

SIMULATIONS MULTIDOMAINES DES ÉCOULEMENTS EN MILIEU POREUX

Vincent MARTIN (INRIA et ANDRA)

Thèse réalisée sous la direction de Jean ROBERTS (INRIA)

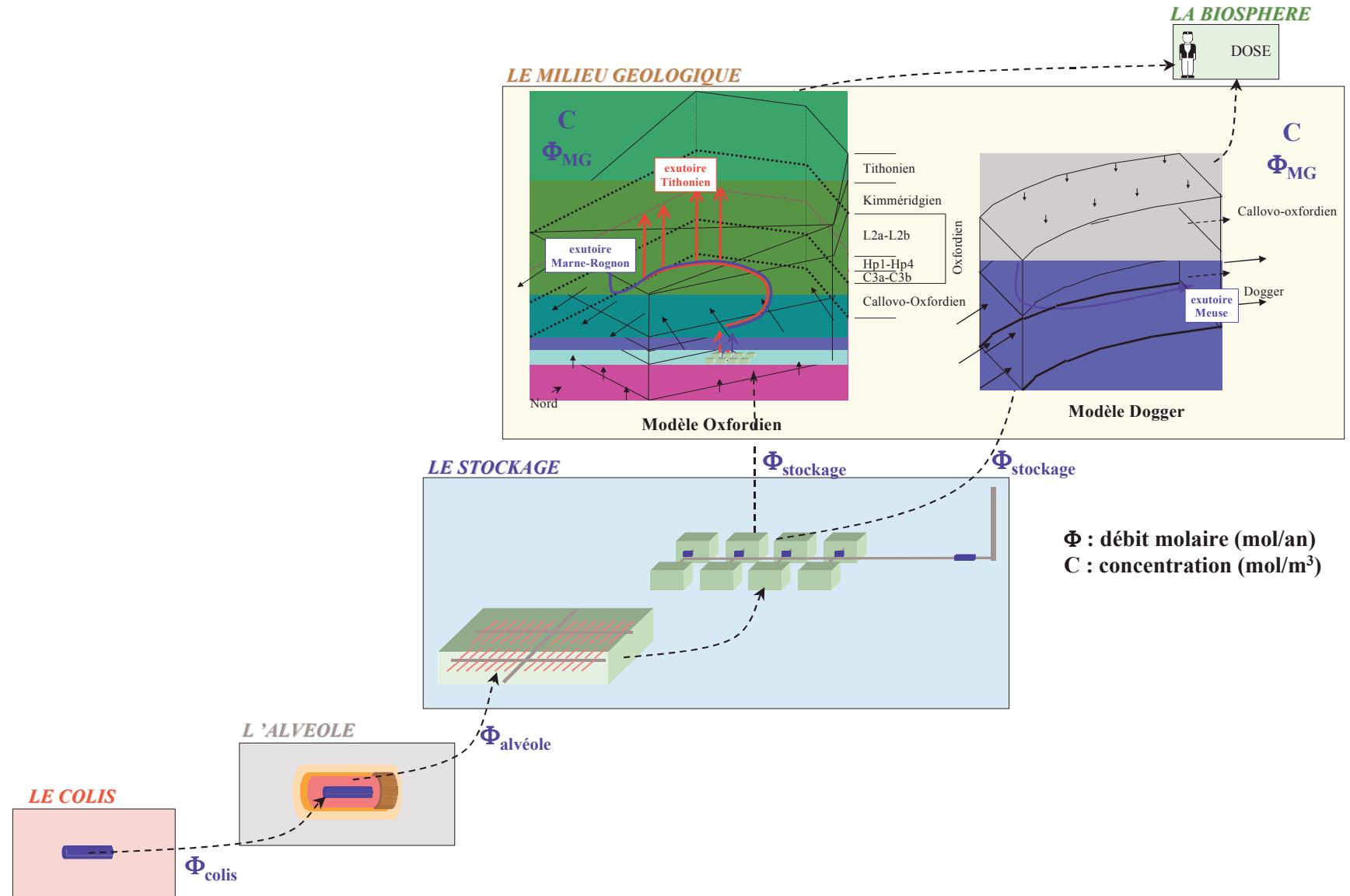
Motivations : stockage profond de déchets radioactifs

L'une des hypothèses étudiée pour traiter le problème des déchets radioactifs en France.

Laboratoire souterrain de Bure (Meuse).

- Endommagement des conteneurs.
- Dissolution des radionucléides dans l'eau.
- Transport et décroissance des radionucléides.
- Sortie dans la biosphère ? Quand ? A quel degré de nocivité ?

⇒ Nécessité de déterminer précisément l'écoulement souterrain.

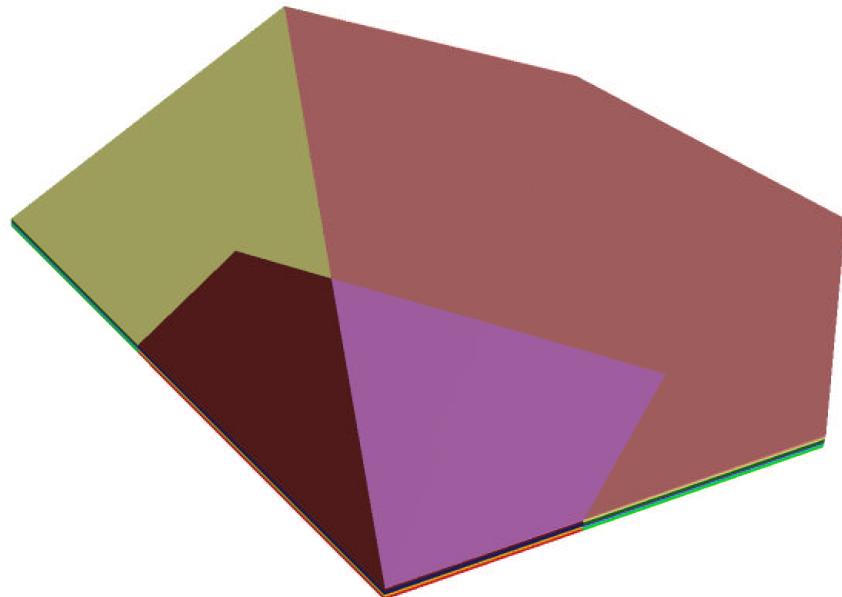


Problèmes numériques liés aux calculs de stockage

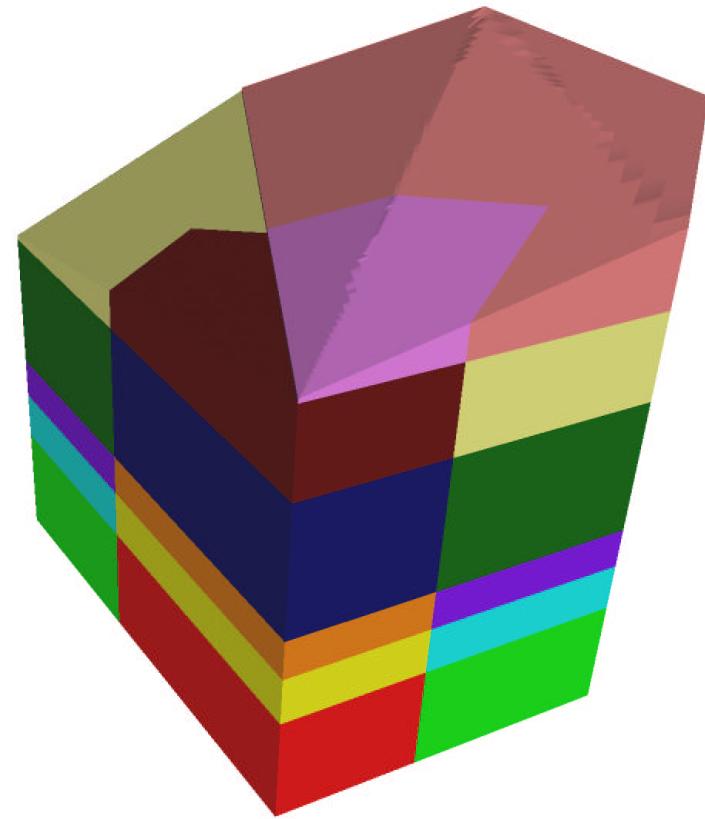
Problèmes difficiles à résoudre :

- multi-échelles
 - ★ du mètre à la dizaine de kilomètres.
 - ★ de la dizaine d'années au million d'années.
- multi-physiques
 - ★ couplage Thermo–Hydro–Mécanique.
 - ★ couplage Chimie–Transport.
- très hétérogènes
 - ★ couches géologiques très perméables ou très peu perméables.
 - ★ fractures et failles.
- ...

Domaine de calcul d'une simulation de stockage

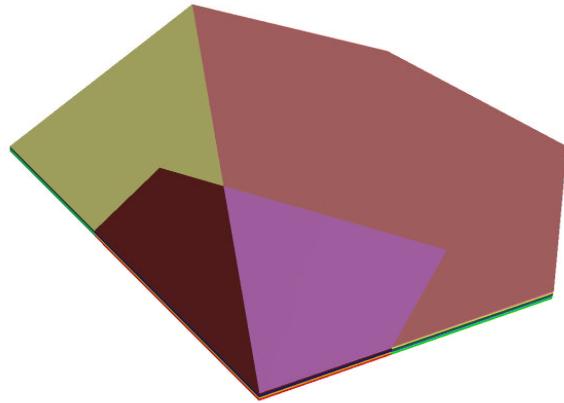


Echelle réelle

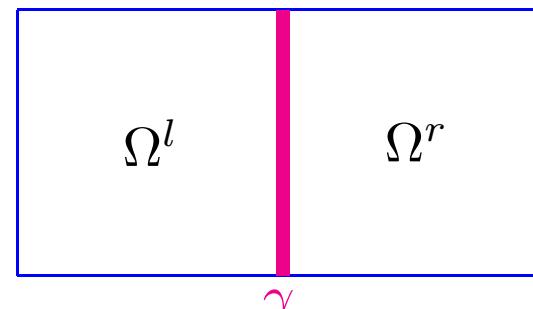


Echelle : $z' = 100z$.

Modèle d'écoulement



Modèle géologique



Modèle de fractures

Ecoulement monophasique, incompressible, négligeant la gravité.

Équations de l'écoulement

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \vec{u} &= q, \\ \vec{u} &= -K \vec{\nabla} p. \end{aligned} \quad \text{dans } \Omega$$

Plan de l'exposé

Objectif des simulations multidomaines :
couplages multiphysiques et multiéchelles.

- **Décomposition de domaines non-conforme avec raccord par des conditions d'interface de type Robin.**
- **Résolution numérique parallèle grâce à l'environnement OcamlP3l.**
- **Modélisation des grandes fractures et barrières en milieu poreux.**

Décomposition de domaines de Robin non-conforme

Méthodes de Décomposition de Domaine (MDD)

Principe : découper un problème en sous-problèmes plus petits et plus faciles à résoudre.

Toute la difficulté : recoller correctement les sous-problèmes.

MDD permettent de

- coupler des physiques différentes vivant dans des régions différentes.
- résoudre les problèmes de grandes tailles (préconditionneur).
- paralléliser les calculs.

