int}_{S_{n-1}} a^{ij} b_{ij} \mathrm{d}\sigma$$

On a

$$a^{ij}b_{ij} = \sum_{k=1}^{q} \frac{1}{(n-2)(\lambda_k + 1 - n)} a^{ij}[(n-1)\nabla_{ij}\varphi_k + \lambda_k \varphi_k s_{ij}]$$

En intégrant sur S_{n-1} l'expression ci-dessus et en utilisant les relations A.14, on en déduit que

$$\bar{\int}_{S_{n-1}} a^{ij}b_{ij}\mathrm{d}\sigma = 0 \quad \text{et que } Q = Q_a + Q_b \tag{A.15}$$

Par un raisonnement analogue au précédent, montrons que $B = B_a + B_b$. D'après la définition de B (voir A.6), on a

$$B = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i(a^{jk} + b^{jk})\nabla_j(a_{ik} + b_{ik})\mathrm{d}\sigma = B_a + B_b + 2\bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i a^{jk}\nabla_j b_{ik}\mathrm{d}\sigma$$

Par une intégration par parties, on obtient

$$B = B_a + B_b - 2\bar{\int}_{S_{n-1}} a^{jk}\nabla^i\nabla_j b_{ik}\mathrm{d}\sigma$$

En utilisant l'identité (A.12), écrite sous la forme suivante

$$\nabla^i\nabla_j b_{ik} = -\sum_{l=1}^{q} \nabla_{jk}\varphi_l + (n-1)b_{jk}$$

et les relations (A.14), (A.15), on en conclut que

$$\bar{\int}_{S_{n-1}} a^{jk}\nabla^i\nabla_j b_{ik}\mathrm{d}\sigma = 0 \text{ et } B = B_a + B_b \tag{A.16}$$

La dernière formule à établir est $C = C_a + C_b$. Or, d'après la définition de C (voir (A.6)),

$$C = \bar{\int}_{S_{n-1}} \nabla^i(a^{jk} + b^{jk})\nabla_i(a_{jk} + b_{jk})\mathrm{d}\sigma = C_a + C_b - 2\bar{\int}_{S_{n-1}} a^{jk}\nabla^i\nabla_i b_{jk}\mathrm{d}\sigma$$

D'après l'identité (A.13)

$$\begin{aligned}\nabla^i\nabla_i b_{jk} &= \nabla^i\nabla_j b_{ik} + \frac{1}{n-2}(\nabla^i\nabla^m b_{jm}s_{ik} - \nabla^i\nabla^m b_{im}s_{jk}) \\ &= \nabla^i\nabla_j b_{ik} - \frac{1}{n-2}\sum_{l=1}^{q}(\nabla_{kj}\varphi_l + \lambda_l\varphi_l s_{jk})\end{aligned}$$

Ici on a juste utilisé l'expression (A.10) et le fait que $\Delta\varphi_l = \lambda\varphi_l$. En contractant cette expression de $\nabla^i\nabla_i b_{jk}$ avec a^{jk}, en utilisant (A.16) et les relations (A.14), on en conclut

que $\bar{\int}_{S^{n-1}_a} a^{jk}\nabla^i\nabla_i b_{jk}\mathrm{d}\sigma = 0$ et $C = C_a + C_b$.
D'après le théorème 4.1

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = [B/2 - C/4 - (1+\omega/2)^2 Q]r^{2(\omega+1)} + o(r^{2(\omega+1)})$$

et par ce qu'on vient de prouver, on en déduit que

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = \bar{\int}_{S(r)} R_a + R_b\mathrm{d}\sigma_r + o(r^{2\omega+2})$$

Comme $\nabla^{ij}a_{ij} = 0$, $\bar{R}_a = 0$, l'ordre de la partie R_a est donc supérieur à $\omega + 1$. D'après le théorème 4.2, $\bar{\int}_{S(r)} R_a\mathrm{d}\sigma_r \leq 0$. D'où l'inégalité du lemme. □

Détails des calculs du théorème 4.3

On commence par rappeller les définitions données dans la section 4.1.

$$I^b_a(\varepsilon) = \int_0^{\delta/\varepsilon} \frac{t^b}{(1+t^2)^a}\mathrm{d}t \text{ et } I^b_a = \lim_{\varepsilon\to 0} I^b_a(\varepsilon) \tag{A.17}$$

alors

$$I^b_a(\varepsilon) = \begin{cases} I^b_a + O(\varepsilon^{2a-b-1}) \text{ si } 2a-b>1 \\ \log\varepsilon^{-1} + O(1) \text{ si } b = 2a-1 \end{cases} \tag{A.18}$$

En effet, si $2a - b > 1$,

$$I^b_a - I^b_a(\varepsilon) = \int_{\delta/\varepsilon}^{+\infty} \frac{t^b}{(1+t^2)^a}\mathrm{d}t \leq \int_{\delta/\varepsilon}^{+\infty} t^{b-2a}\mathrm{d}t \leq \frac{\varepsilon^{2a-1-b}}{(2a-1-b)\delta^{2a-b-1}}$$

