

Modélisation de la langue naturelle et Grammaires Catégorielles Abstraites

Florent Pompigne

florent.pompigne@loria.fr
LORIA/Université de Lorraine

11 décembre 2013

Contexte

- ▶ Domaine : Traitement Automatique de la Langue

Contexte

- ▶ Domaine : Traitement Automatique de la Langue
- ▶ Niveaux linguistiques : syntaxe et sémantique

Contexte

- ▶ Domaine : Traitement Automatique de la Langue
- ▶ Niveaux linguistiques : syntaxe et sémantique
- ▶ Approche : méthodes symboliques

Contexte

- ▶ Domaine : Traitement Automatique de la Langue
- ▶ Niveaux linguistiques : syntaxe et sémantique
- ▶ Approche : méthodes symboliques
- ▶ Famille : Grammaires Catégorielles

Contexte

- ▶ Domaine : Traitement Automatique de la Langue
- ▶ Niveaux linguistiques : syntaxe et sémantique
- ▶ Approche : méthodes symboliques
- ▶ Famille : Grammaires Catégorielles
- ▶ Formalisme : Grammaires Catégorielles Abstraites (ACG)

Motivations et contributions

Extension du système de typage des ACG

Motivations et contributions

Extension du système de typage des ACG

Contributions :

- ▶ Modélisation : dépendances à distance

Motivations et contributions

Extension du système de typage des ACG

Contributions :

- ▶ Modélisation : dépendances à distance
- ▶ Preuve des propriétés de réduction du calcul

Motivations et contributions

Extension du système de typage des ACG

Contributions :

- ▶ Modélisation : dépendances à distance
- ▶ Preuve des propriétés de réduction du calcul
- ▶ Étude de ces propriétés si le calcul est affiné (η -conversion)

Grammaires Catégorielles Abstraites

Un exemple introductif

Langage généré

Extension du système de typage

Principe de l'extension

Contrôle des mouvements explicites

Propriétés du calcul

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Signature

Liste de constantes typées

Signature

Liste de constantes typées

Σ_1 (structures de dérivation) :

MARIE : ***NP***

CHAT : ***N***

UN : ***N*** \multimap ***NP***

VOIT : ***NP*** \multimap ***NP*** \multimap ***S***

Signature

Liste de constantes typées

Σ_1 (structures de dérivation) :

MARIE	: NP
CHAT	: N
UN	: N \multimap NP
VOIT	: NP \multimap NP \multimap S

Σ_2 (formes de surface) :

/Marie/, /chat/, /un/, /voit/ : **string**

Lexique

Morphisme d'un niveau abstrait vers un niveau objet

Lexique

Morphisme d'un niveau abstrait vers un niveau objet

\mathcal{L}_{Syn} :

S, NP, N $:=_{\text{Syn}}$ **string**

Lexique

Morphisme d'un niveau abstrait vers un niveau objet

\mathcal{L}_{Syn} :

S, NP, N	$:=_{\text{Syn}}$	string
MARIE	$:=_{\text{Syn}}$	/Marie/
CHAT	$:=_{\text{Syn}}$	/chat/
UN	$:=_{\text{Syn}}$	$\lambda^0 n. (/un/ + n)$
VOIT	$:=_{\text{Syn}}$	$\lambda^0 o, s. (s + /voit/ + o)$

Lexique

Morphisme d'un niveau abstrait vers un niveau objet

\mathcal{L}_{Syn} :

S, NP, N	$:=_{\text{Syn}}$	string
MARIE	$:=_{\text{Syn}}$	/Marie/
CHAT	$:=_{\text{Syn}}$	/chat/
UN	$:=_{\text{Syn}}$	$\lambda^0 n. (/un/ + n)$
VOIT	$:=_{\text{Syn}}$	$\lambda^0 o, s. (s + /voit/ + o)$

Condition :

$c : \alpha \Rightarrow \mathcal{L}(c) : \mathcal{L}(\alpha)$

Langage abstrait

Σ_1 : MARIE : **NP**
 CHAT : **N**
 UN : **N** \multimap **NP**
 VOIT : **NP** \multimap **NP** \multimap **S**

VOIT (UN CHAT) MARIE

Langage abstrait

Σ_1 : MARIE : **NP**
 CHAT : **N**
 UN : **N** \multimap **NP**
 VOIT : **NP** \multimap **NP** \multimap **S**

VOIT $\underbrace{(\text{UN CHAT})}_{\mathbf{NP}}$ MARIE

Langage abstrait

Σ_1 : MARIE : **NP**
 CHAT : **N**
 UN : **N** \multimap **NP**
 VOIT : **NP** \multimap **NP** \multimap **S**

VOIT (UN CHAT) MARIE
 └──────────┘
 NP
 └──────────────────┘
 S

Langage abstrait

$$\begin{aligned} \Sigma_1 : \quad & \text{MARIE} & : & \mathbf{NP} \\ & \text{CHAT} & : & \mathbf{N} \\ & \text{UN} & : & \mathbf{N} \multimap \mathbf{NP} \\ & \text{VOIT} & : & \mathbf{NP} \multimap \mathbf{NP} \multimap \mathbf{S} \end{aligned}$$

$$\underbrace{\text{VOIT } \underbrace{(\text{UN CHAT})}_{\mathbf{NP}} \text{ MARIE}}_{\mathbf{S}} \in \mathcal{A}(\mathcal{G})$$