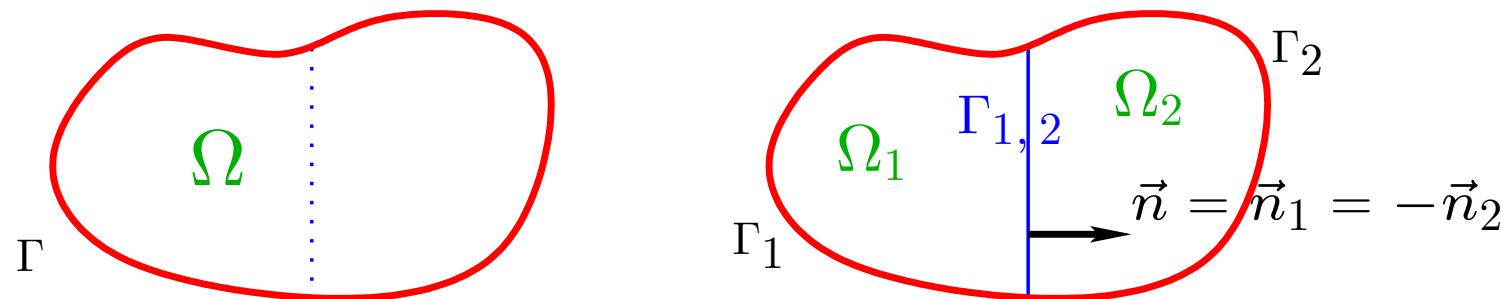
Décomposition de domaines : principe.

Résoudre sur Ω \sim Résoudre sur Ω_i , $i = 1, 2$ + conditions de raccord sur Γ_1, Γ_2

$$\operatorname{div} \mathbf{u} = q \quad \operatorname{div} \mathbf{u}_i = q_i \quad \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{n}_1 = -\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{n}_2$$

$$\mathbf{u} = -\mathbf{K} \nabla p \quad \mathbf{u}_i = -\mathbf{K}_i \nabla p_i \quad p_1 = p_2$$

(+C.L.) sur Γ (+C.L.) sur Γ_i



Problème de transmission.

Méthodes de Décomposition de Domaine

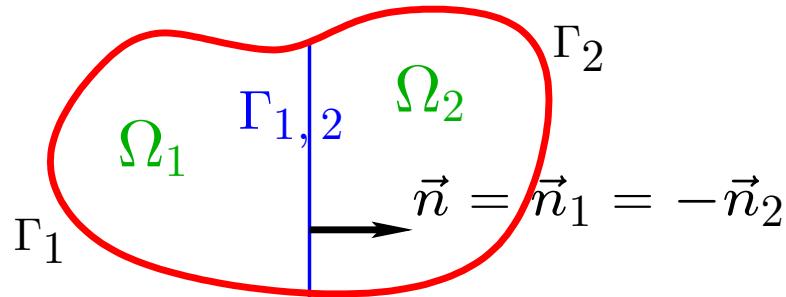
Utilisation pour notre problème (MDD sans recouvrement et non-conforme) :

- sépare les différentes couches géologiques afin de suivre la physique.
- découpe chaque couche en sous-problèmes plus petits.
- améliore le conditionnement.
- naturellement parallèle.
- maillages non-conformes :
 - ★ “zoomer” autour du site de stockage.
 - ★ construire les maillages séparément.

MDD Non-Conforme : bibliographie

- **Méthode des joints (*Mortar*)** : Bernardi, Maday et Patera, (93, 94, ...)
- **Méthode de Robin** (raccord par conditions d'interface de type Robin) :
 - ★ Lions, DDM3 (89) : $\mathcal{H}^1(\cdot)$.
 - ★ Després, Waves 1 (91), et Waves 2 (93) : Helmholtz, Eléments Finis Mixtes (EFM).
 - ★ Douglas, Paes-Leme, Roberts et Wang (93) : écoulement, EFM.
- **Méthode de Robin non-conforme** (maillages non-raccordés) :
 - ★ Arbogast et Yotov (97), EFM.
 - ★ Achdou, Japhet, Maday et Nataf (99), Volumes Finis (VF).

Méthode de Robin non-conforme



Soient α_{12} et α_{21} deux coefficients de Robin > 0 .
Etant donné (x_1^0, x_2^0) , résoudre itérativement pour $k = 1, 2, \dots$:

Résoudre (en parallèle) les problèmes de Robin vers Robin :

$$\operatorname{div} \mathbf{u}_i^k + cp_i^k = q_i \quad \text{dans } \Omega_i, \quad i = 1, 2$$

$$\mathbf{u}_i^k = -\mathbf{K}_i \nabla p_i^k$$

$$-\mathbf{u}_i^k \cdot \mathbf{n}_i + \alpha_{ij} p_j^k = x_i^{k-1} \quad \text{sur } \Gamma_{1,2}, \quad j \neq i$$

Calculer : $y_i^k = \mathbf{u}_i^k \cdot \mathbf{n}_i + \alpha_{ji} p_j^k, \quad i = 1, 2$.

Projeter y_i^k sur le maillage d'interface du sous-domaine voisin (projection L^2) :

$$x_j^k = P_{i \mapsto j} y_i^k, \quad j \neq i$$

Estimations d'énergie et d'erreur : idée de la démonstration

Schéma de démonstration similaire à celle d'Arbogast et Yotov.

Formulation mixte : chercher $(\mathbf{u}_h, p_h, \lambda_h) \in \mathbf{Z}_h \times N_h \times \Lambda_h$ tels que

$$\begin{aligned} (\mathbf{K}^{-1}\mathbf{u}_h, \mathbf{v})_i - (\operatorname{div} \mathbf{v}, p_h)_i &= -\langle \mathbf{v} \cdot \mathbf{n}_i, \lambda_{h,i} \rangle_i, & \mathbf{v} \in \mathbf{Z}_{h,i}, \\ (\operatorname{div} \mathbf{u}_h, r)_i + (cp_h, r)_i &= (q_i, r)_i, & r \in N_{h,i}, \\ \sum_{j \in \mathcal{N}_i} \langle -\mathbf{u}_{h,i} \cdot \mathbf{n}_i + \alpha_{ij} \lambda_{h,i}, \mu_i \rangle_{ij} &= \sum_{j \in \mathcal{N}_i} \langle \mathbf{u}_{h,j} \cdot \mathbf{n}_j + \alpha_{ij} \lambda_{h,j}, \mu_i \rangle_{ij}, & \mu_i \in \Lambda_{h,i}. \end{aligned}$$

Estimation d'énergie obtenue avec comme fonction-test :

$$\mu_i|_{\Sigma_{ij}} = \frac{1}{\alpha_{ij} + \alpha_{ji}} [\alpha_{ji} \lambda_{h,i} - \mathbf{u}_{h,i} \cdot \mathbf{n}_i] \quad \left(\text{A. Y. : } \mu_i|_{\Sigma_{ij}} = \frac{1}{2} [\lambda_{h,i} - \frac{\mathbf{u}_{h,i} \cdot \mathbf{n}_i}{\alpha}] \right)$$

≈ idem pour l'estimation d'erreur.

Estimations d'énergie et d'erreur

EFM de plus bas degré (RT0), $c > 0$, a priori $\alpha_{ij} \neq \alpha_{kl}$, $(i, j) \neq (k, l)$.

$$\begin{aligned}
\text{Energie :} & \|p_h\|_0 + \|\mathbf{u}_h\|_0 + \left[\sum_{(i,j) \in \mathcal{N}} \frac{\alpha_{ij}\alpha_{ji}}{\alpha_{ij} + \alpha_{ji}} \|\lambda_{h,i} - \lambda_{h,j}\|_{0,ij}^2 \right]^{1/2} \\
& + \left[\sum_{(i,j) \in \mathcal{N}} \frac{1}{\alpha_{ij} + \alpha_{ji}} \|\mathbf{u}_{h,i} \cdot \mathbf{n}_i + \mathbf{u}_{h,j} \cdot \mathbf{n}_j\|_{0,ij}^2 \right]^{1/2} \leq C \|q\|_0. \\
\text{Erreur :} & \|p - p_h\|_0 + \|\mathbf{u} - \mathbf{u}_h\|_0 + \left[\sum_{(i,j) \in \mathcal{N}} \frac{\alpha_{ij}\alpha_{ji}}{\alpha_{ij} + \alpha_{ji}} \|\lambda_{h,i} - \lambda_{h,j}\|_{0,ij}^2 \right]^{1/2} \\
& + \left[\sum_{(i,j) \in \mathcal{N}} \frac{\|\mathbf{u}_{h,i} \cdot \mathbf{n}_i + \mathbf{u}_{h,j} \cdot \mathbf{n}_j\|_{0,ij}^2}{\alpha_{ij} + \alpha_{ji}} \right]^{1/2} \leq Ch, \\
& \left[\sum_{i \in I_n} \|\operatorname{div} (\mathbf{u} - \mathbf{u}_{h,i})\|_{0,i}^2 \right]^{1/2} \leq Ch.
\end{aligned}$$

Code éléments finis : LifeV

LifeV, <http://www.lifev.org> :

- code d'éléments finis écrit en C++,
- maillages tetraédriques ou hexaédriques généraux,
- applications biomédicales : Navier–Stokes, Interaction Fluide–Structure...
- collaboration entre l'INRIA, le Politecnico (Milan), l'EPFL (Lausanne).

Solveur de sous-domaines : LifeV

Ajout d'un solveur de sous-domaine implémenté en C++ dans [LifeV](#).

Partenariat avec J.-F. Gerbeau, et M. Belhadj (INRIA, projet Bang) :

- Eléments Finis Mixtes Hybrides ($RT0$). Application : milieux poreux.
- maillages généraux hexaédriques.
- utilisation de librairies pour l'algèbre linéaire (UMFPack pour le solveur LU, Lapack).
- algorithme de Robin non-conforme.
- code de projection L^2 réalisé par M. Mancip.

Couplage de codes et parallélisme avec OcamlP3I

François CLEMENT, Arnaud VODICKA, (INRIA, Estime)
Roberto Di COSMO (Paris VII)
Pierre WEIS (INRIA, Cristal)

Pourquoi coupler des codes?

- coupler différents codes existant déjà qui traitent différentes physiques.
 - ★ Ex.: Chimie–Transport
 - ★ Thermo–Hydro–Mécanique...
- coupler un code avec lui-même : décomposition de domaines...

Couplage de code : OcamlP3I

Ocaml : langage de programmation fonctionnel sûr, fortement typé, avec des types polymorphes, ayant des traits impératifs...

Voir <http://www.ocaml.org>

OcamlP3I : environnement de programmation **parallèle fonctionnelle**. Danelutto, Di Cosmo, Leroy et Pelagatti (98).

- modèles de **squelettes** : description très brève de la structure parallèle.
- codes courts et assez simples.
- compilation, débogage, et tests en séquentiel.
- recompilation et exécution parallèle!!
- voir <http://www.ocamlp3i.org>.

Code à coupler : structure

Code externe en C++ : *fonction* réalisant l'opérateur de Robin vers Robin

```
int main() {
    SubdomainPb.initialize();
    while (true) {
        cin >> SubdomainPb.InputInterfaceVector;
        SubdomainPb.computeRHS(); // using InputInterfaceVector
        SubdomainPb.solveLinearSystem(); // direct solver
        SubdomainPb.computeOutputInterfaceVector();
        cout << SubdomainPb.OutputInterfaceVector;
    }
}
```

Code Coupleur en OcamlP3I

```
let subdomain_solver = ... ;;

let compute_all_sbd =  parfun (
    mapvector (seq subdomain_solver, ns)) ;;

pardo (function () ->
  let aax = (function x ->
    x - projection (compute_all_sbd x)) in
  let x0,b = ... in
  let algorithm = bicgstab in
  let result = algorithm aax x0 b);;
```

Coupleur réalisé par A. Vodicka.