Si $b = 2a-1$ alors pour ε suffisamment petit

$$I^{2a-1}_a(\varepsilon) \leq \int_0^1 \frac{t^{2a-1}}{(1+t^2)^a}\mathrm{d}t + \int_1^{\delta/\varepsilon} \frac{1}{t}\mathrm{d}t$$

Par des intégrations par parties, on établit les relations suivantes :

$$I^b_a = \frac{b-1}{2a-b-1}I^{b-2}_a = \frac{b-1}{2a-2}I^{b-2}_{a-1} = \frac{2a-b-3}{2a-2}I^b_{a-1}, \quad \frac{4(n-2)I^{n+1}_n}{(I^{n-2}_n)^{(n-2)/n}} = n \tag{A.19}$$

Soit φ_ε une fonction test définie dans (4.7) (voir page 71). On calcule $I_g(\varphi_\varepsilon)$. En utilisant l'inégalité $(a-b)^\beta \geq a^\beta - \beta a^{\beta-1}b$ pour $0 < b < a$, on a $\beta \geq 2$, $0 \leq \alpha < (n-2)(\beta-1) - n$

$$\int_M r^\alpha u^\beta_\varepsilon \mathrm{d}v = \omega_{n-1}\int_0^\delta r^{\alpha+n-1}u^\beta_\varepsilon(r)\mathrm{d}r = \omega_{n-1}I^{\alpha+n-1}_{(n-2)\beta/2}\varepsilon^{\alpha+n-\beta(n-2)/2} + O(\varepsilon^{n-2}) \tag{A.20}$$

Ce type d'intégrales apparait plusieurs fois dans les calculs suivants, il permet de négliger le terme constant dans l'expression de u_ε, définie dans (4.7), lorsque l'on choisit δ suffisamment petit et ε plus petit que δ. On commence par calculer $\|\nabla\varphi_\varepsilon\|^2$ (la définition de φ_ε est donnée dans la section 5.3). D'après la formule

$$|\nabla_g\varphi_\varepsilon|^2 = (\partial_r\varphi_\varepsilon)^2 + r^{-2}|\nabla_s\varphi_\varepsilon|^2$$

on a l'équation (4.11) suivante :

$$\int_M |\nabla_g\varphi_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = \int_M |\nabla_g u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v + \int_0^\delta [\partial_r(r^{(\omega+2)}u_\varepsilon)]^2 r^{n-1}\mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma + \int_0^\delta u_\varepsilon^2 r^{n+2\omega+1}\mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma$$

On exprime les intégrales ci-dessus, en utilisant les intégrales I_b^a, définies plus haut. On effectue le changement de variable $t = r/\varepsilon$. Ce qui donne les expressions suivantes

$$\int_M |\nabla_g u_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v = (n-2)^2\omega_{n-1} I_n^{n+1} + O(\varepsilon^{n-2}) \text{ et}$$
$$\int_0^\delta u_\varepsilon^2 r^{n+2\omega+1}\mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma = I_{n-2}^{n+2\omega+1} \|\nabla_s f\|^2$$

$$\begin{aligned}\int_0^\delta [\partial_r(r^{\omega+2}u_\varepsilon)]^2 r^{n-1}\mathrm{d}r \int_{S_{n-1}} f^2\mathrm{d}\sigma &= \|f\|^2 \int_0^\delta \varepsilon^{n-2}\left(\frac{(\omega-n+4)r^{\omega+3} + \varepsilon^2(\omega+2)r^{\omega+1}}{(\varepsilon^2+r^2)^{n/2}}\right)^2 r^{n-1}\mathrm{d}r \\ &= [(\omega-n+4)^2 I_n^{2\omega+n+5}(\varepsilon) + 2(\omega+2)(\omega-n+4) I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) \\ &\quad + (\omega+2)^2 I_n^{2\omega+n+1}(\varepsilon)]\|f\|^2\varepsilon^{2\omega+4} + o(\varepsilon^{2\omega+4})\end{aligned}$$

Si on regroupe ensemble ces trois intégrales, on obtient (4.12) :

$$\begin{aligned}\int_M |\nabla_g\varphi_\varepsilon|^2\mathrm{d}v = (n-2)^2\omega_{n-1} I_n^{n+1}(\varepsilon) + \varepsilon^{2\omega+4}\Bigg\{ &\int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma I_{n-2}^{2\omega+n+1}(\varepsilon) + \\ &\int_{S_{n-1}} f^2\mathrm{d}\sigma[(\omega-n+4)^2 I_n^{2\omega+n+5}(\varepsilon) \\ &+ 2(\omega+2)(\omega-n+4) I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) + (\omega+2)^2 I_n^{2\omega+n+1}(\varepsilon)]\Bigg\} \quad \text{(A.21)}\end{aligned}$$