Langage objet

$t : \mathbf{S}$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$:=_{\text{Syn}}$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o))$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n))$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/)$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/) /Marie/$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) (/un/ + /chat/) /Marie/$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) (/un/ + /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 s.s + /voit/ + /un/ + /chat/) /Marie/$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) (/un/ + /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 s.s + /voit/ + /un/ + /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} /Marie/ + /voit/ + /un/ + /chat/$$

Langage objet

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

VOIT (UN CHAT) MARIE

$$:=_{\text{Syn}} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) ((\lambda^0 n.(/un/ + n)) /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 o, s.(s + /voit/ + o)) (/un/ + /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} (\lambda^0 s.s + /voit/ + /un/ + /chat/) /Marie/$$

$$\longrightarrow_{\beta} /Marie/ + /voit/ + /un/ + /chat/ \in \mathcal{O}(\mathcal{G})$$

Grammaires Catégorielles Abstraites

Un exemple introductif

Langage généré

Extension du système de typage

Principe de l'extension

Contrôle des mouvements explicites

Propriétés du calcul

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Constructions ajoutées

- ▶ **Produit cartésien & :**
morph = $[g : \text{genre}, n : \text{nombre}] : \text{type}$
 $[g = f, n = s]$ est un terme de type **morph**

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Constructions ajoutées

- ▶ Produit cartésien $\&$:

morph = $[g : \text{genre}, n : \text{nombre}] : \text{type}$

$[g = f, n = s]$ est un terme de type **morph**

- ▶ Somme disjointe \oplus :

genre = $\{m \mid f\} : \text{type}$ **nombre** = $\{s \mid p\} : \text{type}$

union = $\lambda^0 x, y. \{ \text{case } x.g \text{ of } m \rightarrow m \mid f \rightarrow y.g \}$

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Constructions ajoutées

- ▶ Produit cartésien $\&$:

morph = $[g : \text{genre}, n : \text{nombre}] : \text{type}$

$[g = f, n = s]$ est un terme de type **morph**

- ▶ Somme disjointe \oplus :

genre = $\{m \mid f\} : \text{type}$ **nombre** = $\{s \mid p\} : \text{type}$

union = $\lambda^0 x, y. \{ \text{case } x.g \text{ of } m \rightarrow m \mid f \rightarrow y.g \}$

- ▶ Produit dépendant Π :

N, NP : (**morph**) **type**

PAUL : **NP** $[g = m, n = s]$

ET : $(\Pi x, y : \text{morph}) \text{NP } x \multimap \text{NP } y \multimap \text{NP } [g = \text{union } x \ y, n = p]$

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Calculs sur les types

ET $[g = f, n = s]$ $[g = m, n = s]$ MARIE PAUL

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Calculs sur les types

ET $[g = f, n = s] [g = m, n = s]$ MARIE PAUL

est de type

NP $[g = \textit{union} [g = f, n = s] [g = m, n = s], n = p]$

└ Extension du système de typage

└ Principe de l'extension

Calculs sur les types

ET $[g = f, n = s] [g = m, n = s]$ MARIE PAUL

est de type

NP $[g = \text{union } [g = f, n = s] [g = m, n = s], n = p]$

$=_{\beta}$ **NP** $[g = m, n = p]$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime Jean

S

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime

NP \multimap ***S***

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime

NP \rightarrow ***S***

Jean que₁ Marie aime t₁

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime

NP \multimap ***S***

Jean que₁ Marie aime t₁ dort

S

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime

NP \multimap **S**

Jean que₁ Marie aime t₁ dort

S

QUE : (**NP** \multimap **S**) \multimap **NP** \multimap **NP**

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Mouvement explicite

Exemple : proposition relative

Marie aime

$NP \multimap S$

Jean que₁ Marie aime t₁ dort

S

QUE : **$(NP \multimap S) \multimap NP \multimap NP$**

QUE :=_{Syn} $\lambda^0 pn.(n + /que/ + (p \epsilon))$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

Jean dit que Marie aime Paul

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

Jean dit que Marie aime

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

Paul que Jean dit que Marie aime

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

Paul que Jean dit que Marie aime marche

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
MARCHE (QUE(λ^0 x.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
MARCHE (QUE(λ^0 x.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

Jean dit que Paul aime Marie

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
MARCHE (QUE(λ^0 x.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

Jean dit que aime Marie

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
MARCHE (QUE(λ^0 x.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

Paul qui Jean dit que aime Marie

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
MARCHE (QUE(λ^0 x.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

**Paul qui Jean dit que aime Marie marche*

Surgénération

Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
 MARCHE (QUE($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

(2) **Paul qui Jean dit que aime Marie marche*
 *MARCHE (QUI($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME MARIE x) JEAN) PAUL)

