# Implémentation d'un système préattentionnel avec des neurones impulsionnels

#### Sylvain Chevallier

LIMSI - CNRS Université Paris-Sud 11 Orsay, France

Sous la direction de : Philippe Tarroux (LIMSI) et Hélène Paugam-Moisy (Université de Lyon)

25 juin 2009



### Sommaire

#### 1. Contexte des recherches

Attention visuelle Approche bio-inspirée Problématique

### 2. Filtrage neuronal

Principes Résultats expérimentaux

#### 3. Architecture préattentionnelle

Description de l'architecture Résultats sur les saillances Focus d'attention



# Change blindness



CB during Blinks (O'Regan, Deubel & Clark & Rensink, 2000)

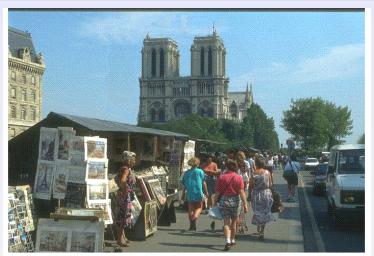
# Change blindness

CB during Blinks (O'Regan, Deubel & Clark & Rensink, 2000)



#### Contexte des recherches Filtrage neuronal Architecture préattentionnelle

# Change blindness



CB during Blinks (O'Regan, Deubel & Clark & Rensink, 2000)



### Attention visuelle

- Métaphore du faisceau attentionnel
- Représentation interne clairsemée [Ballard, 95]
- Le monde comme une mémoire externe [O'Regan, 92]

#### Intérêts pour la vision artificielle

- Complexité algorithmique [Tsotsos, 90]
- Sélection attentionnelle pour réduire l'espace de recherche
- Exploration séquentielle : mécanisme inférentiel [Helmholtz, 1886]

#### Définitions

- Préattention et attention
- Covert attention et overt attention





### Attention visuelle

- Métaphore du faisceau attentionnel
- Représentation interne clairsemée [Ballard, 95]
- Le monde comme une mémoire externe [O'Regan, 92]

#### Intérêts pour la vision artificielle

- Complexité algorithmique [Tsotsos, 90]
- Sélection attentionnelle pour réduire l'espace de recherche
- Exploration séquentielle : mécanisme inférentiel [Helmholtz, 1886]

#### Définitions:

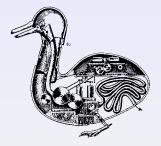
- Préattention et attention
- Covert attention et overt attention





### **Bio-inspiration**

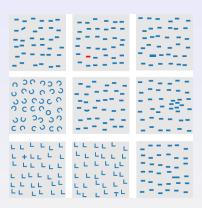
- Proposer des solutions efficaces inspirées par la biologie
- Abstraction de la réalité biologique
- Compromis entre les modèles réalistes et les systèmes artificiels





### Préattention

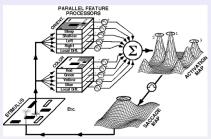
#### Traits caractéristiques [Treisman, 80]:



- interviennent dans les traitements préattentifs
- extraits de façon parallèle
- ne sont pas tous équivalents



### Modèle de l'attention visuelle

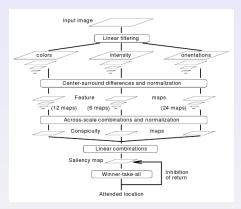


Guided search theory [Wolfe, 94]

#### Carte de saillance :

- Postulée par la plupart des théories attentionnelles
- Pas de corrélats neuronaux clairement identifiés
- Carte distribuée sur plusieurs régions ?

### Implémentations existantes



[Itti & Koch, 98]

### Principales caractéristiques

- Décomposition en traits caractéristiques
- Combinaison sur une carte de saillances
- Sélection par WTA du focus d'attention

Modèles neuronaux existant interviennent dans (2) ou (3)



# Problématique

### Proposition d'une architecture préattentionnelle

- Purement ascendante (bottom-up)
- Modèle de covert attention
- Carte de saillance

#### Définition des saillances

Les saillances sont des contrastes locaux, globalement rares, qui portent des informations dans plusieurs modalités visuelles et sur différentes échelles spatiales.