Pour avoir (4.14) (page 73), il suffit d'écrire le développement limité de φ_ε^N et ensuite utiliser l'égalité (A.20).

$$\|\varphi_\varepsilon\|_N^{-2} = (\omega_{n-1} I_n^{n-1})^{-2/N}\big\{1+ \\ -(N-1)\varepsilon^{2(\omega+2)} \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma I_n^{2\omega+n+3}/(\omega_{n-1} I_n^{n-1})\big\} + O(\varepsilon^{\min(3\omega+6,n-2)}) \quad \text{(A.22)}$$

Il nous reste seulement à calculer $\int_M R_g \varphi_\varepsilon^2 \mathrm{d}v$. La fonction f est définie sur la sphère S_{n-1}. On sait qu'on peut la définir sur $S(r)$ pour tout $r>0$ en posant $f(\xi/r)$ si $\xi \in S(r)$. On garde la même notation pour la fonction ainsi redéfinie. D'après le lemme 4.1, on sait que $\int_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma = O(1)$, on en déduit, en effectuant le changement de variable $t = r/\varepsilon$, que

$$\int_M R_g u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v = \varepsilon^{2\omega+4}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma I_{n-2}^{n+2\omega+1}(\varepsilon) \\ = \begin{cases} \varepsilon^{2\omega+4}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma I_{n-2}^{n+2\omega+1} + o(\varepsilon^{2\omega+4}) \text{ si } n > 2\omega+6 \\ \varepsilon^{2\omega+4}\log\varepsilon^{-1}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma + O(\varepsilon^{2\omega+4}) \text{ si } n = 2\omega+6 \end{cases}$$

D'autre part $R = \bar{R} + o(r^\mu)$ avec $\mu \geq \omega$ (cf. lemme 4.1), d'où

$$\int_M f u_\varepsilon^2 R_g r^{\omega+2} \mathrm{d}v = \varepsilon^{\omega+\mu+4} I_{n-2}^{\omega+\mu+n+1}(\varepsilon)\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-\mu} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma + o(\varepsilon^{\omega+\mu+4}) \\ = \begin{cases} \varepsilon^{\omega+\mu+4} I_{n-2}^{\omega+\mu+n+1}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-\mu} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma + o(\varepsilon^{\omega+\mu+4}) \text{ si } n-6 > \omega+\mu \\ \varepsilon^{\omega+\mu+4}\log\varepsilon^{-1}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-\mu} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma + O(\varepsilon^{\omega+\mu+4}) \text{ si } n-6 = \omega+\mu \end{cases}$$

Si $n > \omega+\mu+6$ alors

$$\int_M R_g \varphi_\varepsilon^2 \mathrm{d}v = \int_M R_g u_\varepsilon^2 \mathrm{d}v - 2\int_M f u_\varepsilon^2 R_g r^{\omega+2}\mathrm{d}v + \int_M f^2 u_\varepsilon^2 R_g r^{2\omega+4}\mathrm{d}v \\ = \varepsilon^{2\omega+4}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma I_{n-2}^{n+2\omega+1} - \\ 2\varepsilon^{\omega+\mu+4} I_{n-2}^{\omega+\mu+n+1}\omega_{n-1} \bar{\int}_{S(r)} r^{-\mu} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma(\xi) + o(\varepsilon^{2\omega+4}) \quad \text{(A.23)}$$

Si $n = 2\omega+6$ et $\mu = \omega$ alors

$$\int_M R_g \varphi_\varepsilon^2 \mathrm{d}v = \varepsilon^{2\omega+4}\log\varepsilon^{-1}\omega_{n-1}\{\bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma - 2\bar{\int}_{S(r)} r^{-\mu} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma(\xi)\} + O(\varepsilon^{2\omega+4}) \quad \text{(A.24)}$$

Rappelons que

$$I_g(\varphi_\varepsilon) = \left(\int_M |\nabla\varphi_\varepsilon|^2 \mathrm{d}v + \frac{n-2}{4(n-1)}\int_M R_g \varphi_\varepsilon^2 \mathrm{d}v\right)\|\varphi_\varepsilon\|_N^{-2}$$

Maintenant, on a tout les ingrédients nécessaires pour donner l'expression détaillée de $I_g(\varphi_\varepsilon)$. On l'obtient, en combinant (A.21), (A.22), (A.23) et (A.24) et le lemme A.3 ci-dessous. On en conclut que si $n > 2\omega + 6$ alors

$$I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n} + (\omega_{n-1}I_n^{n-1})^{-2/N} I_{n-2}^{n+2\omega+1}\varepsilon^{2\omega+4}\times$$
$$\left\{ \frac{(n-2)\omega_{n-1}}{4(n-1)} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma - \frac{n-2}{2(n-1)} \int_{S_{n-1}} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma + \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma + \right.$$
$$\left. - \frac{n(n-2)^2 - (\omega+2)^2(n^2+n+2)}{(n-1)(n-2)} \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma \right\} + o(\varepsilon^{2\omega+4})$$