Surgénération

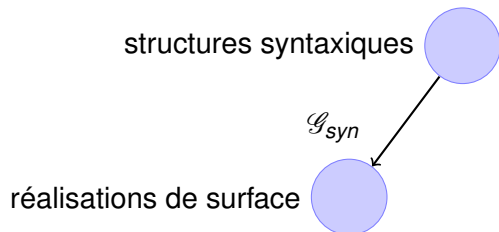
Exemple : les îlots d'extraction

(1) *Paul que Jean dit que Marie aime marche*
 MARCHE (QUE($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

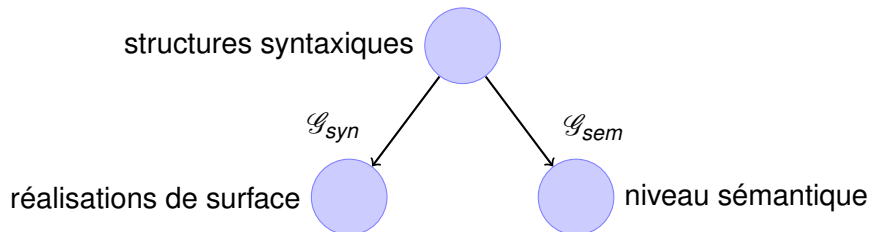
(2) **Paul qui Jean dit que aime Marie marche*
 *MARCHE (QUI($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME MARIE x) JEAN) PAUL)

→ les dérivations doivent être contrôlées.