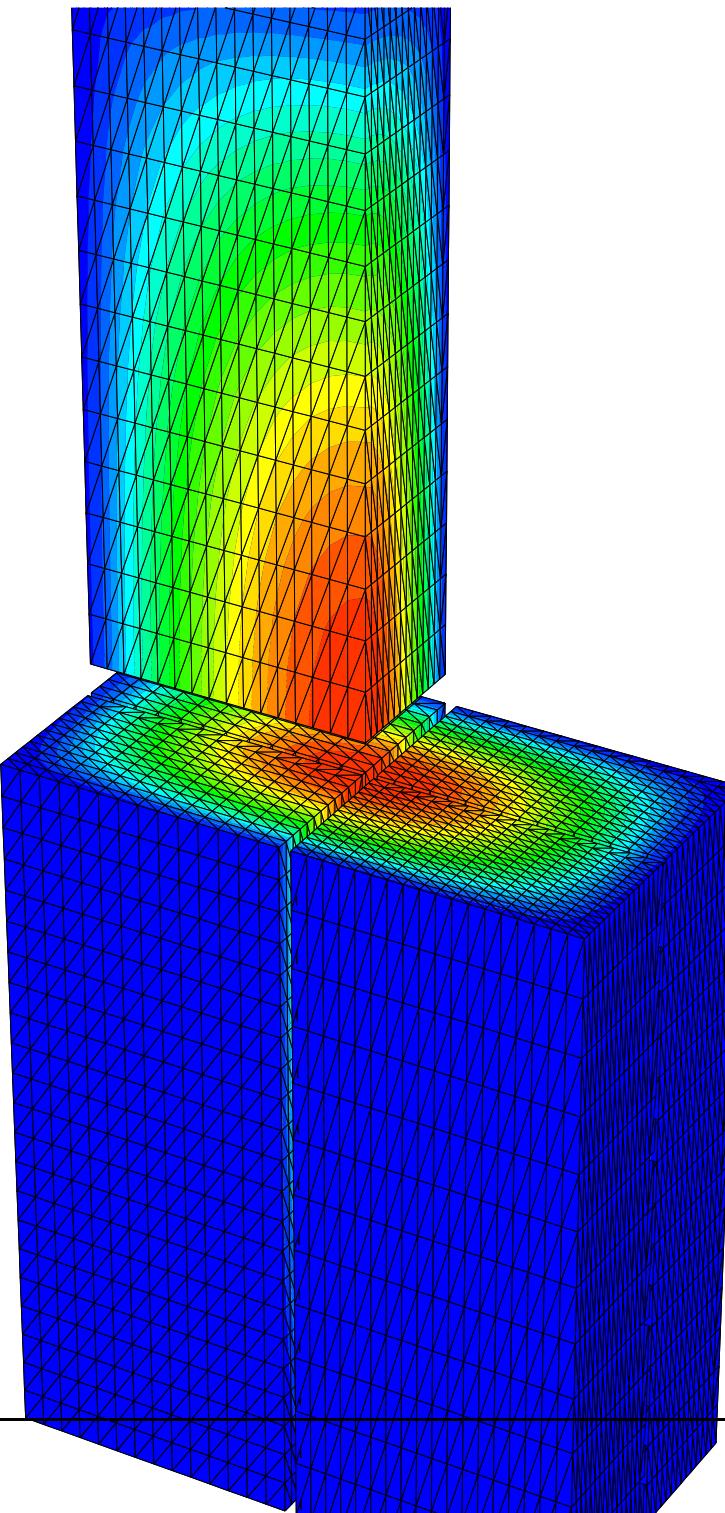
Résultats numériques 3D : performances

Des tests “académiques” ont été réalisés pour tester l’implémentation de la MDD de Robin non-conforme.

Tests d’extensibilité dans les cas conformes et non-conformes.

Résultats satisfaisants...

Grappe de PC’s de l’INRIA :
16 biprocesseurs Xeon (2.8 GHz, mémoire : 2 Go).

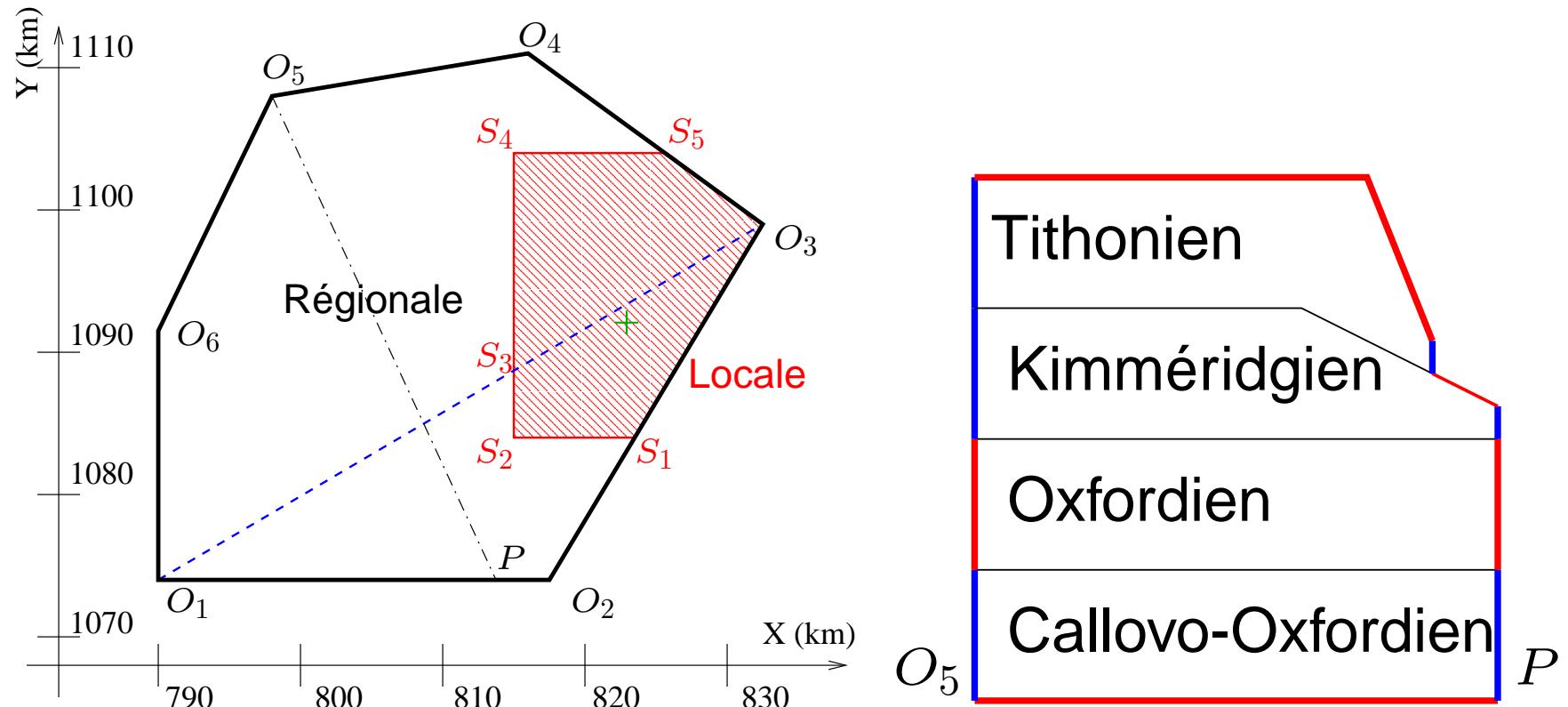


plan ddec algo ocaml cvgrob frac concl

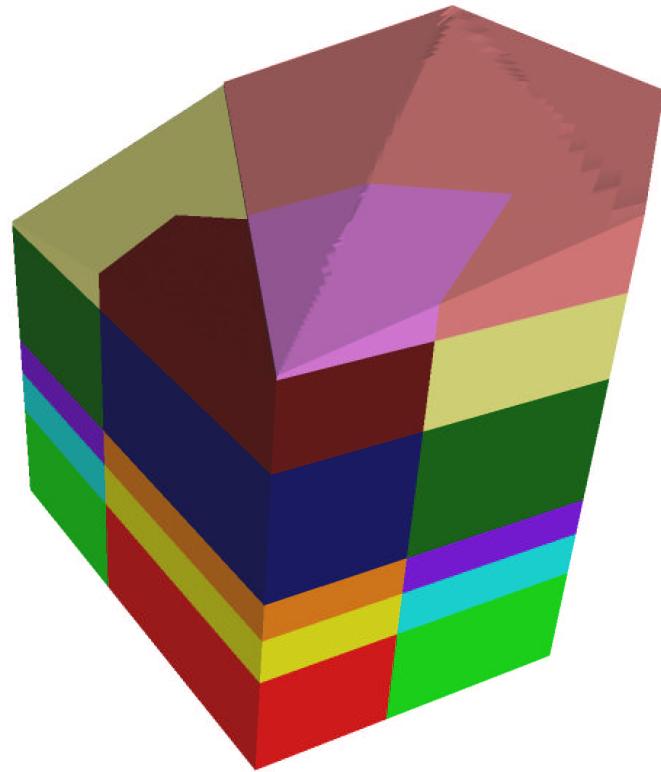
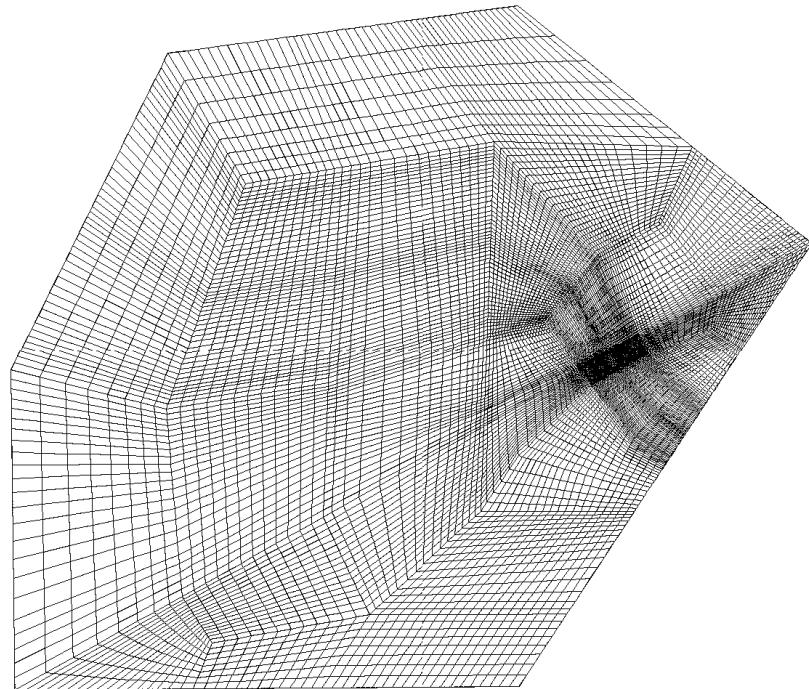
Résultats numériques 3D : calcul de stockage

Simulation de l'écoulement pour un modèle de stockage régional : $\approx (50\text{km} \times 50\text{km} \times 600\text{m})$.

Modèle issu de l'Andra légèrement simplifié (proche d'une simulation "réelle").