si $n = 2\omega + 6$ alors

$$I_g(\varphi_\varepsilon) = \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n} + (\omega_{n-1}I_n^{n-1})^{-2/N} \varepsilon^{2\omega+4} \log \varepsilon^{-1}\times$$
$$\left\{ \frac{(n-2)\omega_{n-1}}{4(n-1)} \bar{\int}_{S(r)} r^{-2\omega-2} R_g \mathrm{d}\sigma - \frac{n-2}{2(n-1)} \int_{S_{n-1}} f(\xi)\bar{R}\mathrm{d}\sigma + \right.$$
$$\left. \int_{S_{n-1}} |\nabla f|^2 \mathrm{d}\sigma + (\omega+2)^2 \int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma \right\} + O(\varepsilon^{2\omega+4})$$

Lemme A.3. *On a les relations suivantes pour tout $n > 2\omega + 6$:*

$$(\omega - n + 4)^2 I_n^{2\omega+n+5} + 2(\omega+2)(\omega-n+4) I_n^{2\omega+n+3} + (\omega+2)^2 I_n^{2\omega+n+1}$$
$$- (N-1)(n-2)^2 \frac{I_n^{2\omega+n+3} I_n^{n+1}}{I_n^{n-1}} = - \frac{n(n-2)^2 - (\omega+2)^2(n^2+n+2)}{(n-1)(n-2)} I_{n-2}^{n+2\omega+1}$$

Si $n = 2\omega + 6$ alors

$$(\omega - n + 4)^2 I_n^{2\omega+n+5}(\varepsilon) + 2(\omega+2)(\omega-n+4) I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) + (\omega+2)^2 I_n^{2\omega+n+1}(\varepsilon)$$
$$- (N-1)(n-2)^2 \frac{I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) I_n^{n+1}}{I_n^{n-1}} = (\omega+2)^2 \log \varepsilon^{-1} + O(1)$$

Ces relations apparaissent dans l'expression de $I_g(\varphi_\varepsilon)$, comme étant le coefficient du terme $\int_{S_{n-1}} f^2 \mathrm{d}\sigma$.

Preuve. Si $n = 2\omega + 6$ alors $I_n^{2\omega+n+3}(\varepsilon) = I_n^{2\omega+n+3} + O(\varepsilon^{n-2})$, $I_n^{2\omega+n+1}(\varepsilon) = I_n^{2\omega+n+1} + O(\varepsilon^{n-2})$ et $I_n^{2\omega+n+5}(\varepsilon) = \log \varepsilon^{-1} + O(1)$ (cf. équation (A.18)) ; la deuxième expression du lemme est démontrée.
Maintenant, on suppose que $n > 2\omega + 6$. En utilisant les relations (A.19), on trouve

$$I_n^{2\omega+n+5} = \tfrac{(2\omega+n+4)(2\omega+n+2)}{4(n-1)(n-2)} I_{n-2}^{n+2\omega+1} \qquad I_n^{2\omega+n+3} = \frac{(2\omega+n+2)(n-2\omega-6)}{4(n-1)(n-2)} I_{n-2}^{n+2\omega+1}$$
$$I_n^{2\omega+n+1} = \tfrac{(n-2\omega-4)(n-2\omega-6)}{4(n-1)(n-2)} I_{n-2}^{n+2\omega+1} \qquad I_n^{n+1} = \frac{n}{n-2} I_n^{n-1}$$

Il suffit de montrer que le polynôme P_2, défini pour tout $\omega \in \mathbb{N}$ par

$$P_2(\omega+2) = (\omega-n+4)^2(2\omega+n+4)(2\omega+n+2)+2(\omega+2)(\omega-n+4)(2\omega+n+2)(n-2\omega-6) \\ + (\omega+2)^2(n-2\omega-4)(n-2\omega-6) - n(n+2)(2\omega+n+2)(n-2\omega-6)$$

est de degré 2 et est égal à

$$P_2(\omega+2) = 4(\omega+2)^2(n^2+n+2) - 4n(n-2)^2$$

En effet, on vérifie aisément que les termes de degré 4 se simplifient et que $P_2(-X) = P_2(X)$, alors P_2 est pair de degré 2. On en déduit que $P_2(X) = a_n X^2 + b_n$, où $b_n = P_2(0) = -4n(n-2)^2$ et $a_n = P_2''(0)/2 = 4(n^2+n+2)$ □

Théorème 4.2

Dans son article [4], T. Aubin démontre le résultat suivant :

Théorème A.2. *Si $\mu \geq \omega + 1$ alors il existe une constante $C(n,\omega) > 0$ telle que*

$$\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r = C(n,\omega)(-\Delta_g)^{\omega+1}R(P)r^{2\omega+2} + o(r^{2\omega+2})$$

$(-\Delta_g)^{\omega+1}R(P)$ est strictement négative et $I_g(u_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$.
où u_ε est définie dans la section 5.3 (voir équation (4.8)).