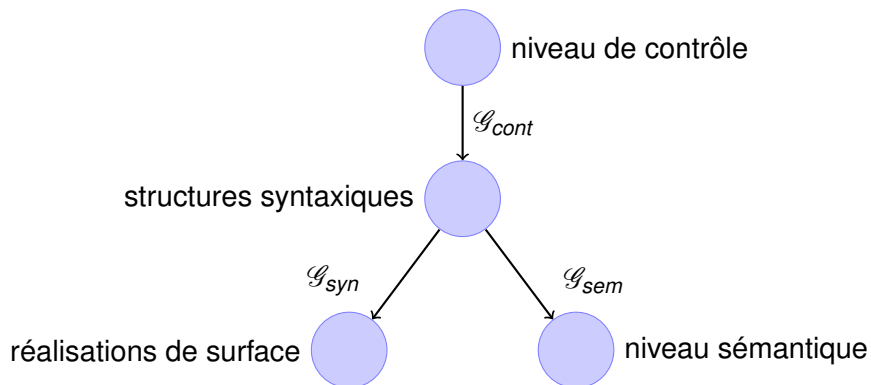
Architecture de contrôle



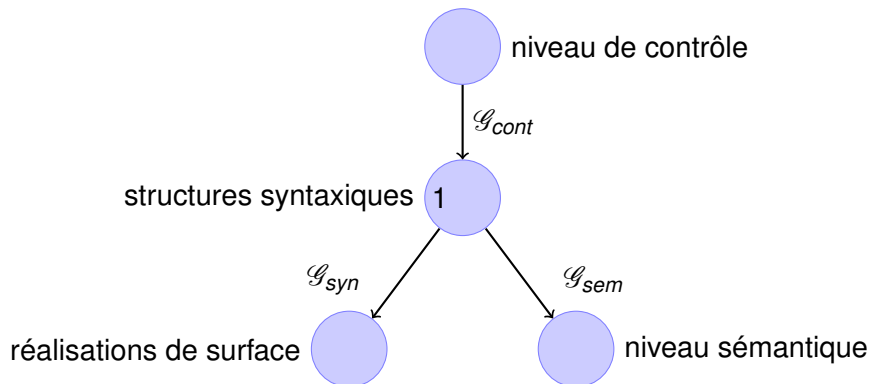
Architecture de contrôle



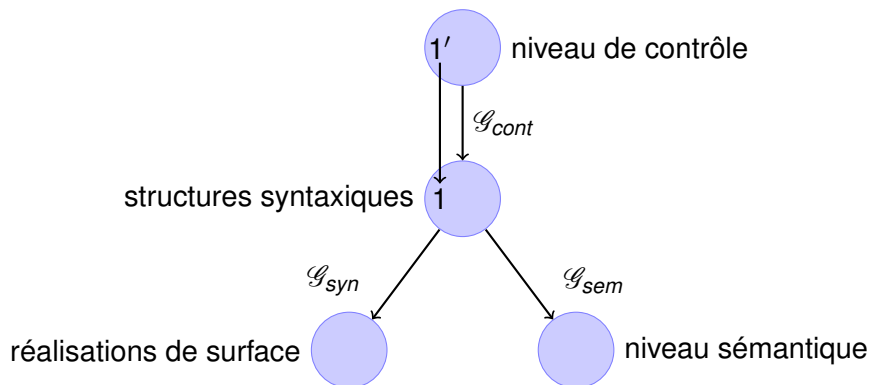
Architecture de contrôle



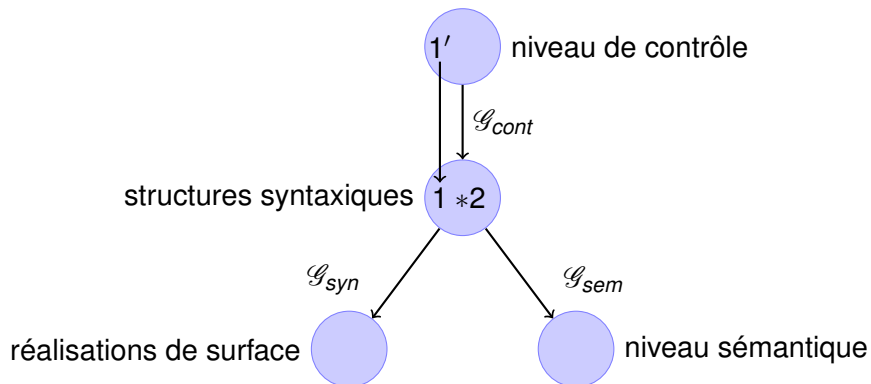
Architecture de contrôle



Architecture de contrôle



Architecture de contrôle



└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$ **ext** = {0 | 1 | 2} : **type****S, NP** : (**ext**) **type**

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$ **ext** = {0 | 1 | 2} : **type****S, NP** : (**ext**) **type**MARIE', ... : **NP** 0

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} \ 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} \ 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 2) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} \ 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 2) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{MARCHE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{S} \ x$
 $\mathbf{AIME}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ y \multimap \mathbf{S} \ (\mathit{max} \ x \ y))$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 2) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{MARCHE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{S} x$
 $\mathbf{AIME}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} y \multimap \mathbf{S}(\max x y))$
 $\mathbf{DIT QUE}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{S} x \multimap \mathbf{NP} y \multimap \mathbf{S}(\max (s x) y))$

où $s : \left\{ \right.$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} \ 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 2) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{MARCHE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{S} \ x$
 $\mathbf{AIME}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ y \multimap \mathbf{S} (max \ x \ y))$
 $\mathbf{DIT \ QUE}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{S} \ x \multimap \mathbf{NP} \ y \multimap \mathbf{S} (max (s \ x) \ y))$

$$\text{où } s : \begin{cases} 0 \multimap 0 \end{cases}$$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} \ 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 2) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$
 $\mathbf{MARCHE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{S} \ x$
 $\mathbf{AIME}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ y \multimap \mathbf{S} \ (\mathit{max} \ x \ y))$
 $\mathbf{DIT \ QUE}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{S} \ x \multimap \mathbf{NP} \ y \multimap \mathbf{S} \ (\mathit{max} \ (s \ x) \ y))$

$$\text{où } s : \begin{cases} 0 \longrightarrow 0 \\ 1 \longrightarrow 2 \end{cases}$$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Signature de contrôle

 $\Sigma :$
 $\mathbf{ext} = \{0 \mid 1 \mid 2\} : \mathbf{type}$
 $\mathbf{S}, \mathbf{NP} : (\mathbf{ext}) \mathbf{type}$
 $\mathbf{MARIE}', \dots : \mathbf{NP} 0$
 $\mathbf{QUI}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 1) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{QUE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} 1 \multimap \mathbf{S} 2) \multimap \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} x$
 $\mathbf{MARCHE}' : (\prod x : \mathbf{ext}) \mathbf{NP} x \multimap \mathbf{S} x$
 $\mathbf{AIME}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{NP} x \multimap \mathbf{NP} y \multimap \mathbf{S}(\max x y))$
 $\mathbf{DIT QUE}' : (\prod x, y : \mathbf{ext}) (\mathbf{S} x \multimap \mathbf{NP} y \multimap \mathbf{S}(\max (s x) y))$

$$\text{où } s : \begin{cases} 0 \longrightarrow 0 \\ 1 \longrightarrow 2 \\ 2 \longrightarrow 2 \end{cases}$$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Lexique (effacement)

S	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{S}$
NP	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{NP}$
AIME'	$:=_{Cont} \lambda xy. \text{AIME}$
MARIE'	$:=_{Cont} \text{MARIE}$
T'	$:=_{Cont} \lambda x. \text{T}$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Lexique (effacement)

S	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{S}$
NP	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{NP}$
AIME'	$:=_{Cont} \lambda xy. \text{AIME}$
MARIE'	$:=_{Cont} \text{MARIE}$
T'	$:=_{Cont} \lambda x. \text{T}$

AIME' 0 0 MARIE' JEAN'

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Lexique (effacement)

S	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{S}$
NP	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{NP}$
AIME'	$:=_{Cont} \lambda xy. \text{AIME}$
MARIE'	$:=_{Cont} \text{MARIE}$
T'	$:=_{Cont} \lambda x. \text{T}$

AIME' 0 0 MARIE' JEAN'
 $:=_{Cont} (\lambda xy. \text{AIME}) 0 0 \text{MARIE JEAN}$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Lexique (effacement)

S	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{S}$
NP	$:=_{Cont} \lambda x. \mathbf{NP}$
AIME'	$:=_{Cont} \lambda xy. \text{AIME}$
MARIE'	$:=_{Cont} \text{MARIE}$
T'	$:=_{Cont} \lambda x. \text{T}$

$\text{AIME}' \ 0 \ 0 \ \text{MARIE}' \ \text{JEAN}'$
 $:=_{Cont} (\lambda xy. \text{AIME}) \ 0 \ 0 \ \text{MARIE} \ \text{JEAN}$
 $=_{\beta} \text{AIME} \ \text{MARIE} \ \text{JEAN}$