Calcul de stockage : maillage et décomposition en sous-domaines

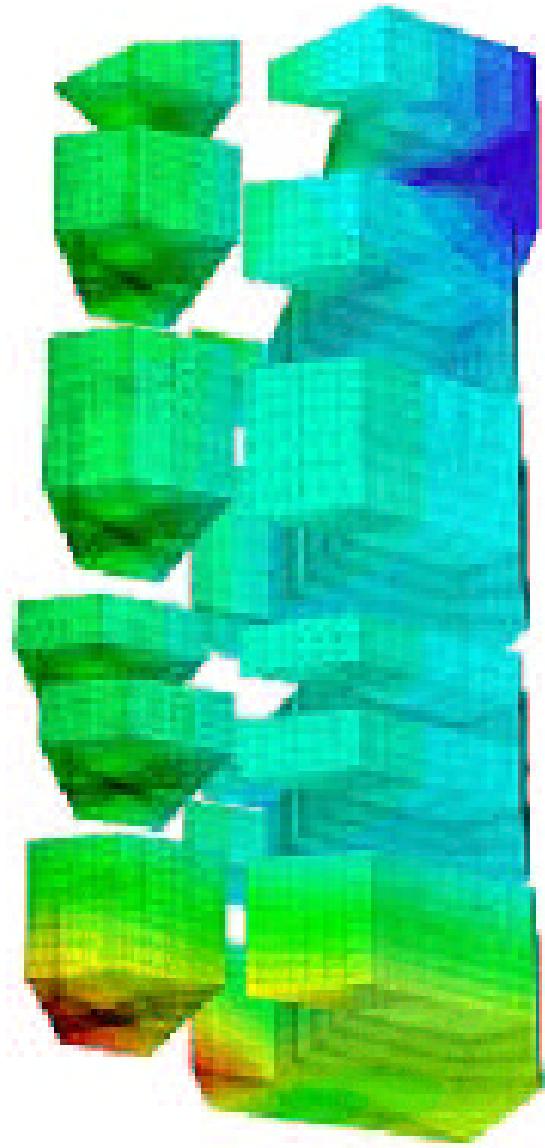


Décomposition conforme, réalisée par Amel Sboui (Inria, Estime).

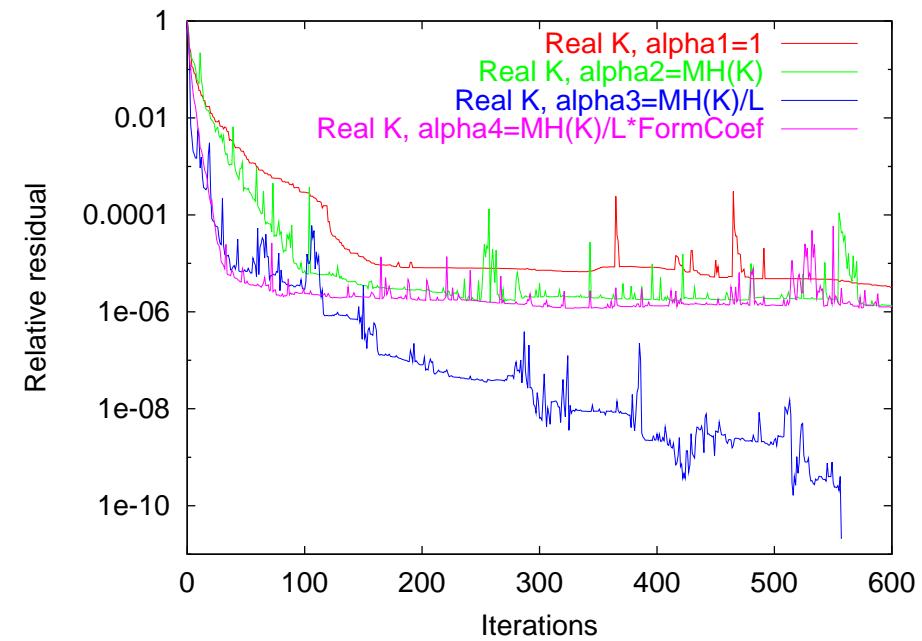
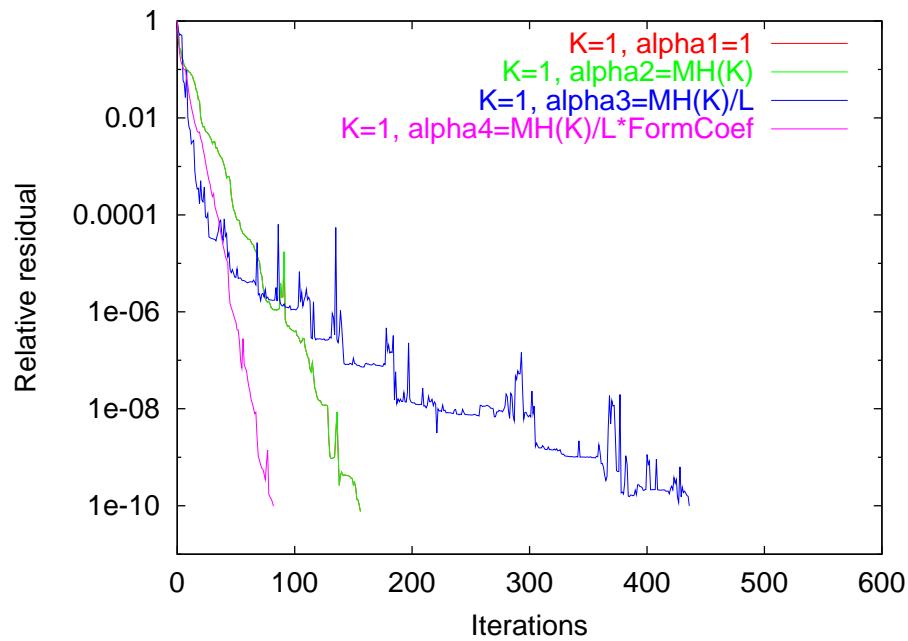
Visualisations grâce à Medit.

Calcul de stockage : caractéristiques des couches

Couche	zone	$\Delta z(m)$	$K_h(m/s)$	$K_v(m/s)$
Tithonien	Rég.	$0 \leq 90$	$3E - 5$	$3E - 5$
Tithonien	Loc.	$0 \leq 90$	$3E - 5$	$3E - 5$
Kimmér.	Rég.	$0 \leq 100$	$1E - 11$	$1E - 11$
Kimmér.	Loc.	$0 \leq 100$	$3E - 4$	$3E - 4$
Ox. L2a-L2b	Rég.	165	$2E - 7$	$2E - 7$
Ox. L2a-L2b	Loc.	165	$1E - 9$	$1E - 9$
Ox. Hp1-Hp4	Rég.	50	$6E - 7$	$6E - 7$
Ox. Hp1-Hp4	Loc.	50	$8E - 9$	$8E - 9$
Ox. C3a-C3b	Rég.	60	$1E - 9$	$1E - 9$
Ox. C3a-C3b	Loc.	60	$1E - 11$	$1E - 11$
C-Ox.	Rég.	135	$1E - 11$	$1E - 13$
C-Ox.	Loc.	135	$1E - 11$	$1E - 13$



Coef. Robin entre Ω_i et Ω_j	$K \equiv 1$	K réel
$\alpha_{ij}^1 \equiv 1$	156	Stagne
$\alpha_{ij}^2 = \frac{2K_i K_j}{K_i + K_j}$	156	Stagne
$\alpha_{ij}^3 = \frac{2K_i K_j}{(K_i + K_j)L_\Omega^{ij}}$	436	557
$\alpha_{ij}^4 = \frac{2K_i K_j}{(K_i + K_j)L_\Omega^{ij}} \frac{L_\Omega^{\max}}{L_\Omega^{\min}}$	82	Stagne



Conclusions sur OcamlP3I

- OcamlP3I : moyen efficace et sûr de coupler des codes directement en parallèle
 - ★ parallélisation sûre!
 - ★ développement rapide.
 - ★ bonne efficacité.
- limitations du couplage avec :
 - ★ goulot d'étranglement des communications.
⇒ lent quand # SD augmente (?).
développements en cours pour remédier à cela!

Rapport de recherche Inria :
Di Cosmo, Weis, Li, Clément, Martin, Vodicka.

Modélisation des écoulements dans les milieux poreux contenant de grandes fractures

Jérôme JAFFRE, Jean ROBERTS (INRIA)

Modélisation des fractures : bibliographie

- **Analyse asymptotique :**

- ★ Sanchez-Palencia (74), grande résistivité \Rightarrow saut de pression.
- ★ Huy Hung et Sanchez-Palencia (74),
grande conductivité \Rightarrow saut de vitesse normale.

- **Modélisation ad'hoc :**

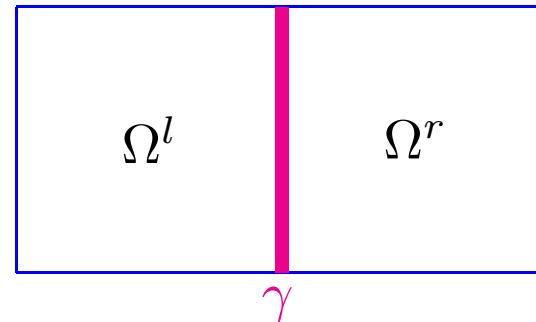
- ★ Bastian, Chen, Ewing, Helmig, Jakobs et Reichenberger, (00).
- ★ Angot, Gallouët et Herbin, (99).
- ★ de Dreuzé et Erhel, (03) : réseau de fractures.
- ★ Adler, Thovert, *Fractures and fracture networks*, (99).

- **Décomposition de domaines :**

- ★ Alboin, Jaffré, Roberts, Wang et Serres (00), grande perméabilité, EFM.
- ★ Faille, Flauraud, Nataf, Pégaz-Fioret, Schneider et Willien (02), grande et faible perméabilités, VF.
- ★ Jaffré, Martin et Roberts (SIAM J. Scient. Comput., accepté),
grande et faible perméabilités, EFM.

Grandes fractures ou failles

Fracture → milieu poreux



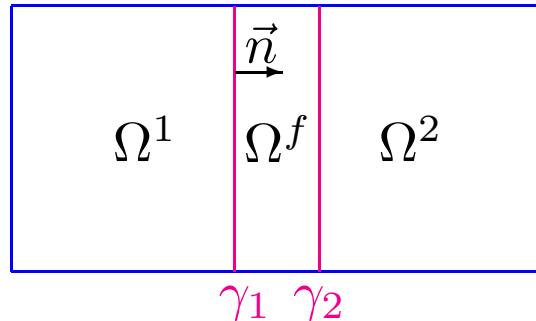
Modèle numérique

Fracture → milieu hétérogène → décomposition de domaines

Fracture → milieu (n-1)-D → interface

Fracture ←→ échanges avec la roche

Problème de Transmission



Equations dans Ω_i

$$\begin{aligned}\operatorname{div} \vec{u}_i &= q_i \\ \vec{u}_i &= -K_i \vec{\nabla} p_i\end{aligned} \quad i = 1, 2, f$$

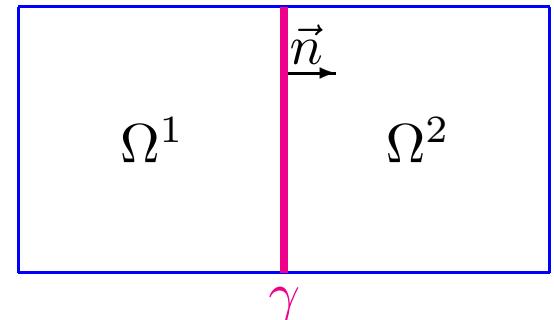
Conditions de Transmission sur γ_i

$$\begin{aligned}p_i &= P_f \\ \vec{u}_i \cdot \vec{n} &= \vec{u}_f \cdot \vec{n}\end{aligned} \quad i = 1, 2$$