# Problématique

#### Inspiration des voies parvo et magnocellulaire :

Parvo basses fréquences

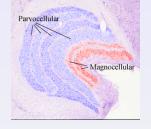
spatiales, pas de couleurs,

plus rapide

Magno hautes fréquences

spatiales, couleurs, plus

lente

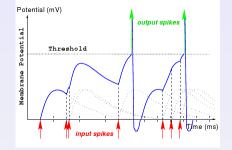


⇒ Saillances : informations des hautes fréquences dans les régions préactivées par les basses fréquences

# Neurones impulsionnels

#### Intérêts:

- Représentation unifiée de l'information
- Fusion d'informations de nature différentes
- Architecture modulaire



#### Particularités:

- Traitement sélectif de l'information
  - Seuillage implicite
- Différents comportements :
  - Intégrateur temporel
  - Détecteur de coïncidences





# Neurones impulsionnels

### Originalités :

- Pas de reset après chaque image
- Filtrage neuronal

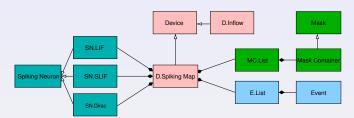
### Traitement temporel des informations visuelles

- Filtrage par approximations successives
- Processus anytime [Dean & Boddy, 88]
- Permet d'échanger de la qualité du résultat contre du temps de calcul



# Implémentation du système

- Système synchrone hybride [Morrison, 05]
- Plusieurs modèles de neurones impulsionnels





### Sommaire

- 1. Contexte des recherches
  Attention visuelle
  Approche bio-inspirée
  Problématique
- 2. Filtrage neuronal
  Principes
  Résultats expérimentaux
- 3. Architecture préattentionnelle
  Description de l'architecture
  Résultats sur les saillances
  Focus d'attention





### Modèle de neurone

Intégrateur à fuite ou Leaky Integrate-and-Fire (LIF) :

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dV_i}{dt} = -\lambda_i V_i(t) + u_i(t), \text{ si } V_i < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_i \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array} \right.$$

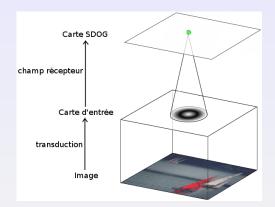
- $ightharpoonup V_i(t)$ : potentiel membranaire
- $\triangleright \lambda_i$ : constante de relaxation membranaire
- $ightharpoonup u_i(t)$  : commande
- Pas de période réfractaire



# Cartes de filtrage

#### Carte neuronales

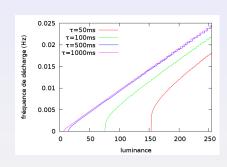
- Transduction : conversion pixels en PA
- Intégration : résultats du filtrage





### **Transduction**

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dV_i}{dt} = -\lambda_i V_i(t) + KL_i, \text{ si } V_i < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_i \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array} \right.$$





avec  $\tau = 1/\lambda$ 







### Intégration

$$\left\{\begin{array}{l} \frac{dV_j}{dt} = -\lambda_j V_j(t) + \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} S_i(t), \text{ si } V_j < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_j \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array}\right.$$







Codage impulsionnel

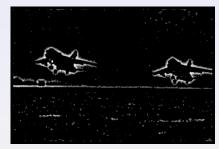




### Intégration

$$\left\{\begin{array}{l} \frac{dV_j}{dt} = -\lambda_j V_j(t) + \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} S_i(t), \text{ si } V_j < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_j \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array}\right.$$







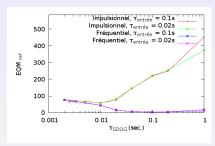
Codage fréquentiel



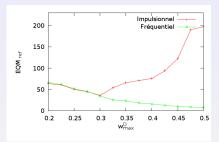
- Validation sur des images de test artificielles
- Comparaison filtrage neuronal et filtrage par convolution
- Erreur quadratique moyenne
- Étude de paramètres