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Langage accepté

(1) Paul que₁ Jean dit que Marie aime t_1 marche

Langage accepté

MARCHE (QUE($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME x MARIE) JEAN) PAUL)

$\downarrow \mathcal{G}_{syn}$

(1) Paul que₁ Jean dit que Marie aime t_1 marche

Langage accepté

$$\text{MARCHE}'_0 (\text{QUE}'_0 (\lambda^0 x. \text{DIT QUE}'_1 0 (\text{AIME}'_1 0 \ x \ \text{MARIE}'_1) \text{JEAN}'_1) \text{PAUL}'_1)$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{cont}$$

$$\text{MARCHE} (\text{QUE}(\lambda^0 x. \text{DIT QUE} (\text{AIME } x \text{ MARIE}) \text{JEAN}) \text{PAUL})$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{syn}$$

(1) Paul que₁ Jean dit que Marie aime t₁ marche

Langage accepté

$$\text{QUE}' : (\Pi x : \text{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 2) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$$

$$\overbrace{\text{MARCHE}' \ 0 \ (\text{QUE}' \ 0 \ (\lambda^0 x. \underbrace{\text{DIT QUE}' \ 1 \ 0 \ (\text{AIME}' \ 1 \ 0 \ \underbrace{x}_{\mathbf{NP} \ 1} \ \text{MARIE}') \ \text{JEAN}')}_{\mathbf{S} \ 2} \ \text{PAUL}')}_{\mathbf{S} \ 0}$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{\text{cont}}$$

$$\text{MARCHE} \ (\text{QUE} \ (\lambda^0 x. \text{DIT QUE} \ (\text{AIME} \ x \ \text{MARIE}) \ \text{JEAN}) \ \text{PAUL})$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{\text{syn}}$$

(1) Paul que₁ Jean dit que Marie aime t₁ marche

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Exemple de terme éliminé

(2) *Paul qui₁ Jean dit que t_1 aime Marie marche

Exemple de terme éliminé

*MARCHE (QUI($\lambda^0 x$.DIT QUE (AIME MARIE x) JEAN) PAUL)

$\downarrow \mathcal{G}_{syn}$

(2) *Paul qui₁ Jean dit que t_1 aime Marie marche

Exemple de terme éliminé

$$\text{MARCHE}' 0 (\text{QUI}' 0 (\lambda^0 x. \text{DIT QUE}' 1 0 (\text{AIME}' 0 1 \text{MARIE}' x) \text{JEAN}') \text{PAUL}')$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{cont}$$

$$*\text{MARCHE} (\text{QUI}(\lambda^0 x. \text{DIT QUE} (\text{AIME MARIE } x) \text{JEAN}) \text{PAUL})$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{syn}$$

(2) *Paul qui₁ Jean dit que *t*₁ aime Marie marche

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Exemple de terme éliminé

$$\text{QUI}' : (\Pi x : \text{ext}) (\mathbf{NP} \ 1 \multimap \mathbf{S} \ 1) \multimap \mathbf{NP} \ x \multimap \mathbf{NP} \ x$$

non typable

$$\text{MARCHE}' \ 0 \ (\text{QUI}' \ 0 \ (\lambda^0 x. \underbrace{\text{DIT QUE}' \ 1 \ 0 \ (\text{AIME}' \ 0 \ 1 \ \text{MARIE}' \ \overbrace{x}^{\mathbf{NP} \ 1}) \ \text{JEAN}')} \ \text{PAUL}')$$

$\mathbf{S} \ 2$

$$\downarrow \mathcal{G}_{\text{cont}}$$

$$*\text{MARCHE} \ (\text{QUI}(\lambda^0 x. \text{DIT QUE} \ (\text{AIME} \ \text{MARIE} \ x) \ \text{JEAN}) \ \text{PAUL})$$

$$\downarrow \mathcal{G}_{\text{syn}}$$

(2) *Paul qui₁ Jean dit que t₁ aime Marie marche

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Phénomènes modélisés

- ▶ Îlots de mouvements explicites :
**Jean que₁ Paul qui₂ t₂ aime t₁ dort marche*

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Phénomènes modélisés

- ▶ Îlots de mouvements explicites :
**Jean que₁ Paul qui₂ t₂ aime t₁ dort marche*
- ▶ Contraintes de cas :
**Paul que aime Marie dort*

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Phénomènes modélisés

- ▶ Îlots de mouvements explicites :
**Jean que₁ Paul qui₂ t₂ aime t₁ dort marche*
- ▶ Contraintes de cas :
**Paul que aime Marie dort*
- ▶ Îlots pour la prise de portée de quantificateurs :
Quelqu'un dit que tout le monde aime Marie
** $\forall y. \exists x. \mathbf{dit\ que\ } x \mathbf{\ (aime\ } y \mathbf{\ m)}$*