Premier modèle

obtenu en utilisant une analyse asymptotique
avec une hypothèse de forte perméabilité dans la fracture

$$\begin{aligned}\operatorname{div} \vec{u}_i &= q_i \\ \text{Equations dans } \Omega_i \quad \vec{u}_i &= -K_i \vec{\nabla} p_i \\ &\quad i = 1, 2\end{aligned}$$



Conditions d'interface sur γ

- Pression continue

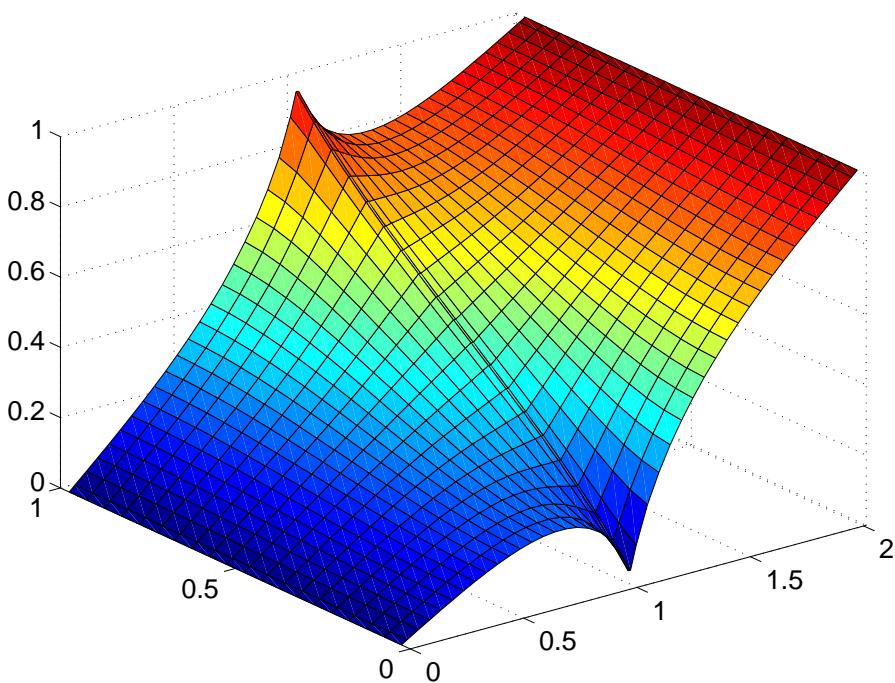
$$p_1 = p_2 = P_f$$

- Flux discontinu

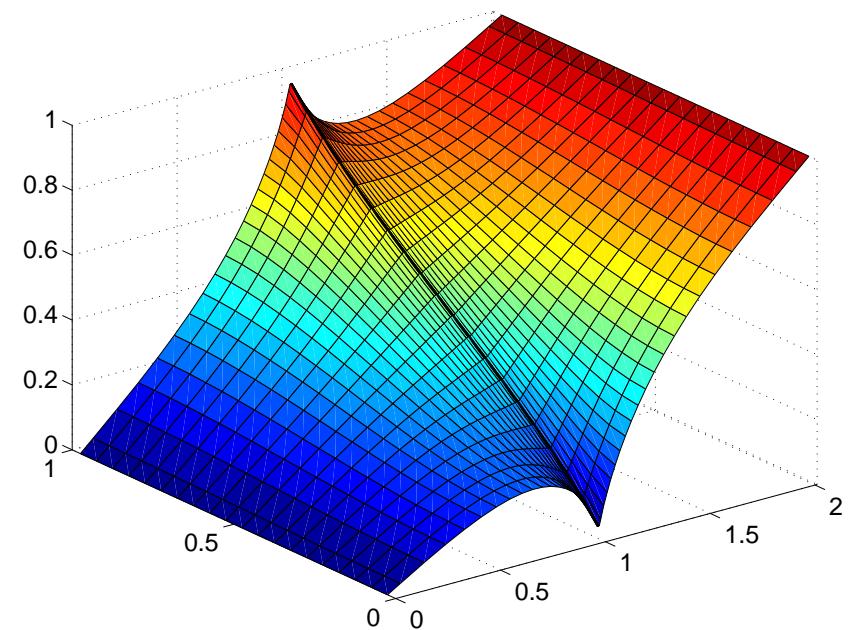
$$\begin{aligned}\operatorname{div}_\tau \vec{U}_f &= d \bar{q}_f + \vec{u}_1 \cdot \vec{n} - \vec{u}_2 \cdot \vec{n} \\ \vec{U}_f &= -d K_f \nabla_\tau P_f\end{aligned}$$

Résultats numériques : problème 2D

Pression pour : $K_f = 100 \quad d = 0.01$



Pression du premier modèle d'interface.



Pression de référence.

Expérience 1 : Barrière avec $K_f = 0.002$ $d = 0.01$

$$\vec{u} \cdot \vec{n}_\Omega = 0$$

$$P = 0$$

$$K = 1$$

$$K_f = 0.002$$

$$P = 1$$

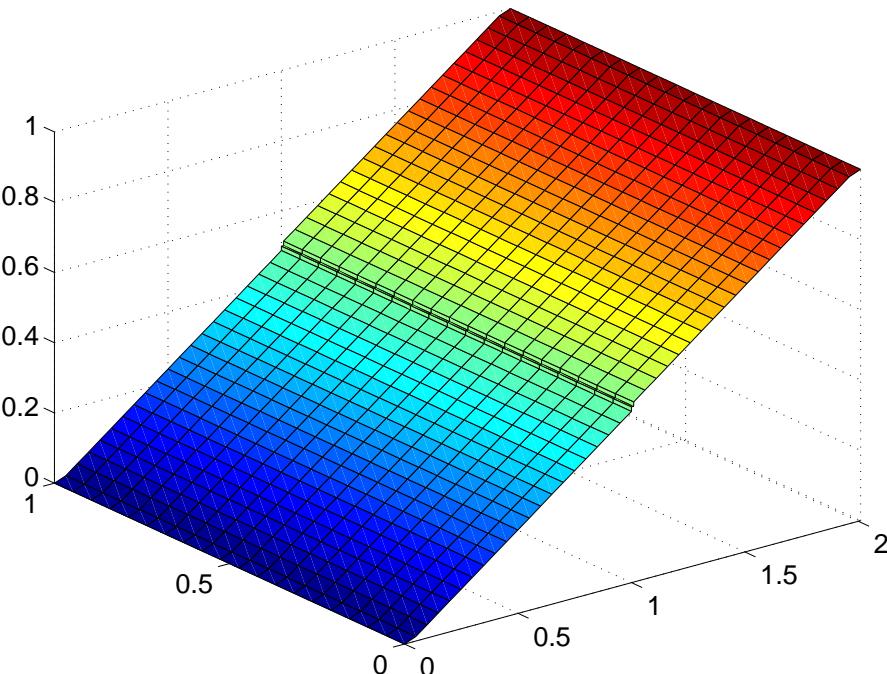
$$\vec{u} \cdot \vec{n}_\Omega = 0$$

Limitation du premier modèle

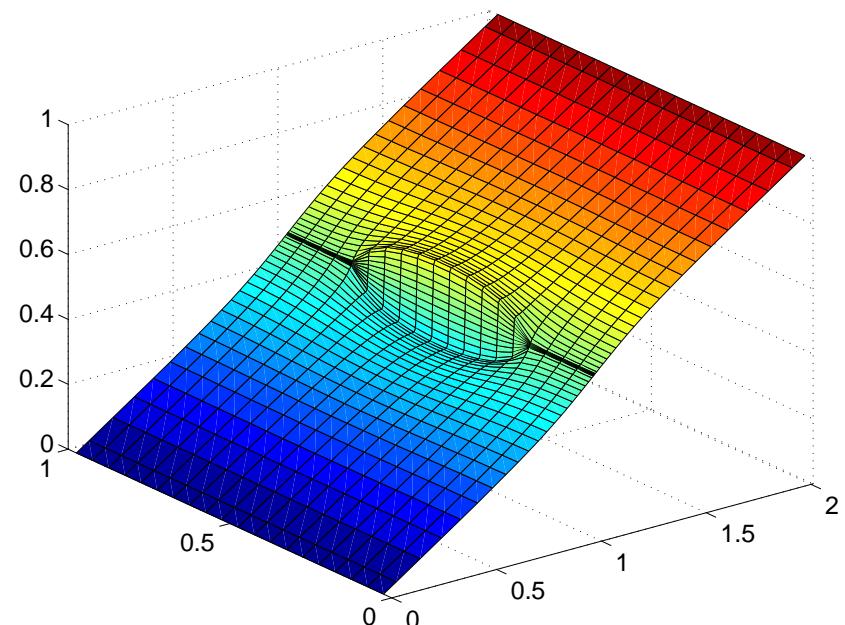
Le premier modèle nécessite la continuité de la pression à travers la fracture

- inappropriée dans le cas d'une **barrière géologique**.

Exemple avec : $K_f = 0.002$ $d = 0.01$



Pression du premier modèle d'interface.



Pression de référence.

Deuxième modèle

- Caractéristiques du deuxième modèle :
 - ★ extension du premier modèle.
 - ★ obtenu en faisant une moyenne à travers la fracture Ω_f .
 - ★ permet les sauts de flux (perméabilité élevée).
 - ★ permet les sauts de pression (perméabilité faible).
 - ★ dépend d'un paramètre.

Conditions d'interface sur γ (DD)

- pression discontinue

$$p_1 = P_f + \frac{d}{2K_f}(\xi \vec{u}_1 \cdot \vec{n} + (1 - \xi) \vec{u}_2 \cdot \vec{n})$$

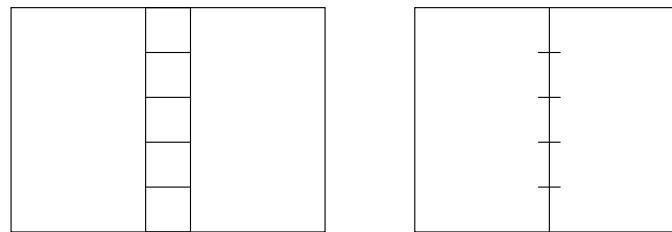
$$p_2 = P_f - \frac{d}{2K_f}((1 - \xi) \vec{u}_1 \cdot \vec{n} + \xi \vec{u}_2 \cdot \vec{n})$$

$$\operatorname{div}_\tau \vec{U}_f = d q_f + \vec{u}_1 \cdot \vec{n} - \vec{u}_2 \cdot \vec{n}$$

$$\vec{U}_f = -d K_f \nabla_\tau P_f$$

Existence et unicité

Pour des données suffisamment régulières, on montre l'existence et l'unicité du problème modèle à partir de la théorie habituelle de Brezzi pour les formulations mixtes si $\xi > \frac{1}{2}$.