Tout d'abord, remarquons que si $\bar{\int}_{S(r)} R\mathrm{d}\sigma_r < 0$, d'après ce qui a été fait à la section 5.3, il suffit de prendre $f = 0$ pour que $\varphi_\varepsilon = u_\varepsilon$. L'inégalité

$$I_g(u_\varepsilon) < \frac{n(n-2)}{4}\omega_{n-1}^{2/n}$$

est une conséquence immédiate des inégalités (4.15), (4.16).
Il suffit de montrer que $(-\Delta_g)^{\omega+1}R(P) < 0$. Pour cela, T. Aubin donne un schéma assez détaillé de la preuve. Le cas $\omega = 1$ ou 2 sont des conséquences des travaux de E. Hebey et M. Vaugon [26]. Le cas $\omega = 3$ est fait par L. Zhang (communication privée). La méthode de T. Aubin marche pour ω quelconque. Notons par $SymT$ le symétrisé du tenseur T par rapport à tout ses indices, et par $C(2,2)$ l'application de contraction des indices deux à deux (voir la remarque de la section 5.2 pour des exemples). On pose

$$A = C(2,2)Sym\nabla_\alpha R_{pijq}\nabla_\beta R_{pq} \quad B = C(2,2)Sym\nabla_\alpha R_{pijq}\nabla_{\tilde{\beta}l}\nabla_p R_{qk}$$
$$\tilde{C} = C(2,2)Sym\nabla_\alpha R_{ip}\nabla_\beta R_{jp} \quad Z = C(2,2)Sym\nabla_\alpha R_{pklq}$$

R_{ijkl}, R_{ij} sont les composantes du tenseur de courbure de Riemann et de Ricci. Tout les calculs sont faits au point P, qu'on omettra dans les expressions pour des raisons de

simplicité. Les indices grecs sont des multi-indices de longueur ω (i.e. $|\beta| = |\alpha| = \omega$), si ils contiennent un tilde, alors ils deviennent de longueur $\omega - 2$ (i.e. $|\tilde{\beta}| = |\tilde{\alpha}| = \omega - 2$). Les indices latins sont de longueur 1. Un indice ou multi-indice noté deux fois, il y a sommation sur cet indice. sur les autres indices on considère toutes les permutations, afin d'avoir le symétrisé. Par des calculs combinatoires et les identités de Bianchi, on a le résultat suivant :

$$2(\omega+2)^2 C(2,2) Sym \nabla_{\alpha\beta kl} R + C(\omega) I = 0$$

avec

$$I = Z + 2(\omega+3)^2(A + \tilde{C}) + 2\omega(\omega+3)B \text{ et } C(\omega) = \frac{(\omega+1)^2(\omega+2)^2(2\omega+2)!}{[(\omega+3)!]^2}$$

On sait qu'il existe une constante $K > 0$ telle que $(-\Delta)^{\omega+1} R = KC(2,2) Sym \nabla_{\alpha\beta kl} R$. Pour démontrer le théorème, il suffit de montrer que $I > 0$. Pour cela T. Aubin considère de nouveaux termes et de types de contractions qui lui permettent d'écrire I comme somme de ces termes qui vérifient certaines relations et inégalités entre eux (ces relations sont obtenues par des contractions, en utilisant les identités de Bianchi). Grâce à ces nouvelles relations, il en déduit la positivité de I.

Annexe B

Détails des calculs (Chapitre 5)

Lemme 5.3

On a vu que la preuve du lemme est ramenée à prouver que

$$\bigcap_{k=1}^{q}]x_k, y_k[\neq \varnothing \tag{B.1}$$

où

$$x_k = \frac{(n-2)^2 - (n-2)\sqrt{\Delta_k}}{d_k},\ y_k = \frac{(n-2)^2 + (n-2)\sqrt{\Delta_k}}{d_k} \text{ et } \Delta_k = \{(n-2)^2 - \frac{d_k u_k}{\nu_k^2}\}$$

D'après le lemme 4.4, $\Delta_k > 0$ pour tout $k \leq q \leq [\omega/2]$. Puisque $(d_k)_k$ est décroissante, il est facile de vérifier que

$$\forall k < j \leq [\frac{\omega}{2}] \qquad x_k < y_j \tag{B.2}$$

(voir équations (4.2), (4.17) pour la définition de ν_k et d_k). On vérifie aussi que $u_{\omega/2} < 0$ (voir équations (4.6)), cela entraîne que si ω est pair alors $x_{\omega/2} < 0$.