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Phénomènes modélisés

- ▶ Îlots de mouvements explicites :
**Jean que₁ Paul qui₂ t₂ aime t₁ dort marche*
- ▶ Contraintes de cas :
**Paul que aime Marie dort*
- ▶ Îlots pour la prise de portée de quantificateurs :
Quelqu'un dit que tout le monde aime Marie
** $\forall y. \exists x. \mathbf{dit\ que\ } x \ (\mathbf{aime\ } y\ m)$*
- ▶ Contraintes d'imbrication des interrogatives multiples :
Which₁ problems does John know whom₂ to talk to t₂ about t₁ ?
**Whom₁ does John know which₂ problems to talk to t₁ about t₂ ?*

└ Extension du système de typage

└ Contrôle des mouvements explicites

Phénomènes modélisés

- ▶ Îlots de mouvements explicites :
**Jean que₁ Paul qui₂ t₂ aime t₁ dort marche*
- ▶ Contraintes de cas :
**Paul que aime Marie dort*
- ▶ Îlots pour la prise de portée de quantificateurs :
Quelqu'un dit que tout le monde aime Marie
 $*\forall y. \exists x. \mathbf{dit\ que\ } x \ (\mathbf{aime\ } y\ m)$
- ▶ Contraintes d'imbrication des interrogatives multiples :
Which₁ problems does John know whom₂ to talk to t₂ about t₁ ?
**Whom₁ does John know which₂ problems to talk to t₁ about t₂ ?*

+ modélisations en serbo-croate (Mihalicek, 2012)

Grammaires Catégorielles Abstraites

Un exemple introductif

Langage généré

Extension du système de typage

Principe de l'extension

Contrôle des mouvements explicites

Propriétés du calcul

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$t : \mathbf{S}$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

► Normalisation

- forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
- faible : une chaîne de réduction produit une forme normale

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \xrightarrow{*}_{\beta} FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
 - ▶ faible : une chaîne de réduction produit une forme normale
- ▶ Confluence : 2 façons de réduire un terme convergent vers un résultat commun

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
 - ▶ faible : une chaîne de réduction produit une forme normale
- ▶ Confluence : 2 façons de réduire un terme convergent vers un résultat commun
- ▶ Réduction du sujet : le typage est conservé par la réduction.

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
 - ▶ faible : une chaîne de réduction produit une forme normale
- ▶ Confluence : 2 façons de réduire un terme convergent vers un résultat commun
- ▶ Réduction du sujet : le typage est conservé par la réduction.

Produit dépendant : vrai (Cervesato et Pfenning, 1996)

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
 - ▶ faible : une chaîne de réduction produit une forme normale
- ▶ Confluence : 2 façons de réduire un terme convergent vers un résultat commun
- ▶ Réduction du sujet : le typage est conservé par la réduction.

Produit dépendant : vrai (Cervesato et Pfenning, 1996)

Somme disjointe : vrai (Lindley, 2007)

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Problématique

$$t : \mathbf{S} := \mathcal{L}(t) : \mathcal{L}(\mathbf{S}) \longrightarrow_{\beta}^* FN(\mathcal{L}(t)) : \mathcal{L}(\mathbf{S})$$

- ▶ Normalisation
 - ▶ forte : toutes les chaînes de réduction sont finies
 - ▶ faible : une chaîne de réduction produit une forme normale
- ▶ Confluence : 2 façons de réduire un terme convergent vers un résultat commun
- ▶ Réduction du sujet : le typage est conservé par la réduction.

Produit dépendant : vrai (Cervesato et Pfenning, 1996)

Somme disjointe : vrai (Lindley, 2007)

Les 2 ensemble : ?

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Réduction $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

- ▶ \longrightarrow_{β} :
 $(\lambda x.t) u \longrightarrow_{\beta} t[x := u]$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Réduction $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

► \longrightarrow_{β} :

$$(\lambda x.t) u \longrightarrow_{\beta} t[x := u]$$

$$[l_i = t_i]_{i=1}^n . l_j \longrightarrow_{\beta} t_j$$

$$\{\text{case } c_j \text{ k of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n \longrightarrow_{\beta} t_j[x_j := k]$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Réduction $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

► \longrightarrow_{β} :

$$(\lambda x.t) u \longrightarrow_{\beta} t[x := u]$$

$$[l_i = t_i]_{i=1}^n . l_j \longrightarrow_{\beta} t_j$$

$$\{\text{case } c_j \text{ k of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n \longrightarrow_{\beta} t_j[x_j := k]$$

► \longrightarrow_{γ} :

$$\{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda y_i . t_i\}_{i=1}^n v$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Réduction $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

► \longrightarrow_{β} :

$$(\lambda x.t) u \longrightarrow_{\beta} t[x := u]$$

$$[l_i = t_i]_{i=1}^n . l_j \longrightarrow_{\beta} t_j$$

$$\{\text{case } c_j \text{ k of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n \longrightarrow_{\beta} t_j[x_j := k]$$

► \longrightarrow_{γ} :

$$\{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda y_i . t_i\}_{i=1}^n v$$

$$\longrightarrow_{\gamma} \{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow (\lambda y_i . t_i) v\}_{i=1}^n$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Réduction $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

► \longrightarrow_{β} :

$$(\lambda x.t) u \longrightarrow_{\beta} t[x := u]$$

$$[l_i = t_i]_{i=1}^n . l_j \longrightarrow_{\beta} t_j$$

$$\{\text{case } c_j \text{ k of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n \longrightarrow_{\beta} t_j[x_j := k]$$

► \longrightarrow_{γ} :

$$\{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda y_i . t_i\}_{i=1}^n v$$

$$\longrightarrow_{\gamma} \{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow (\lambda y_i . t_i) v\}_{i=1}^n$$

$$\longrightarrow_{\beta} \{\text{case } u \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i[y_i := v]\}_{i=1}^n .$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Normalisation de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Principe de la preuve :

Le calcul est traduit vers un calcul plus simple sans produit dépendant, pour lequel la normalisation est connue.