Remarques

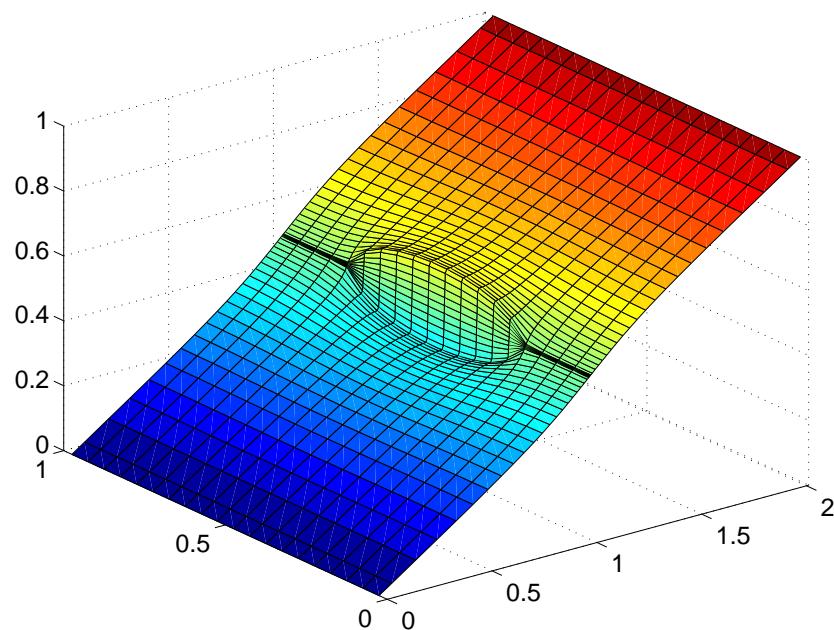
$\xi = \frac{2}{3}$ donne la même solution que l'on obtiendrait avec une solution par EFM standard avec une discrétisation de la fracture constituée d'une grille ayant une seule maille dans la direction normale.

$\xi = 1$ même remarque mais pour discrétisation en volumes finis.

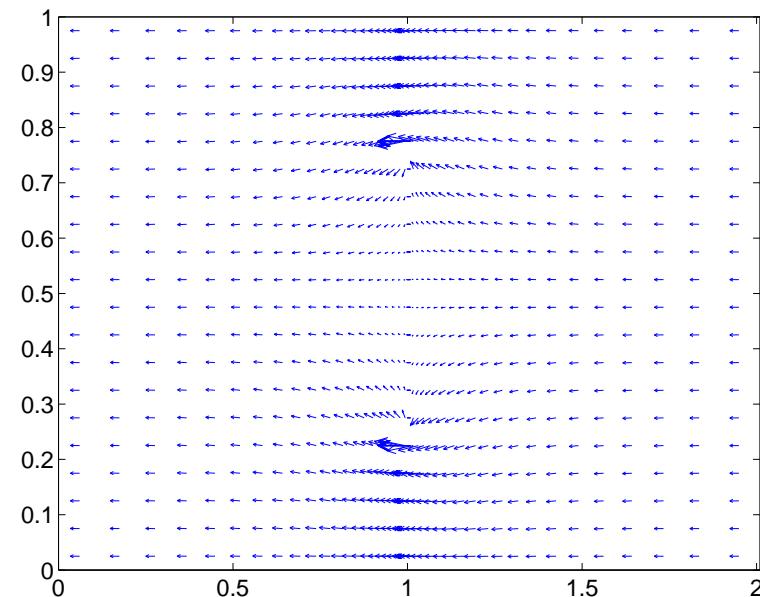
$\xi = 1$ est particulièrement pratique pour une formulation de type décomposition de domaines.

Expérience 1 : Barrière avec $K_f = 0.002$

Solution de référence



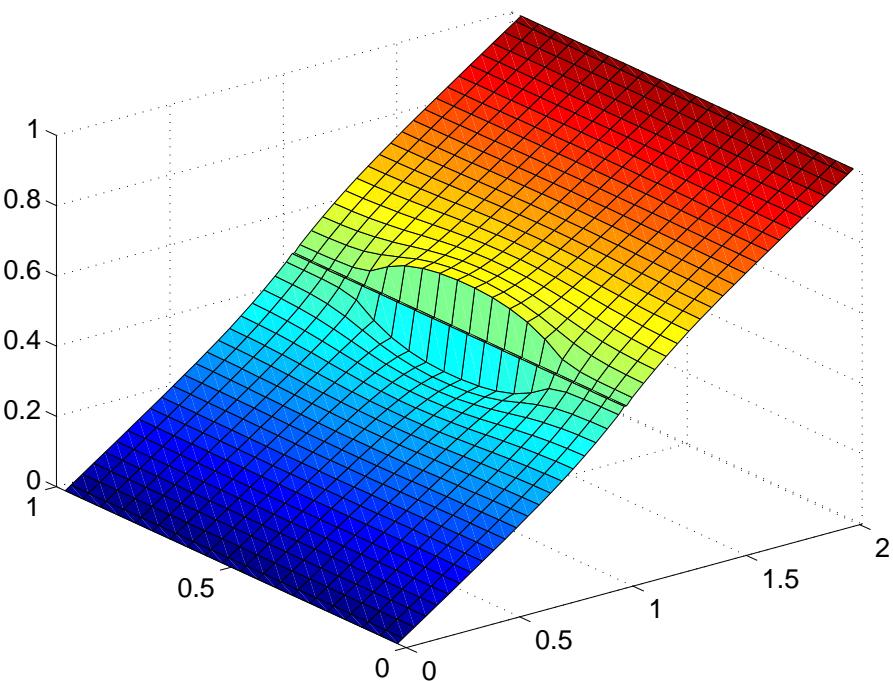
Pression



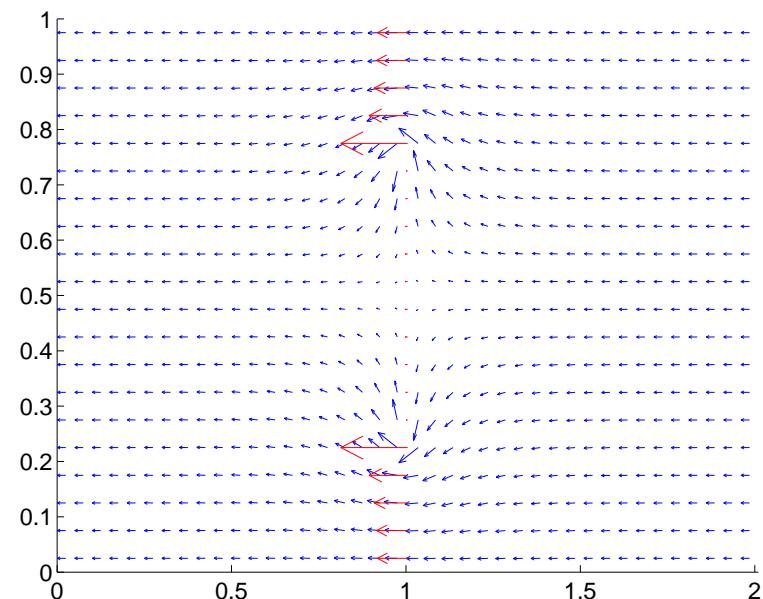
Vitesse

Experience 1 : Barrière avec $K_f = 0.002$

$$\xi = 2/3$$



Pression



Vitesse

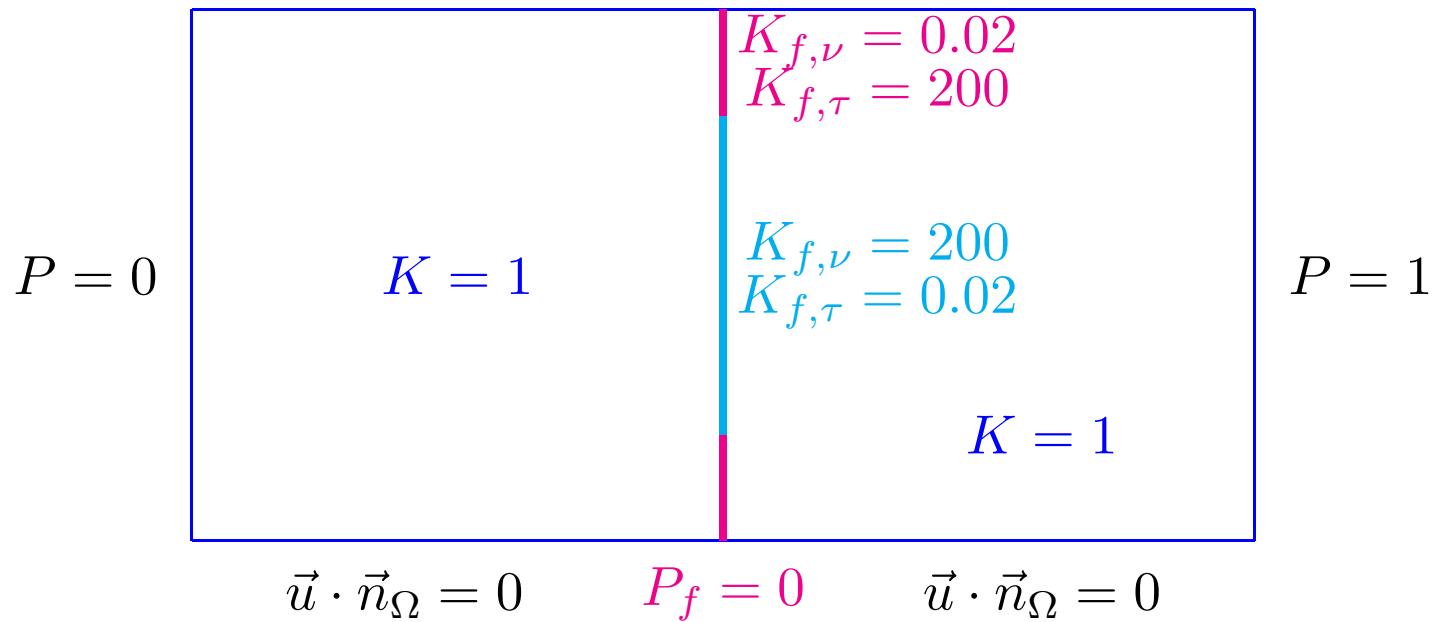
Conclusion et perspectives

- Etude, implémentation et tests d'une méthode de décomposition de domaine non-conforme pour les problèmes de stockage.
- Implémentation parallèle avec OcamlP3I.
- Nouveau modèle de fractures.
- Utilisation plus large d'OcamlP3I : couplage de codes différents.
- Transport pour le modèle géologique.
- Fractures : tests réalistes et modélisation du transport.

...