- Validation sur des images de test artificielles
- Comparaison filtrage neuronal et filtrage par convolution
- Erreur quadratique moyenne
- Étude de paramètres



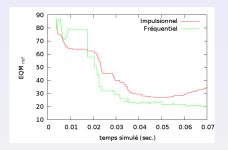
Influence de  $\tau_{SDOG}$ 



Influence de  $w_{max}$ 



- Validation sur des images de test artificielles
- Comparaison filtrage neuronal et filtrage par convolution
- Erreur quadratique moyenne
- Étude de paramètres



Résultat du filtrage obtenu par approximations successives





- Validation sur des images de test artificielles
- Comparaison filtrage neuronal et filtrage par convolution
- Erreur quadratique moyenne
- Étude de paramètres

#### Conclusion

- Les résultats sont obtenus de façon graduelle
- Les premiers PA codent pour les coefficients les plus importants
  - Impulsionnel obtention rapide d'un résultat partiel Fréquentiel résultat proche du filtrage par convolution
- ▶ Biais pour les valeurs de luminance importantes



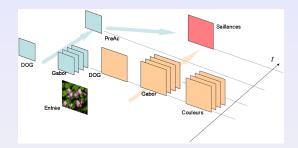
### Sommaire

- Contexte des recherches
   Attention visuelle
   Approche bio-inspirée
   Problématique
- Filtrage neuronal
   Principes
   Résultats expérimentaux
- 3. Architecture préattentionnelle
  Description de l'architecture
  Résultats sur les saillances
  Focus d'attention





# Architecture de la préattention



- Entrées
  - Luminance et couleurs
- Traits caractéristiques
  - Contrastes
  - Orientations
  - Oppositions de couleurs

- Parvo et magnocellulaire
  - Basses fréquences guident l'attention
- Intégrateurs/détecteurs de coïncidences
- ► Focalisation attentionnelle

# Extraction de saillances

### Comparaison avec l'algorithme d'Itti

- Approche coarse-to-fine
- Moins sensible aux valeurs absolues des luminances
- Apparition graduelle des résultats



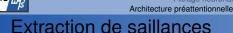




Itti

Original

Neuronal

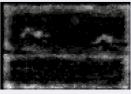


## Comparaison avec l'algorithme d'Itti

- Approche coarse-to-fine
- Moins sensible aux valeurs absolues des luminances







Itti

Original

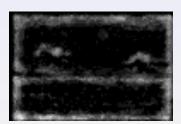
Neuronal



# Extraction de saillances

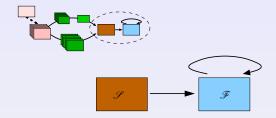
### Comparaison avec l'algorithme d'Itti

- Approche coarse-to-fine
- Moins sensible aux valeurs absolues des luminances
- Apparition graduelle des résultats





# Focalisation attentionnelle

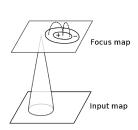


- Réseau récurrent
- Connexion DOG
- Implémente un WTA
- Dynamique des champs neuronaux





### Évaluation



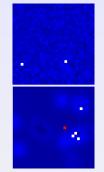
- Méthodologie de [Rougier & Vittay, 06]
- Deux cartes
- Cible en mouvement
  - bruit gaussien
  - distracteurs

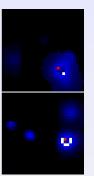


# Évaluation







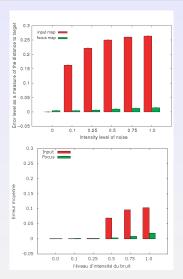


Baricentre de l'activité : 
$$\bar{\mathbf{F}}_i = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^{K} \mathbf{f}_{i,j}$$

Mesure d'erreur : 
$$E_{\mathrm{focus}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathrm{d}(\mathbf{S}_i, \bar{\mathbf{F}}_i)$$