Le cas $\omega = 5$

D'après les remarques ci-dessus, il suffit de montrer que $x_2 < y_1$. Ce qui revient à montrer que

$$(n-2)(d_2 - d_1) + d_1\sqrt{\Delta_2} + d_2\sqrt{\Delta_1} > 0$$

Dans ce cas

$$\nu_1 = 5(n+3), \quad \nu_2 = 3(n+1)$$
$$d_1 = 4(4n^3 + 53n^2 + 10n + 128), \quad d_2 = 4(2n^3 + 47n^2 + 42n + 104)$$
$$\frac{u_2}{\nu_2} = \frac{n^2 - 49n + 36}{8(n-2)(n+2)}$$

Après une décomposition en éléments simples de la fraction rationnelle $\frac{d_2}{\nu_2}\frac{u_2}{\nu_2}$ par rapport à n, on établit que

$$\begin{aligned}\Delta_2 = (n-2)^2 - \frac{d_2}{\nu_2}\frac{u_2}{\nu_2} &= \frac{2}{3}n^2 + \frac{29}{6}n + \frac{1076}{3} + \frac{2842}{9(n-2)} - \frac{1104}{n+2} + \frac{4601}{9(n+1)} \\ &> \frac{2}{3}(n+\frac{29}{8})^2\end{aligned}$$

D'où

$$\begin{aligned}(n-2)(d_2-d_1) + d_1\sqrt{\Delta_2} > &-8(n-2)(n^3+3n^2-16n+12) \\ &+ 4(4n^3+53n^2+10n+128)\sqrt{\frac{2}{3}}(n+\frac{29}{8}) > 0\end{aligned}$$

Le cas $\omega = 6$

On doit encore montrer que $x_2 < y_1$. En effet l'intersection avec l'intervalle $]x_3, y_3[$ n'est pas vide car $x_3 < 0$, $y_3 > x_2$ et $y_3 > x_1$. Il suffit donc de montrer que

$$(n-2)(d_2-d_1) + d_1\sqrt{\Delta_2} + d_2\sqrt{\Delta_1} > 0$$

Dans ce cas

$$\begin{gathered}\nu_1 = 6(n+4), \quad \nu_2 = 4(n+2) \\ d_1 = 4(5n^3+74n^2+176), \quad d_2 = 4(3n^3+64n^2+44n+144) \\ \frac{u_2}{\nu_2} = \frac{n^2-31n+18}{6(n-2)(n+3)}\end{gathered}$$

On répète les mêmes calculs que dans le cas précédent. On établit que

$$\begin{aligned}\Delta_2 = (n-2)^2 - \frac{d_2}{\nu_2}\frac{u_2}{\nu_2} &= \frac{1}{2}n^2 + \frac{7}{3}n + \frac{892}{3} + \frac{512}{3(n-2)} + \frac{1008}{n+2} - \frac{2028}{n+3} \\ &> \frac{1}{2}(n+\frac{7}{3})^2\end{aligned}$$

D'où

$$\begin{aligned}(n-2)(d_2-d_1) + d_1\sqrt{\Delta_2} > &-8(n-2)(n^3+5n^2-22n+16) \\ &+ 2\sqrt{2}(5n^3+74n^2+176)(n+\frac{7}{3}) > 0\end{aligned}$$

Le cas $\omega = 7$

Par contre dans ce cas, on doit vérifier que l'intersection

$$\bigcap_{k=1}^{3}]x_k, y_k[$$

est non vide. On a déjà les inégalités suivantes : $y_3 > x_2 > 0$, $y_3 > x_1 > 0$ et $y_2 > x_1$. Il suffit de montrer que $y_1 > x_3$, $y_1 > x_2$ et $y_2 > x_3$, ce qui est équivalent à montrer que

$$\forall 1 \leq i < j \leq 3 \quad (n-2)(d_j - d_i) + d_i\sqrt{\Delta_j} + d_j\sqrt{\Delta_i} > 0$$

On reprend les mêmes calculs.

$$\nu_1 = 7(n+5), \quad \nu_2 = 5(n+3), \quad \nu_3 = 3(n+1)$$
$$d_1 = 4(6n^3 + 99n^2 - 14n + 232), \quad d_2 = 4(4n^3 + 85n^2 + 42n + 192)$$
$$d_3 = 4(2n^3 + 79n^2 + 74n + 168)$$
$$\frac{u_2}{\nu_2} = \frac{3n^2 - 75n + 32}{16(n-2)(n+4)}, \quad \frac{u_3}{\nu_3} = \frac{n^2 - 81n + 68}{8(n-2)(n+2)}$$

$$\begin{aligned}\Delta_2 = (n-2)^2 - \frac{d_2}{\nu_2}\frac{u_2}{\nu_2} &= \frac{2}{5}n^2 + \frac{5}{4}n + \frac{1413}{5} - \frac{3572}{n+4} + \frac{51333}{25(n+3)} + \frac{2862}{25(n-2)} \\ &> \frac{2}{5}(n + \frac{25}{16})^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Delta_3 = (n-2)^2 - \frac{d_3}{\nu_3}\frac{u_3}{\nu_3} &= \frac{2}{7}n^2 - \frac{9}{14}n + \frac{2708}{21} - \frac{11951}{3(n+6)} + \frac{135809}{49(n+5)} + \frac{1755}{49(n-2)} \\ &> \frac{2}{7}(n - \frac{9}{8})^2\end{aligned}$$