Expérience 2 : K_f anisotrope, nonconstante
 $d = 0.01$

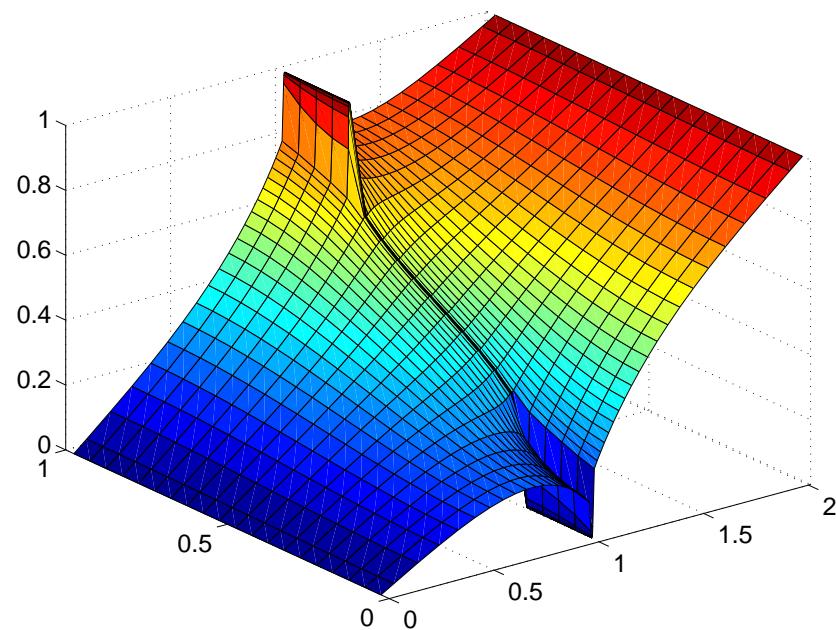
$$\vec{u} \cdot \vec{n}_\Omega = 0 \quad P_f = 1 \quad \vec{u} \cdot \vec{n}_\Omega = 0$$



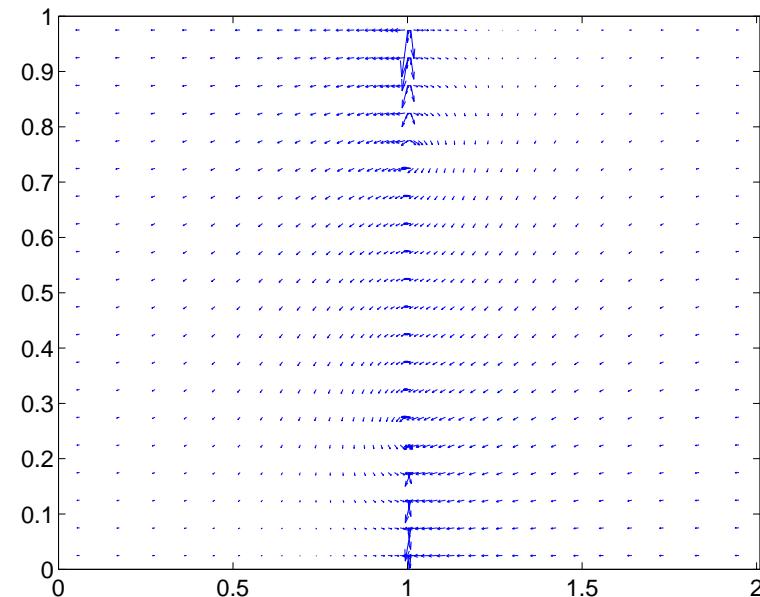
Expérience 2 : K_f anisotrope, nonconstant

$$K_{f,\tau} = 200 \quad K_{f,\nu} = 1/200 \quad d = 0.01$$

chute de pression le long de la fracture solution de référence



Pression

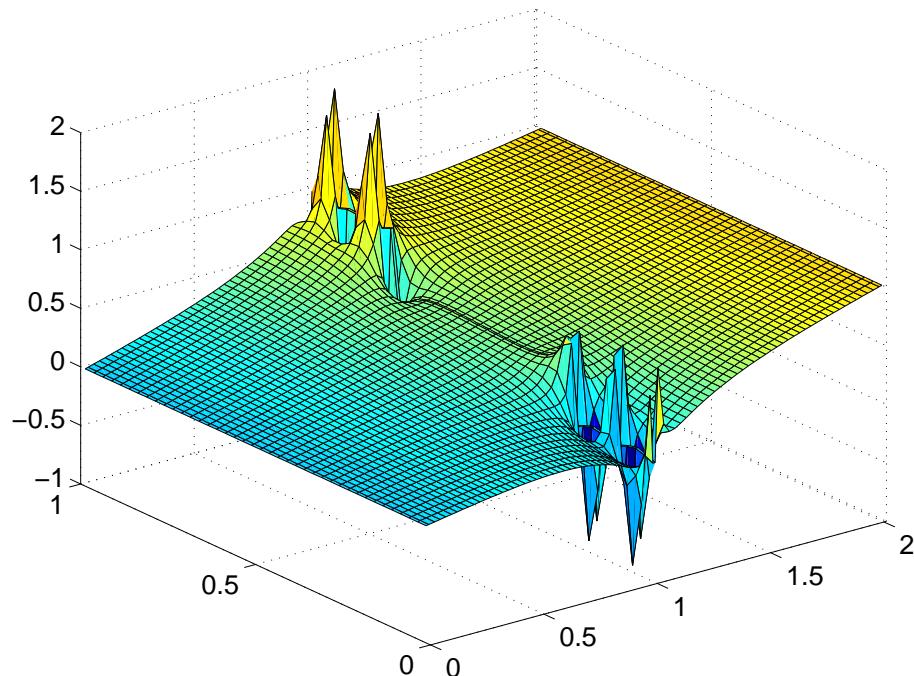


Vitesse

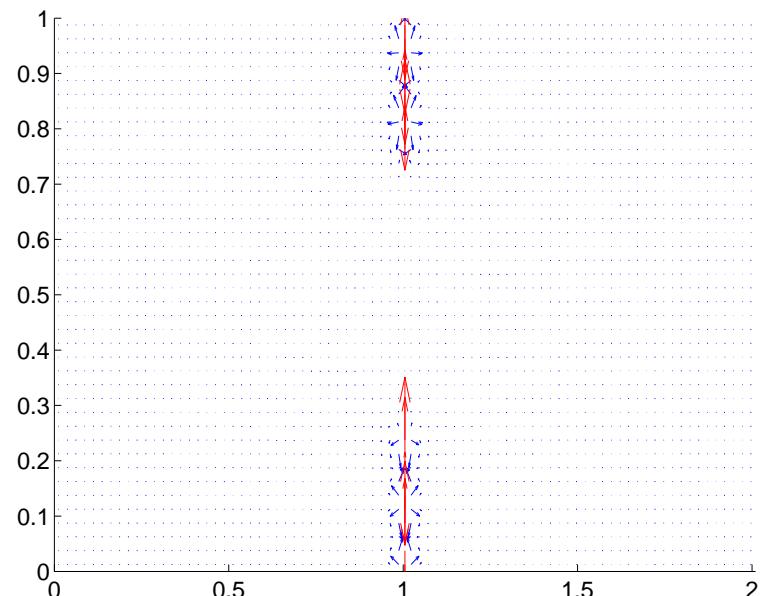
Expérience 2 : K_f : anisotrope, nonconstante

$$K_{f,\tau} = 200 \quad K_{f,\nu} = 1/200 \quad d = 0.01$$

chute de pression le long de la fracture $\xi = 0.49$



Pression

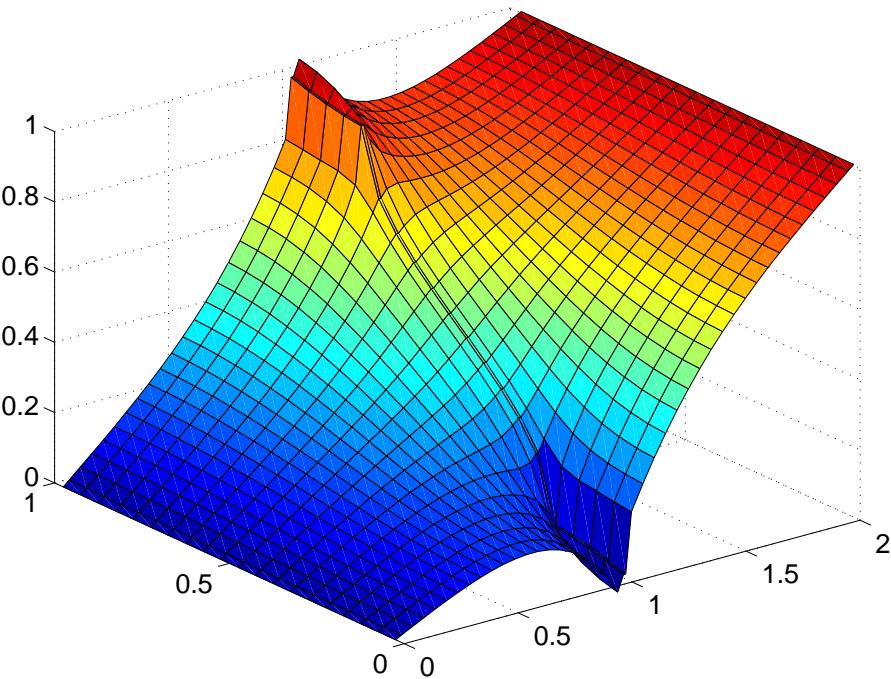


Vitesse

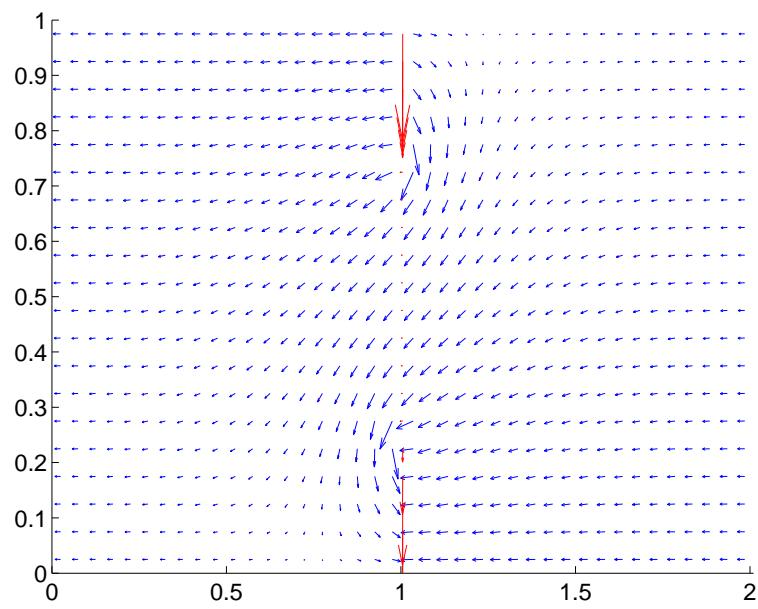
Les modèles ne sont pas stables quand $\xi < 1/2$.

Expérience 2 : K_f anisotrope, nonconstante

$$K_{f,\tau} = 200 \quad K_{f,\nu} = 1/200 \quad d = 0.01, \quad \xi = 0.51$$



Pression

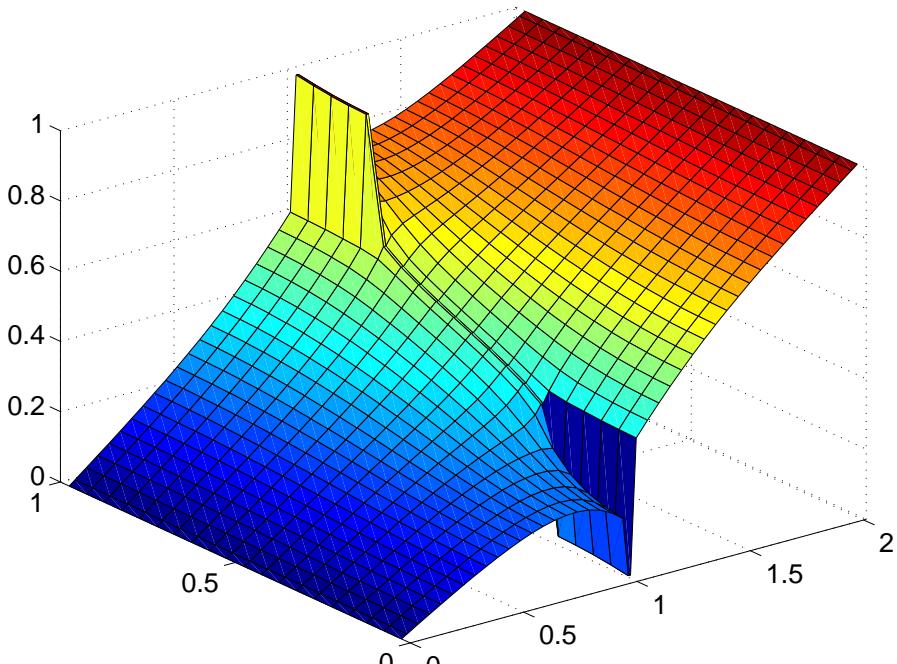


Vitesse

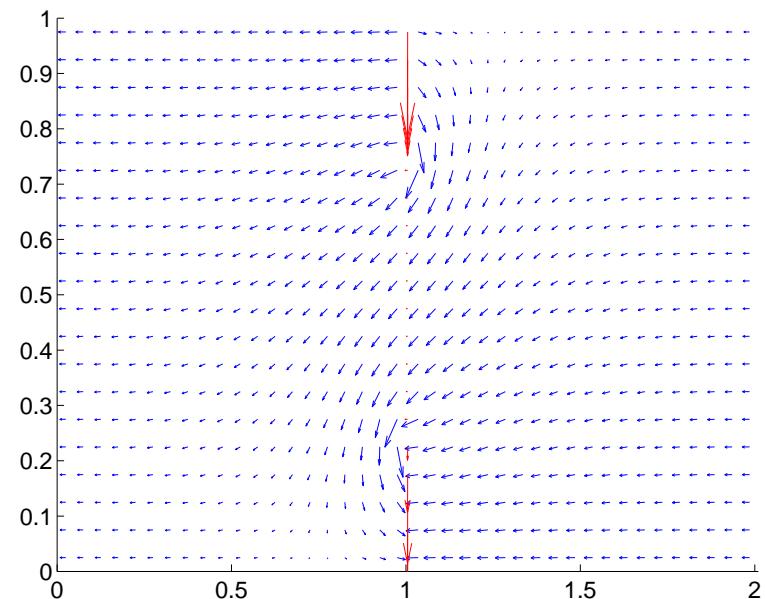
Expérience 2 : K_f anisotrope, nonconstante