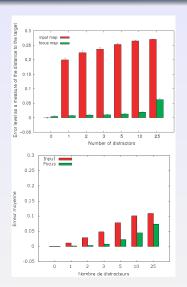
# Résultats de l'évaluation



#### Plus robuste aux bruits

 Moins sensible aux distracteurs (jusqu'à 3

### Résultats de l'évaluation



- Plus robuste aux bruits
- Moins sensible aux distracteurs (jusqu'à 3)



# Focalisation sur une séquence d'images naturelles



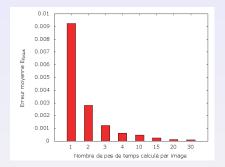
- ▶ 30 images
- ► 76x56 pixels

- Architecture complète
- Robot est saillant





# Focalisation sur une séquence d'images naturelles



$$E_{\text{focus}} = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^{K} d(\mathbf{S}_i, \bar{\mathbf{F}}_i)$$

 Précision améliorée lorsque l'algorithme dispose de plus de temps



### **Conclusions**

- Architecture préattentionnelle
- Bio-inspirée
- Neurones impulsionnels
  - Codage temporel
  - Résultats obtenus graduellement
- Extraction des saillances
  - Contrastes, orientations, couleurs
  - Préactivation par les basses fréquences
- Focus d'attention
  - Robuste aux bruits et aux distracteurs
  - Application sur une séquence d'images naturelles





### Perspectives

- Apports qualitatifs du filtrage neuronal
- Caractérisation mathématique du filtrage neuronal
- Lien entre les approches impulsionnelles et fréquentielles
- Apport du codage temporel précis pour le WTA
- Integration sur une plateforme robotique
- Boucles sensori-motrices
- Influences descendantes (top-down)

Merci





### **Annexe**



### Neurones des cartes d'entrée

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dV_i}{dt} = -\lambda_i V_i(t) + \mathit{KL}_i, \text{ si } V_i < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_i \text{ revient \`a } V_{\mathrm{reset}} \end{array} \right.$$

avec Li la valeur du pixel considéré

$$\hat{t}_i = -\frac{1}{\lambda_i} \ln \left( 1 - \frac{\lambda_i \vartheta}{KL_i} \right)$$

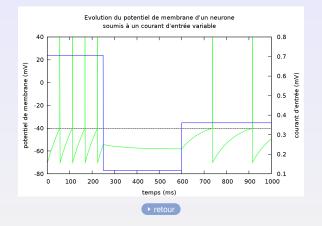
$$\Phi_{i} = \frac{1}{\hat{t}_{i}}$$

$$= -\frac{\lambda_{i}}{\ln\left(1 - \frac{\lambda_{i}\vartheta}{KL_{i}}\right)}$$

$$\approx \frac{K}{\vartheta}L_{i}$$



### Neurones des cartes d'entrée





# Neurones des cartes d'intégration

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dV_j}{dt} = -\lambda_j V_j(t) + \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} S_i(t), \text{ si } V_j < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_j \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array} \right.$$

$$S_i(t) = \sum_{f=1}^{N_i} \delta(t - t_i^f)$$







# Neurones des cartes d'intégration

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dV_j}{dt} = -\lambda_j V_j(t) + \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} S_i(t), \text{ si } V_j < \vartheta \\ \text{ sinon \'emission d'un potentiel d'action et } V_j \text{ revient \`a } V_{\text{reset}} \end{array} \right.$$

$$egin{align} V_j(t) &= \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} \sum_{f=1}^{N_i} e^{-\lambda_j (t-f\hat{t}_i)} H(t,f\hat{t}_i) \ V_j(T_j) &pprox \sum_{i=1}^{P_j} w_{ij} rac{1-e^{-QN_i/L_i}}{1-e^{-Q/L_i}} \ & ext{avec} \ Q &= rac{\lambda_j artheta}{K} \ \end{cases}$$







# Codage fréquentiel