On montre que les inégalités suivantes sont strictes.

$$\begin{aligned}(n-2)(d_2 - d_1) + d_1\sqrt{\Delta_2} > &-8(n-2)(n^3 + 7n^2 - 28n + 20) \\ &+ 4\sqrt{\frac{2}{5}}(6n^3 + 99n^2 - 14n + 232)(n + \frac{25}{16}) > 0\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}(n-2)(d_3 - d_1) + d_1\sqrt{\Delta_3} > &-8(n-2)(2n^3 - 10n^2 - 44n + 32) \\ &+ 4\sqrt{\frac{2}{7}}(6n^3 + 99n^2 - 14n + 232)(n - \frac{9}{8}) > 0\end{aligned}$$

$$(n-2)(d_3-d_2)+d_2\sqrt{\Delta_3} > -8(n-2)(n^3+3n^2-16n+12) \\ +4\sqrt{\frac{2}{7}}(4n^3+85n^2+42n+192)(n-\frac{9}{8})>0$$

Le cas $8 \leq \omega \leq 15$

Á partir de 8 jusqu'à 15, on utilise le logiciel Maple pour faire la décomposition en éléments simples de la fraction rationnelle Δ_k. On obtient la forme suivante :

$$\Delta_k = a_k n^2 + b_k n + d_k + \frac{e_k}{n-2} + \frac{f_k}{\nu_k - n + 1}$$

En utilisant encore ce logiciel, on montre que

$$\sqrt{\Delta_k} > \sqrt{a_k}(n + \frac{b_k}{2a_k})$$

où les coefficients a_k, b_k, d_k et f_k sont donnés explicitement en fonction de ω, n et k. Ensuite, on vérifie que pour tout $i < j$

$$(n-2)(d_j-d_i)+d_i\sqrt{\Delta_j}+d_j\sqrt{\Delta_i} > (n-2)(d_j-d_i) \\ +d_i\sqrt{a_j}(n+\frac{b_j}{2a_j})+d_j\sqrt{a_i}(n+\frac{b_i}{2a_i})>0$$

D'après ce qui a été dit dans le cas 7 ci-dessus, l'inégalité du lemme est démontrée.

Bibliographie

[1] R. Adams, *Sobolev spaces*, Academic press, New York, 1975. 22

[2] T. Aubin, *Équations différentielles non linéaires et problème de Yamabe*, J. Math. Pures et appl **55** (1976), 269–296. 5, 6, 8, 9, 11, 13, 16, 17, 18, 48, 58, 71

[3] ———, *Some Nonlinear Problems in Riemannian Geometry*, Springer, 1998. 22, 23, 24, 25, 52, 53, 54

[4] ———, *Sur quelques problèmes de courbure scalaire*, J. Funct. Anal **240** (2006), 269–289. 68, 98

[5] ———, *Démonstration de la conjecture de la masse positive*, J. Funct. Anal **242** (2007), 78–85. 57, 87

[6] ———, *The mass according to arnowitt, deser and misner*, C. R. Acad. Sci. Paris **345** (2007), 87–91. 57

[7] ———, *Solution complète de la C^0 compacité de l'ensemble des solutions de l'équation de Yamabe*, J. Funct. Anal. **244** (2007), 579–589. 10, 18, 66, 68

[8] ———, *On the C^0 compactness of the set of the solutions of the Yamabe equation*, Bull. Sci. Math (2008). 66

[9] T. Aubin and Y. Y. LI, *On the best sobolev inequality*, J. Math. Pures Appl **78** (1999), no. 4, 353–387. 23

[10] A. Bahri, *Proof of the Yamabe conjecture without the positive mass conjecture for locally conformally flat manifolds*, Nonlinear variational problems and partial differential equations (Isola d'Elba, 1990), Pitman Res. Notes Math. Ser **320** (1995), 13–43. 48

[11] A. Bahri and H. Brezis, *Nonlinear elliptic equations on Riemannian manifolds with the Sobolev critical exponent*, Topics in geometry, Progr. Nonlinear Differential Equations Appl. Birkhäuser Boston **20** (1996), 1–100. 48

[12] A. Bahri and J.M. Coron, *On a nonlinear elliptic equation involving the critical Sobolev exponent : the effect of topology of the domain*, Comm. Pure Appl. Math **41** (1988), 255–294. 48

[13] R. Bartnik, *The mass of an asymptotically flat manifold*, Comm. Pure App. Math **34** (1986), 661–693. 57

[14] R. J. Biezuner, *Best constants, optimal sobolev inequalities on riemannian manifolds and applications*, Ph.D. thesis, Rutgers, the State University of New Jersey, 2003. 23

[15] H. Brezis and E. Lieb, *A relation between pointwise convergence*, Proc. Amer. Math. Soc **88** (1983), 486–490. 34