$$K_{f,\tau} = 200 \quad K_{f,\nu} = 1/200 \quad d = 0.01$$

chute de pression le long de la fracture $\xi = 2/3$



Pression



Vitesse

Décomposition de domaine : quand $\xi = 1$

Opérateurs Robin \mapsto Neumann \bar{S}_i : (model)

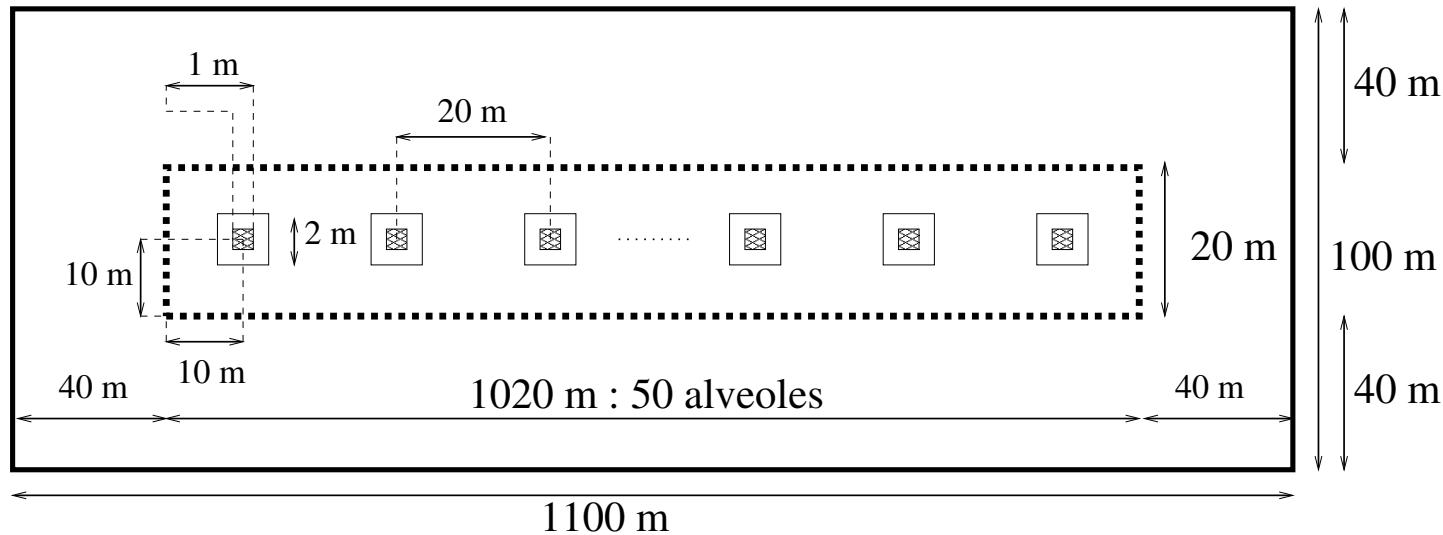
$$\bar{S}_i(\bar{\lambda}_i) = -\mathbf{u}_i^* \cdot \mathbf{n}_i \quad \text{sur } \gamma, \quad i = 1, 2, \quad \text{tel que :}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{div} \mathbf{u}_i^* &= q_i && \text{dans } \Omega_i, \quad i = 1, 2, \\ \mathbf{u}_i^* &= -\mathbf{K}_i \nabla p_i && \text{dans } \Omega_i, \quad i = 1, 2, \\ -\mathbf{u}_i^* \cdot \mathbf{n}_i + \frac{2K_f}{d} p_i &= \frac{2K_f}{d} \bar{\lambda}_i && \text{on } \gamma, \quad i = 1, 2. \end{aligned}$$

Problème d'interface non-local, non-standard :

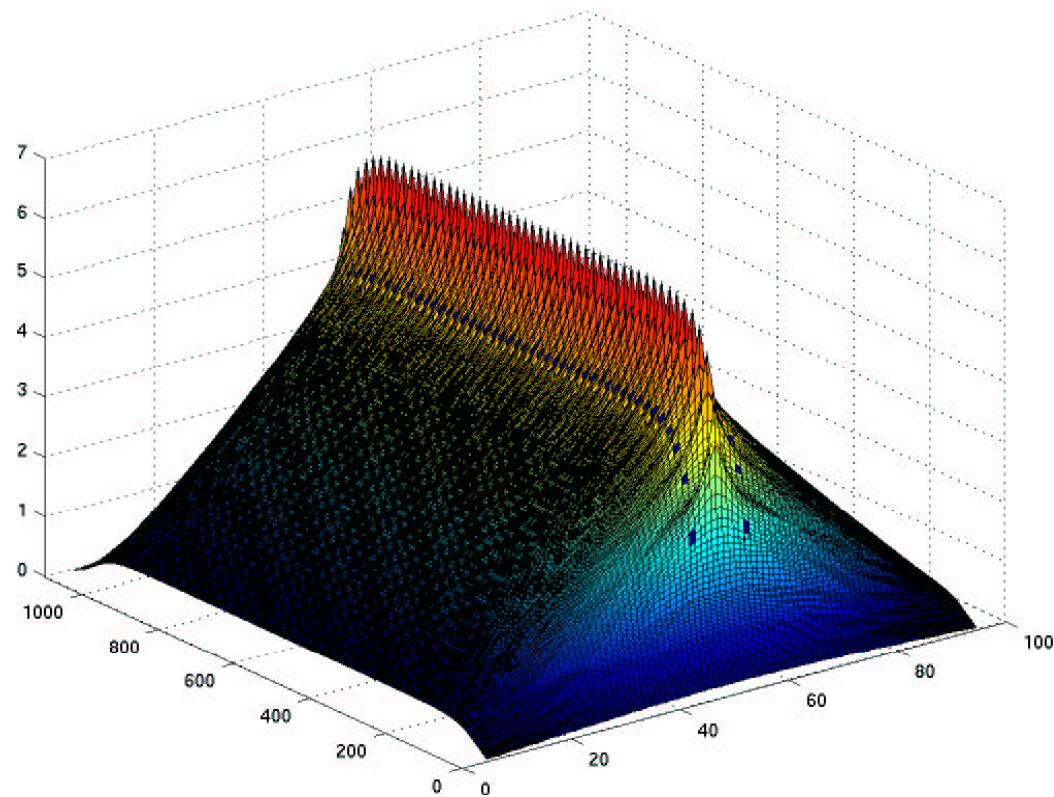
$$\bar{S}_1(p_f) + \bar{S}_2(p_f) - \mathbf{div}_\tau(K_f d \nabla_\tau p_f) = d q_f$$

Application au stockage



- **Sous-domaine externe :** 110×10 (**mailles carrées :** $10m \times 10m$).
- **Sous-domaine interne :** 4080×80 (**mailles carrées :** $0.25m \times 0.25m$).

Résultat numérique



Bi-CGStab : 34 itérations (en quelques minutes) pour 8528 inconnues d'interface et \approx 330 000 mailles.

Réalisé à partir du Cemracs 2001, (avec Achdou, Nataf et Wagner).

Résultats numériques 3D : performances

Tests académiques :

- **maillages réguliers (pavés) sur $\Omega = [0, 1] \times [0, 2] \times [0, 5]$.**
- **opérateur de Laplace.**
- **solution connue, simple et régulière :** $p^*(x, y, z) = x(1-x)y(2-y)z(5-z)$.
- **grappe de PC's de l'INRIA :**
16 biprocesseurs Xeon (2.8 GHz, mémoire : 2 Go).

Résultats numériques 3D : performances. Cas non-conforme

Test d'extensibilité, maillages non-raccordés :

- **Nombre de mailles par sous-domaine** $\approx 50\,000 = \text{Cst.}$
- **Nombre d'inconnues par sous-domaine** $\approx 150\,000 = \text{Cst.}$
- **Charge constante par processeur.**
- **Calculs sur 16 bi-processeurs (2 Go de mémoire chacun).**
- **La factorisation nécessite** ≈ 1.5 Go de mémoire.

Résultats numériques 3D : performances. Cas conforme

(N_x, N_y, N_z)	# SD	CPU	Iter	total # cells	T_n/T_1
$1 \times 1 \times 1$	1	17'20"	0	51 200	1
$1 \times 1 \times 2$	2	21'21"	6	102 400	1.23
$1 \times 1 \times 4$	4	21'51"	18	204 800	1.26
$1 \times 1 \times 8$	8	20'20"	18	409 600	1.17
$1 \times 1 \times 16$	16	21'47"	22	819 200	1.26
$1 \times 2 \times 2$	4	17'59"	8	204 800	1.04
$1 \times 2 \times 4$	8	20'20"	8	409 600	1.17
$1 \times 2 \times 8$	16	21'59"	21	819 200	1.27
$1 \times 4 \times 4$	16	22'41"	23	819 200	1.31
$2 \times 2 \times 2$	8	21'08"	8	409 600	1.22
$2 \times 2 \times 4$	16	23'03"	20	819 200	1.33

Résultats numériques 3D : performances. Cas non-conforme

(N_x, N_y, N_z)	# SD	CPU No Col	CPU Col	# Iter	total # cells
$1 \times 1 \times 1$	1	17'20"	17'20"	0	51 200
$1 \times 1 \times 2$	2	44'29"	26'25"	13	100 604
$1 \times 1 \times 4$	4	30'50"	25'12"	16	208 046
$1 \times 1 \times 8$	8	32'36"	25'03"	18	386 092
$1 \times 1 \times 16$	16	41'08"	29'13"	23	804 654
$1 \times 2 \times 2$	4	39'33"	29'14"	19	201 878
$1 \times 2 \times 4$	8	50'53"	27'57"	28	398 916
$1 \times 2 \times 8$	16	44'28	34'13"	32	816 904
$1 \times 4 \times 4$	16	37'05"	31'28"	26	785 496
$2 \times 2 \times 2$	8	37'37"	33'25"	30	421 691
$2 \times 2 \times 4$	16	45'05"	31'00"	31	812 194