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Normalisation de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Principe de la preuve :

Le calcul est traduit vers un calcul plus simple sans produit dépendant, pour lequel la normalisation est connue.

$$|(\Pi x : \alpha) \beta| ::= x_\alpha | \alpha | (\lambda x. |\beta|)$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Normalisation de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Principe de la preuve :

Le calcul est traduit vers un calcul plus simple sans produit dépendant, pour lequel la normalisation est connue.

$$|(\Pi x : \alpha) \beta| ::= x_\alpha |\alpha| (\lambda x. |\beta|)$$

La traduction doit :

- ▶ conserver le fait d'être bien typé

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Normalisation de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Principe de la preuve :

Le calcul est traduit vers un calcul plus simple sans produit dépendant, pour lequel la normalisation est connue.

$$|(\Pi x : \alpha) \beta| ::= x_\alpha \ |\alpha| \ (\lambda x. |\beta|)$$

La traduction doit :

- ▶ conserver le fait d'être bien typé
- ▶ conserver les étapes de réduction

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Confluence de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Preuve standard par établissement

- ▶ de la confluence de \longrightarrow_{β}
- ▶ de la confluence de \longrightarrow_{γ}
- ▶ de la commutativité entre \longrightarrow_{β} et \longrightarrow_{γ}

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Confluence de $\longrightarrow_{\beta\gamma}$

Preuve standard par établissement

- ▶ de la confluence de \longrightarrow_{β}
- ▶ de la confluence de \longrightarrow_{γ}
- ▶ de la commutativité entre \longrightarrow_{β} et \longrightarrow_{γ}

Corollaire

Tout terme typable a une unique forme normale pour $\longrightarrow_{\beta\gamma}$
 L'équivalence de 2 termes typables est donc décidable

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

η -conversion

$$f =_{\eta} \lambda x. f x \quad \text{car} \quad (\lambda x. f x) u \longrightarrow_{\beta} f u$$

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

η -conversion

$f =_{\eta} \lambda x.f x$ car $(\lambda x.f x) u \longrightarrow_{\beta} f u$
(égalité extensionnelle)

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma\eta}$

η -conversion

$f =_{\eta} \lambda x.f x$ car $(\lambda x.f x) u \rightarrow_{\beta} f u$
(égalité extensionnelle)

Ambiguïtés dans les ACG :

$$f : \alpha \multimap \beta \text{ et } \mathcal{L}(f) = \lambda^0 y.t \quad \Rightarrow \quad \mathcal{L}(\lambda^0 x.f x) =_{\beta} \mathcal{L}(f)$$

- └ Propriétés du calcul

- └ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

η -conversion

$f =_{\eta} \lambda x. f x$ car $(\lambda x. f x) u \longrightarrow_{\beta} f u$
(égalité extensionnelle)

Ambiguïtés dans les ACG :

$f : \alpha \multimap \beta$ et $\mathcal{L}(f) = \lambda^0 y. t \quad \Rightarrow \quad \mathcal{L}(\lambda^0 x. f x) =_{\beta} \mathcal{L}(f)$

$t =_{\eta} \lambda x. t x$

$t =_{\eta} [l_i = t.l_i]_{i=1}^n$

$t =_{\eta} \{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow (c_i x_i)\}_{i=1}^n$

- └ Propriétés du calcul

- └ Propriétés de $\rightarrow_{\beta\gamma\eta}$

η -conversion

$f =_{\eta} \lambda x. f x$ car $(\lambda x. f x) u \rightarrow_{\beta} f u$
(égalité extensionnelle)

Ambiguïtés dans les ACG :

$f : \alpha \multimap \beta$ et $\mathcal{L}(f) = \lambda^0 y. t \Rightarrow \mathcal{L}(\lambda^0 x. f x) =_{\beta} \mathcal{L}(f)$

$t =_{\eta} \lambda x. t x$

$t =_{\eta} [l_i = t.l_i]_{i=1}^n$

$t =_{\eta} \{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow (c_i x_i)\}_{i=1}^n$

Orientation possible en réduction ou en expansion

Contraintes sur l'orientation

- ▶ Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n$$

Contraintes sur l'orientation

- Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\lambda x.t$$

Contraintes sur l'orientation

- Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\begin{array}{ccc}
 \lambda x.\{\mathit{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n & & \\
 \swarrow \eta & & \searrow \gamma \\
 \lambda x.t & & \{\mathit{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i\}_{i=1}^n
 \end{array}$$

Contraintes sur l'orientation

- Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x. \{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i \}_{i=1}^n$$

$$\begin{array}{ccc} \swarrow \eta & & \searrow \gamma \\ \lambda x.t & & \{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i \}_{i=1}^n \end{array}$$

$$\lambda x. (\{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i \}_{i=1}^n x)$$