[16] J. Cao, *The existence of generalized isothermal coordinates for higher dimensional riemannian manifolds*, Trans. Amer. Math. Soc **324** (1991), 901–920. 56

[17] K.S. Chou and C.W.Chu, *On the best constant for a weighted Sobolev-Hardy inequality*, J. Lond. Math. Soc **48** (1993), 137–151. 24

[18] O. Druet, *Optimal sobolev inequalities of arbitrary order on compact riemannian manifolds*, J. Funct. Anal. **159** (1998), 217–242. 23

[19] ———, *The best constants problem in Sobolev inequalities*, Mathematische Annalen **314** (1999), 327–346. 23

[20] Z. Faget, *Best constants in sobolev inequalitites on riemannian manifolds in the presence of symmetries*, Potential Anal. **17** (2002), 105–124. 8, 15, 41

[21] ———, *Meilleures constantes dans les inégalités de Sobolev pour des fonctions invariantes par un groupe d'isométries*, Ph.D. thesis, Université Pierre et Marie Curie, 2002. 33

[22] D. Gilbarg and N. Trudinger, *Elliptic Partial Differential Equations of Second Order*, Springer, Berlin Heidelberg New York 1983, 1983. 27

[23] G. Giraud, *Sur le problème de Dirichlet généralisé*, Ann. Sc. E. Nor. Sup **46** (1929), 131–245. 52

[24] M. Günther, *Conformal normal coordinates*, Ann. Global Anal. Geom **11** (1993), 173–184. 56

[25] E. Hebey, *Introduction à l'analyse non linéaire sur les variétés*, Diderot, 1997. 22

[26] E. Hebey and M. Vaugon, *Le problème de Yamabe équivariant*, Bull. Sci. Math **117** (1993), 241–286. 6, 9, 14, 17, 40, 61, 64, 77, 78, 79, 80, 81, 98

[27] ———, *The best constant problem in the Sobolev embedding theorem for complete Riemannian manifolds*, Duke Math. J **79** (1995), 235–279. 23

[28] ———, *Meilleures constantes dans le théorème d'inclusion de Sobolev*, Ann. Inst. Henri Poincaré Anal. Non Lineaire **13** (1996), 57–93. 23

[29] ———, *Sobolev spaces in the presence of symmetries*, J. Math. Pur. Appl **76** (1997), 859–881. 8, 15, 40

[30] J.M. Lee and T. Parker, *The Yamabe problem*, Bull. Amer. Math. Soc **17** (1987), 37–91. 56, 58, 79

[31] J. Lelong-Ferrand, Mém. Acad. Royale Belgique, Classe des Sciences **39** (1971). 61

[32] A. Lichnerowicz, *Sur les transformations conformes d'une variété riemannienne compacte*, C. R. Acad. Sci. Paris **259** (1964). 6, 61

[33] E.H. Lieb, *Sharp constants in the Hardy–Littlewood–Sobolev and related inequalities*, Ann. Math **118** (1983), 37–91. 24

[34] V.G. Maz'ja, *Sobolev spaces*, Springer, Berlin, 1995. 24

[35] M. Obata, *The conjectures on conformal transformations of riemannian manifolds*, J. Diff. Geom. **6** (1971), 247–258. 61

[36] T. Parker, *A Morse theory for equivariant Yang-Mills*, Duke Math. J **66** (1992), 337–356. 41

[37] R. Schoen, *Conformal deformation of a riemannian metric to constant scalar curvature*, J. Differ. Geom **20** (1984), 479–495. 6, 8, 9, 13, 16, 17, 48, 58

[38] R. Schoen and S.T. Yau, *On the proof of the positive mass conjecture in general relativity*, Comm. Math. Phys **65** (1979), 45–76. 57

[39] ———, *Proof of the positive mass theorem II*, Comm. Math. Phys (1981), 231–260. 57

[40] ———, *Conformally flat manifolds, kleinian groups and scalar curvature*, Invent. Math **92** (1988), 47–71. 57

[41] J. Serrin, *Local behavior of solutions of quasi-linear equations*, Acta. Math **111** (1964), 247–302. 27

[42] D. Smets, *Nonlinear Schrödinger equations with Hardy potential and critical nonlinearities*, Trans. Amer. Math. Soc **357** (2004), 2909–2938. 38

[43] S. Terracini, *On positive entire solutions to a class of equations with a singular coefficient and critical exponent*, Advan. Diff. Equa **2** (1996), 241–264. 38

[44] N. Trudinger, *Remarks concerning the conformal deformation of riemannian structures on compact manifolds*, Ann. Scuola Norm. Sup. Pisa **22** (1968), 265–274. 7, 27, 48

[45] E. Witten, *A new proof of the positive energy theorem*, Comm. Math. Phys **80** (1981), 381–402. 57

[46] H. Yamabe, *On a deformation of riemannian structures on compact manifolds*, Osaka Math. J **12** (1960), 21–37. 6, 13, 27, 47, 48