Contraintes sur l'orientation

- Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x. \{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i \}_{i=1}^n$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\lambda x.t$$

$$\searrow_{\gamma}$$

$$\{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i \}_{i=1}^n$$

$$\lambda x. (\{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i \}_{i=1}^n x)$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\{ \text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i \}_{i=1}^n$$

Contraintes sur l'orientation

- Réduction $\lambda x.f x \rightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\begin{array}{ccc} \swarrow_{\eta} & & \searrow_{\gamma} \\ \lambda x.t & & \{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i\}_{i=1}^n \end{array}$$

$$\lambda x.(\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n x)$$

$$\begin{array}{ccc} \swarrow_{\eta} & & \searrow_{\gamma} \\ \{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n & & \lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i x\}_{i=1}^n \end{array}$$

Contraintes sur l'orientation

- ▶ Réduction $\lambda x.f x \longrightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\lambda x.t$$

$$\searrow_{\gamma}$$

$$\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\lambda x.(\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n x)$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n$$

$$\searrow_{\gamma}$$

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i x\}_{i=1}^n$$

- ▶ Expansion $f \longrightarrow_{\eta} \lambda x : \alpha.f x$:

Contraintes sur l'orientation

- ▶ Réduction $\lambda x.f x \longrightarrow_{\eta} f$:

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\lambda x.t$$

$$\searrow_{\gamma}$$

$$\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow \lambda x.c_i x_i\}_{i=1}^n$$

$$\lambda x.(\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n x)$$

$$\swarrow_{\eta}$$

$$\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i\}_{i=1}^n$$

$$\searrow_{\gamma}$$

$$\lambda x.\{\text{case } t \text{ of } (c_i x_i) \rightarrow t_i x\}_{i=1}^n$$

- ▶ Expansion $f \longrightarrow_{\eta} \lambda x : \alpha.f x$:

- ▶ les étiquettes doivent apparaître
- ▶ créées en forme normale pour un critère syntaxique

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
sous 2 hypothèses :

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels
- ▶ de la réduction du sujet

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
 sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels
- ▶ de la réduction du sujet
- ▶ de la commutativité entre $\longrightarrow_{\beta\gamma}$ et \longrightarrow_{η}

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels
- ▶ de la réduction du sujet
- ▶ de la commutativité entre $\longrightarrow_{\beta\gamma}$ et \longrightarrow_{η}
- ▶ de l'unicité des formes normales

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
 sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels
- ▶ de la réduction du sujet
- ▶ de la commutativité entre $\longrightarrow_{\beta\gamma}$ et \longrightarrow_{η}
- ▶ de l'unicité des formes normales
- ▶ de la normalisation faible de \longrightarrow_{η}

└ Propriétés du calcul

└ Propriétés de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Normalisation et confluence pour $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Principe de la preuve : établissement

- ▶ d'un lemme de substitution : propriétés de $u[x := t]$ selon u et t .
 sous 2 hypothèses :
 - ▶ l'existence d'une forme normale syntaxique
 - ▶ la décomposition des types fonctionnels
- ▶ de la réduction du sujet
- ▶ de la commutativité entre $\longrightarrow_{\beta\gamma}$ et \longrightarrow_{η}
- ▶ de l'unicité des formes normales
- ▶ de la normalisation faible de \longrightarrow_{η}
- ▶ de la normalisation faible et la confluence de $\longrightarrow_{\beta\gamma\eta}$

Contributions

- ▶ Application d'une extension des ACG au contrôle des mouvements grammaticaux

Contributions

- ▶ Application d'une extension des ACG au contrôle des mouvements grammaticaux
- ▶ Preuve formelle de la confluence et de la normalisation de la relation de réduction de ce calcul

Contributions

- ▶ Application d'une extension des ACG au contrôle des mouvements grammaticaux
- ▶ Preuve formelle de la confluence et de la normalisation de la relation de réduction de ce calcul
- ▶ La preuve lorsque la relation est étendue avec l' η -conversion est ramenée à l'établissement de 2 hypothèses

Perspectives

- ▶ Prouver les hypothèses subsistantes

Perspectives

- ▶ Prouver les hypothèses subsistantes
- ▶ Identifier les fragments décidables de ces extensions

Perspectives

- ▶ Prouver les hypothèses subsistantes
- ▶ Identifier les fragments décidables de ces extensions
- ▶ Donner un algorithme pour la vérification de type

Perspectives

- ▶ Prouver les hypothèses subsistantes
- ▶ Identifier les fragments décidables de ces extensions
- ▶ Donner un algorithme pour la vérification de type
- ▶ Étendre la couverture des phénomènes modélisés

Références

- Iliano Cervesato et Frank Pfenning. A linear logical framework. In *LICS*, pages 264–275, 1996.
- Sam Lindley. Extensional rewriting with sums. In *Proceeding TLCA'07 Proceedings of the 8th international conference on Typed lambda calculi and applications*, pages 255–271. Springer-Verlag Berlin, 2007.
- V. Mihalicek. *Serbo-croatian Word Order: A Logical Approach*. PhD thesis, 2012.